

**UNIVERSIDADE FEDERAL DE SANTA CATARINA
DEPARTAMENTO DE MATEMÁTICA**

Thiago Guimarães Santos

AÇÕES SUAVES DE GRUPOS DE LIE

Florianópolis

2019

Thiago Guimarães Santos

AÇÕES SUAVES DE GRUPOS DE LIE

Trabalho de Conclusão de Curso submetida ao Curso de Matemática-habilitação bacharelado para a obtenção do Grau de Graduação em Matemática - Habilitação Bacharelado.

Orientador: Prof. Dr. Ivan Pontual Costa e Silva

Florianópolis

2019

Catálogo na fonte elaborada pela biblioteca da
Universidade Federal de Santa Catarina

A ficha Catalográfica foi confeccionada pela Biblioteca Central.

Tamanho: 7cm x 12 cm

Fonte: Times New Roman 9,5

Maiores informações em:


<http://www.bu.ufsc.br/design/Catalogacao.html>

Thiago Guimarães Santos

AÇÕES SUAVES DE GRUPOS DE LIE

Esta Trabalho de Conclusão de Curso foi julgada aprovada para a obtenção do Título de “Graduação em Matemática - Habilitação Bacharelado”, e aprovada em sua forma final pela Curso de Matemática-habilitação bacharelado.

Florianópolis, 10 de julho 2019.

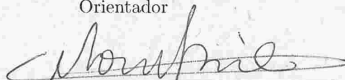


Prof. Dra. Sonia Elena Palomino Castro
Coordenadora

Banca Examinadora:



Prof. Dr. Ivan Pontual Costa e Silva
Orientador



Prof. Dr. Abdelmoubine Amar Henni

Eduardo Tengan.

Prof. Dr. Eduardo Tengan

RESUMO

O objetivo deste trabalho é estudar o quociente de uma variedade por uma ação suave de um grupo de Lie. Em primeiro lugar, demos uma introdução suficiente auto-contida sobre a teoria das variedades diferenciáveis, grupos de Lie e sobre distribuições que foi extremamente relevante como pre-requisito para provarmos o bom comportamento do quociente.

Palavras-chave: Variedade quociente. Ação suave.

SUMÁRIO

0.1 INTRODUÇÃO	
1 VARIEDADES DIFERENCIÁVEIS	11
1.1 ESTRUTURAS DIFERENCIÁVEIS	11
1.2 APLICAÇÕES SUAVES	29
1.2.1 Funções Bump	37
1.3 O ESPAÇO TANGENTE: MOTIVAÇÃO HEURÍSTICA ...	38
1.4 O ESPAÇO TANGENTE: DEFINIÇÃO FORMAL	40
1.4.1 A diferencial de uma aplicação suave	46
1.4.2 Vetor velocidade de uma curva	48
1.5 SUBMERSÕES, IMERSÕES E MERGULHOS	50
1.6 SUBVARIEDADES IMERSAS E MERGULHADAS	52
1.7 O FIBRADO TANGENTE	55
1.8 CAMPOS VETORIAIS	58
2 GRUPOS E ÁLGBRAS DE LIE	63
2.1 GRUPOS DE LIE	63
2.2 ÁLGEBRA DE LIE	65
2.3 A ÁLGEBRA DE LIE DE UM GRUPO DE LIE	72
3 DISTRIBUIÇÕES	75
3.1 DISTRIBUIÇÕES	75
4 VARIEDADES QUOCIENTES	81
4.1 QUOCIENTES DE VARIEDADES VIA AÇÕES DE GRU- POS	81
REFERÊNCIAS	95

0.1 INTRODUÇÃO

O objetivo deste trabalho é estudar o quociente de uma variedade suave por uma ação suave de um grupo de Lie e garantir hipóteses gerais sobre a ação de modo que o quociente admita naturalmente uma estrutura de variedade diferenciável. Damos uma introdução suficiente auto-contida sobre a teoria das variedades diferenciáveis. Introduzimos a noção de diferenciabilidade e derivada para aplicações entre variedades bem como os grupos de Lie e às ações suaves dos grupos de Lie.

1 VARIEDADES DIFERENCIÁVEIS

Neste capítulo introduzimos os objetos fundamentais de nosso trabalho, as variedades diferenciáveis, e algumas de suas propriedades básicas.

1.1 ESTRUTURAS DIFERENCIÁVEIS

Começamos com um resultado obtido como um corolário do *teorema da Invariância do Domínio de Brouwer*. A prova desse teorema requer ferramentas avançadas da topologia algébrica e portanto ficará fora do escopo de nosso trabalho, motivo o qual vamos omitir a prova. Remetemos o leitor curioso ao teorema 2.55 da referência [5] para ver mais detalhes.

Teorema 1.1.1 (Invariância topológica da dimensão). *Se $n > m$ e U é um aberto não-vazio do \mathbb{R}^n , então não existe uma função injetiva contínua de U em \mathbb{R}^m . Em particular, \mathbb{R}^n e \mathbb{R}^m não são homeomorfos.*

Considere um espaço topológico \mathcal{M} com a seguinte propriedade: Para cada ponto $p \in \mathcal{M}$ existem um aberto $p \in U \subseteq \mathcal{M}$ e um número natural n tal que U é homeomorfo a um aberto \tilde{U} do \mathbb{R}^n . Note que o número n acima depende do ponto p e a princípio também do aberto U . Mostremos que n depende apenas de p . Suponhamos que $p \in V$ seja um aberto em \mathcal{M} relativamente ao qual existe um número natural m tal que V seja homeomorfo a um aberto \tilde{V} do \mathbb{R}^m . Denotamos por $\varphi : U \rightarrow \tilde{U}$ e $\psi : V \rightarrow \tilde{V}$ tais homeomorfismos. Note que $p \in U \cap V$ é um aberto de \mathcal{M} e portanto $\varphi(U \cap V)$ e $\psi(U \cap V)$ são abertos, respectivamente do \mathbb{R}^n e \mathbb{R}^m . E daí, temos um homeomorfismo

$$\psi \circ \varphi^{-1} : \varphi(U \cap V) \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \psi(U \cap V) \subseteq \mathbb{R}^m.$$

Segue-se do teorema 1.1.1 que $n = m$, ou seja $n(p) := n$ depende apenas de p . De fato, esse argumento implica a existência de uma função $\text{DIM} : p \in \mathcal{M} \mapsto n(p) \in \mathbb{N}$ localmente constante e portanto contínua. Logo, DIM é constante em cada componente conexa de \mathcal{M} . Nos casos em que a função acima for constante (e.g., quando \mathcal{M} for conexo), assumindo valor $n \in \mathbb{N}$, $\forall p \in \mathcal{M}$, diremos que \mathcal{M} é *localmente Euclidiano de dimensão n* . Em outras palavras, \mathcal{M} é localmente Euclidiano de dimensão n se e somente se cada ponto $p \in \mathcal{M}$ admite uma vizinhança (aberta) homeomorfa a um aberto do \mathbb{R}^n . Deixamos para o leitor verifi-

car que todo espaço localmente Euclideano de dimensão n é localmente homeomorfo à bola aberta B do \mathbb{R}^n centrada na origem de raio 1 ou propriamente ao \mathbb{R}^n .

Definição 1.1.1. *Diremos que um espaço topológico \mathcal{M} é uma variedade topológica de dimensão n se:*

- a) \mathcal{M} for um espaço Hausdorff.
- b) \mathcal{M} satisfizer o segundo axioma de enumerabilidade, i.e., \mathcal{M} admitir uma base enumerável para seus abertos.
- c) \mathcal{M} for localmente Euclideano de dimensão n .

Para obtermos diversos exemplos de espaços localmente Euclidianos e variedades topológicas as seguintes definições são relevantes.

Observação 1.1.2. Todo espaço topológico com base enumerável satisfaz a *propriedade de Lindelöf*: Toda cobertura aberta admite uma subcobertura enumerável. (Veja por exemplo, teorema 3 da sec. 11, cap.2 da referência [1])

Definição 1.1.2. *Uma carta local ou vizinhança coordenada em um espaço topológico \mathcal{M} de dimensão n é um par (U, φ) constituído por um subconjunto U aberto de \mathcal{M} e um homeomorfismo $\varphi : U \subseteq \mathcal{M} \rightarrow \mathbb{R}^n$ sobre o aberto $\varphi(U)$ do \mathbb{R}^n .*

Definição 1.1.3. *Um atlas para \mathcal{M} de dimensão n é uma família \mathcal{A} formada por cartas locais (U, φ) em \mathcal{M} de dimensão n cujos os domínios formam uma cobertura aberta de \mathcal{M} .*

Note que \mathcal{M} é localmente Euclideano de dimensão n se e somente se podemos munir \mathcal{M} de algum atlas \mathcal{A} de dimensão n .

Exemplos 1.1.3.

- a) \mathbb{R}^n é naturalmente uma variedade topológica de dimensão n por ser um espaço topológico Hausdorff com base enumerável (e.g., uma base formada por bolas abertas centrada em pontos de coordenadas racionais com raios racionais positivos) munida do atlas canônico $\mathcal{A} := \{(\mathbb{R}^n, \text{id}_{\mathbb{R}^n})\}$, onde $\text{id}_{\mathbb{R}^n} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ denota a aplicação identidade.
- b) Se \mathcal{M} é uma variedade topológica de dimensão n , então todo aberto U não-vazio de \mathcal{M} é uma variedade topológica de dimensão n , conhecida como *subvariedade aberta* de \mathcal{M} . De fato, U visto como

um subespaço de \mathcal{M} satisfaz a propriedade de ser Hausdorff e o segundo axioma de enumerabilidade. Quanto a munirmos U de um atlas, se \mathcal{A} é um atlas n -dimensional para \mathcal{M} , podemos obter um atlas n -dimensional para U ao restringir o domínio de cada carta local $(V, \psi) \in \mathcal{A}$ ao aberto $U \cap V$ (de U e também de \mathcal{M}).

- c) Seja $\mathcal{M} := \mathbb{R} \times (\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q})$ munido da *topologia da união disjunta* (ver a referência [5], página 64 para mais detalhes). Afirmamos que \mathcal{M} é localmente Euclideano de dimensão 1. De fato, dado $p \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$, considere $\mathbb{R}_p := \mathbb{R} \times \{p\}$. Pela definição da topologia da união disjunta, cada \mathbb{R}_p é um aberto em \mathcal{M} homeomorfo a \mathbb{R} dado pelo homeomorfismo

$$\varphi_p : (x, p) \in \mathbb{R}_p \mapsto x \in \mathbb{R}.$$

Assim, cada $(\mathbb{R}_p, \varphi_p)$ é um carta local de dimensão 1 em \mathcal{M} e como

$$\mathcal{M} = \coprod_{p \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}} \mathbb{R}_p \quad (*),$$

segue-se que

$$\mathcal{A} := \{(\mathbb{R}_p, \varphi_p) : p \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}\}$$

é um atlas de dimensão 1 para \mathcal{M} e portanto \mathcal{M} é localmente Euclideano de dimensão 1 como afirmado. Entretanto, \mathcal{M} não é uma variedade topológica de dimensão 1, pois, embora \mathcal{M} seja Hausdorff, como o leitor pode verificar sem dificuldade, \mathcal{M} não pode ser munido de uma base enumerável. Com efeito, por (*),

$$\{\mathbb{R}_p\}_{p \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}}$$

é uma cobertura aberta para \mathcal{M} . Como não é possível extrair uma subcobertura enumerável dessa cobertura, logo, pela observação 1.1.2, a afirmação segue.

- d) Seja $\mathcal{M} := (\mathbb{R} \times \{-1\}) \sqcup (\mathbb{R} \times \{1\})$ munido da topologia induzida por \mathbb{R}^2 . Seja \sim a relação de equivalência em \mathcal{M} que identifica os pontos $(x, -1)$ e $(x, 1)$ para $x \neq 0$. Consideremos \mathcal{M}/\sim munido da *topologia quociente*. Com essa topologia, a *projeção canônica*

$$\pi : \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{M}/\sim$$

é uma *aplicação aberta* e como \mathcal{M} tem base enumerável, digamos $\{B_i : i \in \mathbb{N}\}$, então $\{\pi(B_i) : i \in \mathbb{N}\}$ é uma base enumerável para \mathcal{M}/\sim . Entretanto, \mathcal{M}/\sim não é Hausdorff, pois se U_{-1} e U_1 são

quaisquer abertos em torno de $[(0, -1)] = \{(0, -1)\}$ e $[(0, 1)] = \{(0, 1)\}$ respectivamente, então para p suficiente pequeno ambos abertos contém o ponto $[(\delta, 1)] = \{(\delta, -1), (\delta, 1)\}$. Logo, \mathcal{M}/\sim não é Hausdorff. Para ver que \mathcal{M}/\sim é localmente Euclideano de dimensão 1, note que

$$\varphi : \mathcal{M}/\sim \setminus \{[(0, 1)]\} \longrightarrow \mathbb{R}$$

dada por

$$\varphi([(x, 1)]) = x, \forall x \neq 0$$

é um homeomorfismo. Assim,

$$(\mathcal{M}/\sim \setminus \{[(0, 1)]\}, \varphi)$$

é uma carta local de dimensão 1 em \mathcal{M}/\sim . Definindo

$$\psi : \mathcal{M}/\sim \setminus \{[(0, -1)]\} \longrightarrow \mathbb{R}$$

de forma análoga, segue-se que

$$(\mathcal{M}/\sim \setminus \{[(0, -1)]\}, \psi)$$

é uma carta local de dimensão 1 em \mathcal{M}/\sim . Portanto,

$$\mathcal{A} := \{(\mathcal{M}/\sim \setminus \{[(0, 1)]\}, \varphi), (\mathcal{M}/\sim \setminus \{[(0, -1)]\}, \psi)\}$$

é um atlas de dimensão 1 para \mathcal{M}/\sim o que faz desse espaço, chamado *reta com duas origens*, ser localmente Euclideano.

- e) Se $f : \mathcal{N} \longrightarrow \mathcal{M}$ é um homeomorfismo entre espaços topológicos e \mathcal{M} for um espaço localmente Euclideano de dimensão n , então \mathcal{N} também o é. Com efeito, esse homeomorfismo induz o seguinte atlas n -dimensional para \mathcal{N} :

$$\mathcal{A}_f := \{(f^{-1}(U), \varphi \circ f) : (U, \varphi) \in \mathcal{A}\},$$

onde \mathcal{A} é um atlas n -dimensional para \mathcal{M} . Como a propriedade de um espaço ser Hausdorff e o segundo axioma enumerabilidade são ambos invariantes topológicos, segue-se que o resultado também vale para variedades topológicas.

- f) Se \mathbb{E} é um espaço vetorial sobre \mathbb{R} de dimensão n , então \mathbb{E} é isomorfo a \mathbb{R}^n e portanto homeomorfo a \mathbb{R}^n , assim, \mathbb{E} é um variedade topológica de dimensão n .

g) A n -esfera unitária

$$\mathbb{S}^n := \{(x_1, \dots, x_{n+1}) \in \mathbb{R}^{n+1} : \sum_{i=1}^{n+1} x_i^2 = 1\}$$

é uma variedade topológica de dimensão n . De fato, \mathbb{S}^n é um subespaço do \mathbb{R}^{n+1} com a topologia induzida e portanto é um espaço Hausdorff satisfazendo o segundo axioma de enumerabilidade. Ademais, podemos munir \mathbb{S}^n do seguinte atlas de dimensão n :

$$\mathcal{A} := \{(\mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_+\}, \Phi_+), (\mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_-\}, \Phi_-)\},$$

onde as cartas desse atlas são construídas da seguinte forma: Seja $\mathbf{P}_+ := (0, \dots, 0, 1)$ “polo norte” de \mathbb{S}^n . A *projeção estereográfica* do ponto $X \in \mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_+\}$ é o único ponto, denotado por $\Phi_+(X)$, que está na interseção da reta que passa pelos pontos X e \mathbf{P}_+ com o hiperplano $\mathcal{H}^n := \{(x_1, \dots, x_{n+1}) \in \mathbb{R}^{n+1} : x_{n+1} = 0\}$, como ilustra a figura abaixo.

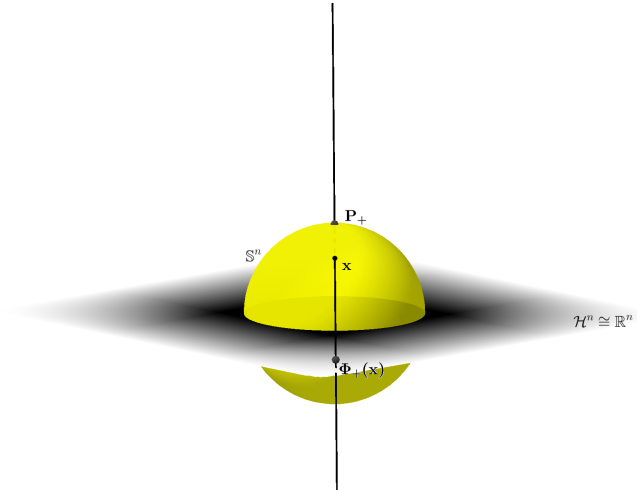


Figura 1: Projeção Estereográfica

Identificando os pontos $(x_1, \dots, x_n, 0) \in \mathcal{H}^n$ com $(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$, segue-se que a correspondência $X \mapsto \Phi_+(X)$ via a projeção estereográfica de X define um homeomorfismo $\Phi_+ : \mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_+\} \rightarrow \mathbb{R}^n$ do aberto $\mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_+\} = \mathbb{S}^n \cap (\mathbb{R}^n \setminus \{\mathbf{P}_+\})$ em \mathbb{S}^n sobre o \mathbb{R}^n . De fato, para cada $X = (x_1, \dots, x_{n+1}) \in \mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_+\}$ note que $X' \in \mathbb{R}^{n+1}$ está na interseção da reta que passa por X e \mathbf{P}_+ com o hiperplano \mathcal{H}^n se e somente se X' é um ponto da forma $\mathbf{P}_+ + \lambda(X - \mathbf{P}_+)$ para algum $\lambda \in \mathbb{R}$ com a última coordenada nula, donde $0 = 1 + \lambda(x_{n+1} - 1)$. Ou seja, $\lambda = \frac{1}{1-x_{n+1}}$. Portanto, $X' = \frac{1}{1-x_{n+1}}(x_1, \dots, x_n, 0)$. Logo, para todo $(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n \setminus \{\mathbf{P}_+\}$, temos $\Phi_+(x_1, \dots, x_n) = \frac{1}{1-x_{n+1}}(x_1, \dots, x_n)$ e assim é fácil ver que Φ_+ é contínua, pois sua extensão natural ao aberto

$$\{(x_1, \dots, x_{n+1}) \in \mathbb{R}^{n+1} : x_{n+1} \neq 0\}$$

é de classe C^∞ e portanto contínua. Além disso, Φ_+ é uma bijeção, pois, verifica-se sem dificuldade que sua inversa pode ser explicitamente escrita como

$$(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n \mapsto \frac{1}{1 + \sum_{i=1}^n x_i^2} (2x_1, \dots, 2x_n, -1 + \sum_{i=1}^n x_i^2) \in \mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_+\},$$

que também é contínua, pois a aplicação obtida a partir desta por uma extensão natural do codomínio ao \mathbb{R}^{n+1} é de classe C^∞ e portanto contínua. Agora, considerando $\mathbf{P}_- := (0, \dots, 0, -1)$ o “polo sul” de \mathbb{S}^n e definindo $\Phi_- : \mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_-\} \rightarrow \mathbb{R}^n$ de forma análoga, via a projeção estereográfica dos pontos de $\mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_-\}$ sobre \mathcal{H}^n . Deixamos para o leitor checar que

$$\Phi_-(x_1, \dots, x_n) = \frac{1}{1 + x_{n+1}}(x_1, \dots, x_n), \forall (x_1, \dots, x_{n+1}) \in \mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_-\}.$$

Como Φ_- também pode ser obtida por compor o homeomorfismo

$$\mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_-\} \ni (x_1, \dots, x_{n+1}) \mapsto (x_1, \dots, -x_{n+1}) \in \mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_+\}$$

seguido por Φ_+ , segue-se que Φ_- é um homeomorfismo do aberto $\mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_-\} = \mathbb{S}^n \cap (\mathbb{R}^n \setminus \{\mathbf{P}_-\})$ em \mathbb{S}^n sobre o \mathbb{R}^n . Esse exemplo com $n = 2$ indica o motivo do uso dos termos ‘carta’ e ‘atlas’ da cartografia.

- h) Seja $\mathcal{M} \subseteq \mathbb{R}^m$ não-vazio munido da topologia induzida. Então, \mathcal{M} é Hausdorff e tem base enumerável. Dizemos que \mathcal{M} é uma

subvariedade suave de \mathbb{R}^n de dimensão m se $\forall p \in \mathcal{M}$, existir uma aplicação $\varphi : U \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ tal que

- (i) U é aberto no \mathbb{R}^n e $\varphi(U) \subseteq \mathcal{M}$.
- (ii) $p \in \varphi(U)$ e $\varphi(U)$ é aberto em \mathcal{M} .
- (iii) $D\varphi_q : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ é injetora, $\forall q \in U$.
- (iv) $\varphi : U \rightarrow \varphi(U)$ é um homeomorfismo.

Nesse caso, dizemos que φ é uma *parametrização local* de \mathcal{M} em p . Verifica-se que a coleção \mathcal{A} , formada pelos pares $(\varphi(U), \varphi^{-1})$, onde $\varphi : U \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ é uma parametrização local de \mathcal{M} , é um atlas de dimensão m para \mathcal{M} , o que faz de \mathcal{M} , uma variedade topológica de dimensão m .

- i) Se \mathcal{M} e \mathcal{N} são espaço localmente Euclidianos de dimensões n e m respectivamente, então $\mathcal{M} \times \mathcal{N}$ (munido da topologia produto) é um espaço localmente Euclidiano de dimensão $n + m$. Com efeito, identificando o \mathbb{R}^{n+m} com $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^m$, podemos construir um atlas $(n + m)$ -dimensional para $\mathcal{M} \times \mathcal{N}$ pondo

$$\mathcal{A}_\times := \{(U \times V, \varphi \times \psi) : (U, \varphi) \in \mathcal{A}_1, (V, \psi) \in \mathcal{A}_2\},$$

com $\varphi \times \psi : U \times V \rightarrow \mathbb{R}^{n+m}$ definida por $(\varphi \times \psi)(p, q) = (\varphi(p), \psi(q)) \forall p \in U, \forall q \in V$, onde $\mathcal{A}_1, \mathcal{A}_2$ são respectivamente atlas de dimensões n e m para \mathcal{M} e \mathcal{N} . Analogamente, vale o resultado análogo para variedades topológicas. Esse exemplo se estende naturalmente a uma quantidade finita qualquer de espaços localmente Euclidianos (variedades topológicas).

- j) Definimos o n -toro como o produto cartesiano $\mathbb{T}^n := \underbrace{\mathbb{S}^1 \times \dots \times \mathbb{S}^1}_{n\text{-vezes}}$.

Segue-se que o n -toro é uma variedade topológica de dimensão n . Quando $n = 2$, \mathbb{T}^2 é simplesmente chamado de toro. Como o leitor pode verificar sem dificuldade, o toro \mathbb{T}^2 pode naturalmente ser visto dentro do \mathbb{R}^4 , ou ainda como um certo subconjunto do \mathbb{R}^3 , representado pela figura abaixo que faz jus ao nome dado ao \mathbb{T}^2 .

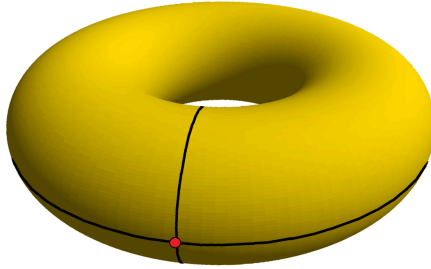


Figura 2: Toro

- k) Em ainda muitos casos, o espaço quociente de uma variedade topológica é uma variedade topológica. Considere em $\mathcal{M} := \mathbb{R}^{n+1} \setminus 0_{\mathbb{R}^{n+1}}$, a seguinte relação de equivalência:

$$\forall x, y \in \mathcal{M}, x \sim y \iff \exists \lambda \in \mathbb{R} : x = \lambda y.$$

Definimos o *espaço projetivo real n -dimensional*, denotado por \mathbb{RP}^n , como o espaço quociente de \mathcal{M} por \sim , equipado com a topologia quociente, dada pela projeção canônica $\pi : \mathcal{M} \longrightarrow \mathbb{RP}^n, (x_1, \dots, x_{n+1}) \mapsto \pi(x_1, \dots, x_{n+1}) := [x_1, \dots, x_{n+1}]$. Afirmamos que \mathbb{RP}^n é uma variedade topológica de dimensão n . Com efeito, seja $\mathcal{A} := \{(U_i, \varphi_i) : 1 \leq i \leq n+1\}$ onde cada $\varphi_i : U_i \longrightarrow \mathbb{R}^n$ é uma aplicação definida sobre o aberto ${}^1 U_i$ (de \mathbb{RP}^n), para todo $[x_1, \dots, x_{n+1}] \in \mathbb{RP}^n$, por

$$\varphi_i([x_1, \dots, x_{n+1}]) := \frac{1}{x_i}(x_1, \dots, x_{i-1}, x_{i+1}, \dots, x_{n+1}).$$

Onde

$$U_i := \{[x_1, \dots, x_{n+1}] \in \mathbb{RP}^n : x_i \neq 0\}.$$

Para ver a boa definição de cada φ_i , tome arbitrariamente $x = (x_1, \dots, x_{n+1}), y = (y_1, \dots, y_{n+1}) \in \mathcal{M}$ com $[x] = [y] \in U_i$. Segue-se que existe um escalar (não-nulo) λ tal que $y = \lambda x$ o que implica que

$$y_i = \lambda x_i \neq 0$$

¹Note que cada U_i é aberto em \mathbb{RP}^n , pois $\pi^{-1}(U_i) = \{(x_1, \dots, x_{n+1}) \in \mathcal{M} : x_i \neq 0\}$, que é aberto em \mathcal{M}

e

$$\frac{y_j}{y_i} = \frac{\lambda x_j}{\lambda x_i} = \frac{x_j}{x_i}, \forall 1 \leq j \leq n+1,$$

que nos dá

$$\varphi_i([x]) = \varphi_i([y]).$$

Além disso, note que cada φ_i é uma aplicação bijetiva, pois sua inversa φ_i^{-1} pode ser explicitamente escrita como

$$(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n \mapsto [x_1, \dots, x_{i-1}, 1, x_{i+1}, \dots, x_{n+1}] \in U_i.$$

O leitor pode verificar sem dificuldade que cada φ_i é um homeomorfismo. Como

$$\mathbb{R}P^n = \bigcup_{i=1}^n U_i,$$

segue-se que \mathcal{A} é um atlas de dimensão n para $\mathbb{R}P^n$. Deixamos para o leitor verificar que $\mathbb{R}P^n$ é um espaço Hausdorff com base enumerável. E assim, o espaço projetivo real n -dimensional é uma variedade topológica de dimensão n , como afirmado.

Note que cada classe de equivalência $[x]$ intersecta a esfera \mathbb{S}^n exatamente no par de pontos antipodais. Assim, poderíamos definir alternativamente o $\mathbb{R}P^n$ como o espaço quociente do \mathbb{S}^n que identifica os pontos antipodais (essencialmente é restringir a relação de equivalência \sim prévia a \mathbb{S}^n). Ademais, segue dessa observação que $\mathbb{R}P^n$ é compacta, por ser imagem de \mathbb{S}^n (que é compacta) pela projecção canônica π .

Voltando à nossa exposição, observe que o cálculo diferencial em \mathbb{R}^n realizado intrinsecamente no \mathbb{R}^n (ou mais geralmente nos espaços normados reais) é de carácter local. Gostaríamos de estender o cálculo diferencial para certas variedades topológicas sujeitas a uma estrutura adicional que vamos definir a seguir. Com esse objetivo, usaremos as cartas locais do atlas subjacente à variedade, precisamos das seguintes definições, as quais invocaremos na próxima seção ao introduzirmos as aplicações suaves entre variedades.

Definição 1.1.4. *Sejam $0 \leq k \leq \infty$ e $(U, \varphi), (V, \psi)$ ambas cartas locais em um espaço topológico M de dimensões n . Diremos que (U, φ) e (V, ψ) são C^k compatíveis se $U \cap V = \emptyset$ ou caso contrário, se a aplicação, chamada aplicação de transição ou mudança de coordenada, entre os abertos do \mathbb{R}^n*

$$\varphi \circ \psi^{-1} : \varphi(U \cap V) \subseteq \mathbb{R}^n \longrightarrow \varphi(U \cap V) \subseteq \mathbb{R}^n$$

for um difeomorfismo de classe C^k (no sentido usual).

Definição 1.1.5. *Seja $0 \leq k \leq \infty$. Um atlas (ou estrutura diferenciável) de classe C^k e dimensão n para um espaço topológico \mathcal{M} é um atlas \mathcal{A} de dimensão n para \mathcal{M} com a propriedade extra que quaisquer duas cartas locais de \mathcal{A} são C^k -compatíveis.*

Observação 1.1.4. É frequente na geometria nomear a classe de diferenciabilidade C^k com $k = \infty$ de algum objeto matemático de suave para distingui das classes com k finito. Neste trabalho adotaremos esta nomenclatura, não apenas para nomear os atlas de classe C^∞ , mas também para todos objetos matemáticos que vamos definir posteriormente com uma classe de diferenciabilidade.

Exemplo 1.1.5. $\mathcal{A}_c := \{\mathbb{R}, (\mathbb{R}, \text{id}_{\mathbb{R}})\}$ e $\mathcal{A}_e := \{\mathbb{R}, (\mathbb{R}, (x \mapsto x^3))\}$ são atlas suaves de dimensão 1 para \mathbb{R} . Note, entretanto, que as cartas correspondentes não são C^k compatíveis para $k \geq 1$.

Note que apenas munir \mathcal{M} de um atlas \mathcal{A} de classe C^k e dimensão n não é suficiente para estendermos o cálculo diferencial para o par $(\mathcal{M}, \mathcal{A})^2$, pois esse trabalho é de caráter local. Assim, precisamos que \mathcal{A} contenha cartas com domínios arbitrariamente “pequenos”. Para evitar este inconveniente introduzimos a seguinte definição.

Definição 1.1.6. *Um atlas \mathcal{A} de classe C^k e dimensão n para \mathcal{M} é dito ser maximal se $\mathcal{A} \subseteq \widetilde{\mathcal{A}} \implies \mathcal{A} = \widetilde{\mathcal{A}}$ sempre que $\widetilde{\mathcal{A}}$ for um atlas de classe de C^k e dimensão n para \mathcal{M} .*

O seguinte lema mostra que as estruturas diferenciáveis maximais contém cartas com domínios arbitrariamente “pequenos”.

Lema 1.1.6. *Seja \mathcal{A} um atlas de classe C^k e dimensão n para \mathcal{M} e $p \in U$. Se \mathcal{A} for maximal, então, para todo aberto $U \subseteq \mathcal{M}$ não-vazio, existe uma carta local $(\widetilde{U}, \varphi) \in \mathcal{A}$ com $p \in \widetilde{U} \subseteq U$.*

Demonstração. Dado $U \subseteq \mathcal{M}$ aberto não-vazio. Defina

$$\widetilde{\mathcal{A}} := \{(U \cap V, \varphi|_{U \cap V}) : (U, \varphi) \in \mathcal{A}\} \cup \mathcal{A}.$$

Verifica-se sem dificuldade que $\widetilde{\mathcal{A}}$ é um atlas de classe C^k e dimensão n para \mathcal{M} . Claro que $\mathcal{A} \subseteq \widetilde{\mathcal{A}}$. Daí, se \mathcal{A} for maximal, a igualdade segue, e portanto tomando $(V, \varphi) \in \mathcal{A}$ com $p \in V \cap U$, $(V \cap U, \varphi|_{V \cap U}) \in \mathcal{A}$ e o resultado segue. ■

²A notação em par é para enfatizar que o atlas \mathcal{A} é extremamente relevante para fazermos cálculo diferencial.

Definição 1.1.7. *Uma variedade diferenciável de classe C^k e dimensão n é um par (M, \mathcal{A}) , onde M é uma variedade topológica de dimensão n e \mathcal{A} é um atlas maximal de classe C^k e dimensão n para M .*

O seguinte teorema será útil para exibirmos diversos exemplos de variedades diferenciáveis.

Teorema 1.1.7. *Todo atlas diferenciável de classe C^k para M está contido num único atlas diferenciável de classe C^k maximal para M .*

Demonstração. Vejamos uma construção geral que vale para quaisquer relação de equivalência. Seja \mathcal{A}_0 um atlas de classe C^k e dimensão n para M . Denote a família de todos os atlas de classe C^k e dimensão n para M por $\text{Atlas}(M, k)$. Defina a seguinte relação \sim em $\text{Atlas}(M, k)$:

$$(\forall \mathcal{A}, \widetilde{\mathcal{A}} \in \text{Atlas}(M, k)) \quad \mathcal{A} \sim \widetilde{\mathcal{A}} \iff \mathcal{A} \cup \widetilde{\mathcal{A}} \in \text{Atlas}(M, k).$$

Note que se provarmos que \sim é uma relação de equivalência, então

$$\overline{\mathcal{A}_0} := \bigcup_{\mathcal{A} \in [\mathcal{A}_0]} \mathcal{A}$$

é o único atlas maximal que contém \mathcal{A}_0 , como o leitor pode verifica-se sem dificuldade. Afirmamos que \sim é uma relação de equivalência em $\text{Atlas}(M, k)$. Claro que \sim é reflexiva e simétrica. Para ver que \sim é transitiva, sejam $\mathcal{A}, \widetilde{\mathcal{A}}, \widetilde{\widetilde{\mathcal{A}}} \in \text{Atlas}(M, k)$ com $\mathcal{A} \sim \widetilde{\mathcal{A}}$ e $\widetilde{\mathcal{A}} \sim \widetilde{\widetilde{\mathcal{A}}}$ e tome quaisquer $(U, \varphi) \in \mathcal{A}$ e $(V, \psi) \in \widetilde{\widetilde{\mathcal{A}}}$ com $U \cap V \neq \emptyset$. Da cobertura aberta $\{B : (B, \xi) \in \widetilde{\mathcal{A}}\}$ para M obtemos a cobertura $\Lambda := \{B \cap U \cap V : (B, \xi) \in \widetilde{\mathcal{A}}, B \cap U \cap V \neq \emptyset\}$ aberta para $U \cap V$. Portanto, $\varphi \circ \psi^{-1} : \psi(U \cap V) \rightarrow \mathbb{R}^n$ é de classe C^k se e somente se $\varphi \circ \psi^{-1} |_{\psi(B')}$ o for para todo $B' \in \Lambda$. Tome arbitrariamente $B' = B \cap U \cap V \in \Lambda$ não vazio com $(B, \xi) \in \widetilde{\mathcal{A}}$. Como $B' \neq \emptyset$, então $B \cap U \neq \emptyset$ e $B \cap V \neq \emptyset$ o que implicam que $\varphi \circ \xi^{-1} : \xi(B \cap V) \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ e $\xi \circ \psi^{-1} : \psi(B \cap U) \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ são de classes C^k . Logo, as restrições destas aplicações aos abertos $\xi(B') \subseteq \mathbb{R}^n$ e $\psi(B') \subseteq \mathbb{R}^n$ são também de classe C^k e portanto

$$\varphi \circ \psi^{-1} |_{\psi(B')} \equiv (\varphi \circ \xi^{-1}) |_{\xi(B')} \circ (\xi \circ \psi^{-1}) |_{\psi(B')}$$

é de classe C^k o que mostra que $\varphi \circ \psi^{-1} : \psi(U \cap V) \rightarrow \mathbb{R}^n$ é de classe C^k . Analogamente, mostra-se que $\psi \circ \varphi^{-1} : \varphi(U \cap V) \rightarrow \mathbb{R}^n$ é de classe C^k . Daí, (U, φ) e (V, ψ) são C^k -compatíveis, e assim a transitividade

de \sim segue. ■

Observação 1.1.8. Note que em virtude do resultado acima, para mostrarmos que uma variedade topológica admite uma estrutura de variedade diferenciável de classe C^k , basta mostrarmos que um atlas subjacente à variedade em questão é um atlas de classe C^k .

Veremos que a maioria das variedades topológicas dos exemplos 1.1.3 são na verdade variedades suaves. No que segue, nos concentraremos principalmente no caso suave ($k = +\infty$); a adaptação para $k < +\infty$, quando pertinente, é imediata. Também abusaremos da notação, referindo-nos ao espaço \mathcal{M} como variedade suave, quando estiver claro qual é o atlas maximal subjacente.

Exemplos 1.1.9.

- a) \mathbb{R}^n é naturalmente uma variedade suave de dimensão n com o atlas suave canônico $\mathcal{A} := \{(\mathbb{R}^n, \text{id}_{\mathbb{R}^n})\}$, n -dimensional, onde

$$\text{id}_{\mathbb{R}^n} : \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^n$$

denota a aplicação identidade.

- b) Seja M um conjunto enumerável munido da topologia discreta. Identifique \mathbb{R}^0 com o conjunto unitário $\{0_{\mathbb{R}^n}\}$. Para cada $p \in M$, $U_p = \{p\}$ é um aberto contendo p homeomorfo a \mathbb{R}^0 pelo homeomorfismo

$$\varphi_p : U_p \longrightarrow \mathbb{R}^0, p \mapsto 0_{\mathbb{R}^n}.$$

Por C^∞ -compatibilidade trivial, M admite uma *estrutura de variedade suave de dimensão 0*.

- c) Se \mathcal{M} é uma variedade suave de dimensão n , então todo aberto U não-vazio de \mathcal{M} é uma variedade suave de dimensão n , conhecida como *subvariedade aberta* de \mathcal{M} . De fato, vimos que U é uma variedade topológica de dimensão n com o atlas

$$\mathcal{A}_U := \{(U \cap V, \varphi) : (V, \varphi) \in \mathcal{A}\},$$

onde \mathcal{A} é um atlas suave de dimensão n para \mathcal{M} . O leitor pode verificar sem dificuldade que \mathcal{A}_U é um atlas suave de dimensão n .

- d) Se $f : \mathcal{N} \longrightarrow \mathcal{M}$ é um homeomorfismo entre espaços topológicos e \mathcal{M} for uma variedade suave de dimensão n , então \mathcal{N} também

o é. Com efeito, esse homeomorfismo induz o seguinte atlas n -dimensional para \mathcal{N} :

$$\mathcal{A}_f := \{(f^{-1}(U), \varphi \circ f) : (U, \varphi) \in \mathcal{A}\},$$

onde \mathcal{A} é um atlas suave n -dimensional para \mathcal{M} . Vimos que \mathcal{N} munido desse atlas é uma variedade topológica de dimensão n . Resta estabelecer a C^∞ -compatibilidade entre cartas quaisquer de \mathcal{A}_f . Para tal, sejam $(f^{-1}(U), \varphi \circ f), (f^{-1}(V), \psi \circ f) \in \mathcal{A}_f$ com $f^{-1}(U) \cap f^{-1}(V) \neq \emptyset$. Afirmamos que essas cartas são C^∞ -compatíveis. De fato, note que $U \cap V \neq \emptyset$. Assim,

$$\varphi \circ \psi^{-1} : \psi(U \cap V) \subseteq \mathbb{R}^n \longrightarrow \varphi(U \cap V) \subseteq \mathbb{R}^n$$

é um difeomorfismo suave (no sentido usual). O leitor pode verificar sem dificuldade que a aplicação de transição

$$(\varphi \circ f) \circ (\psi \circ f)^{-1} : (\psi \circ f)(f^{-1}(U) \cap f^{-1}(V)) \longrightarrow (\varphi \circ f)(f^{-1}(U) \cap f^{-1}(V))$$

coincide, como aplicação, com $\varphi \circ \psi^{-1}$, donde o resultado segue.

- e) Se \mathbb{E} é um espaço vetorial sobre \mathbb{R} de dimensão n , então \mathbb{E} é isomorfo a \mathbb{R}^n e portanto homeomorfo a \mathbb{R}^n e assim \mathbb{E} é uma variedade suave de dimensão n . Em particular, o espaço vetorial (sobre \mathbb{R}) $\mathbb{M}_{nm}(\mathbb{R})$ das matrizes (a_{ij}) com as entradas $a_{ij} \in \mathbb{R}$ para $1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq m$ é uma variedade suave de dimensão nm com o atlas suave maximal determinado pela carta global $(\mathbb{M}_{nm}(\mathbb{R}), \varphi)$ onde

$$\varphi : \mathbb{M}_{nm}(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathbb{R}^{nm}$$

é o isomorfismo canônico que envia cada matriz $(a_{ij}) \in \mathbb{M}_{nm}(\mathbb{R})$ ao vetor

$$\varphi(a_{ij}) := (a_{11}, \dots, a_{1m}, a_{21}, \dots, a_{2m}, \dots, a_{n1}, \dots, a_{nm}) \in \mathbb{R}^{nm}.$$

- f) O subconjunto $\text{GL}(\mathbb{R}, n) \subseteq \mathbb{M}_n(\mathbb{R}) := \mathbb{M}_{nn}(\mathbb{R})$ formado pelas matrizes A invertíveis é um aberto não-vazio de $\mathbb{M}_n(\mathbb{R})$ e portanto $\text{GL}(\mathbb{R}, n)$ é uma variedade suave de dimensão n^2 (vista como subvariedade aberta de $\mathbb{M}_n(\mathbb{R})$).

g) Vimos que a n -esfera unitária

$$\mathbb{S}^n := \{(x_1, \dots, x_{n+1}) \in \mathbb{R}^{n+1} : \sum_{i=1}^{n+1} x_i^2 = 1\}$$

é uma variedade topológica de dimensão n com o atlas

$$\mathcal{A} := \{(\mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_+\}, \Phi_+), (\mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_-\}, \Phi_-)\},$$

onde

$$\Phi_+(x_1, \dots, x_{n+1}) = \frac{1}{1 - x_{n+1}}(x_1, \dots, x_n), \forall (x_1, \dots, x_{n+1}) \in \mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_+\}$$

e

$$\Phi_-(x_1, \dots, x_{n+1}) = \frac{1}{1 + x_{n+1}}(x_1, \dots, x_n), \forall (x_1, \dots, x_{n+1}) \in \mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_-\}.$$

Vamos verificar a C^∞ -compatibilidade entre essas cartas. Note que

$$\Phi_-(\mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_+\}) \cap (\mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_-\}) = \Phi_+(\mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_+\}) \cap (\mathbb{S}^n \setminus \{\mathbf{P}_-\}) = \mathbb{R}^n \setminus \{0\} =: \mathbb{R}_*^n.$$

Afirmamos que

$$\Phi_+ \circ \Phi_- : \mathbb{R}_*^n \longrightarrow \mathbb{R}_*^n$$

é suave. De fato, dado $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}_*^n \iff \|x\|^2 = \sum_{i=1}^n x_i^2 > 0$, temos

$$\begin{aligned} (\Phi_+ \circ \Phi_-^{-1})(x) &= \Phi_+ \left(\frac{1}{1 + \|x\|^2} (2x_1, \dots, 2x_n, \|x\|^2 - 1) \right) \\ &= \frac{1}{1 - \frac{\|x\|^2 - 1}{\|x\|^2 + 1}} \left(\frac{2x_1}{\|x\|^2 + 1}, \dots, \frac{2x_n}{\|x\|^2 + 1} \right) \\ &= \frac{x}{\|x\|^2} \\ &= \frac{1}{\sum_{i=1}^n x_i^2} (x_1, \dots, x_n) \end{aligned}$$

e assim $\Phi_+ \circ \Phi_-^{-1}$ é suave. Verifica-se sem dificuldade que $(\Phi_- \circ \Phi_+^{-1})(x) = \frac{x}{\|x\|^2}, \forall x \in \mathbb{R}_*^n$ e portanto $\Phi_- \circ \Phi_+^{-1}$ também o é suave. Assim, o atlas acima é na verdade um atlas suave de dimensão n .

- h) Seja $\mathcal{M} \subseteq \mathbb{R}^n$ uma subvariedade suave de \mathbb{R}^n de dimensão m . Vimos que \mathcal{M} é uma variedade topológica munida do atlas \mathcal{A} formada por todos pares $(\varphi(U), \varphi^{-1})$, onde $\varphi : U \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ é uma parametrização local em \mathcal{M} . Verifica-se (ver por exemplo o corolário 3, pág. 129 de [3]) que esse atlas é suave o que faz de \mathcal{M} uma variedade suave de dimensão m . Note que essa classe de variedades inclui o exemplo anterior.
- i) Se \mathcal{M} e \mathcal{N} variedades suaves de dimensões n e m respectivamente, então $\mathcal{M} \times \mathcal{N}$ (munido da topologia produto) é uma variedade suave de dimensão $n + m$. Com efeito, considere

$$\mathcal{A}_\times := \{(U \times V, \varphi \times \psi) : (U, \varphi) \in \mathcal{A}_1, (V, \psi) \in \mathcal{A}_2\},$$

com $\varphi \times \psi : U \times V \rightarrow \mathbb{R}^{n+m}$ definida por $(\varphi \times \psi)(p, q) = (\varphi(p), \psi(q)), \forall p \in U, \forall q \in V$, onde $\mathcal{A}_1, \mathcal{A}_2$ são respectivamente atlas suaves de dimensões n e m para \mathcal{M} e \mathcal{N} . Pelo item (f) do exemplo 1.1.3, $\mathcal{M} \times \mathcal{N}$ munida do atlas acima é uma variedade topológica de dimensão $n + m$. O leitor pode verificar sem dificuldade a C^∞ -compatibilidade entre as cartas do atlas definido acima, o que faz de \mathcal{A}_\times um atlas suave de dimensão $n + m$ para $\mathcal{M} \times \mathcal{N}$. Esse exemplo se estende naturalmente a uma quantidade finita quaisquer de variedades suaves.

- j) Segue-se do item anterior que o n -toro

$$\mathbb{T}^n := \underbrace{\mathbb{S}^1 \times \cdots \times \mathbb{S}^1}_{n\text{-vezes}}$$

é uma variedade suave de dimensão n .

- k) Vimos que o espaço projetivo real n -dimensional $\mathbb{R}P^n$ munido do atlas de dimensão n

$$\mathcal{A} := \{(U_i, \varphi_i) : 1 \leq i \leq n + 1\}$$

é uma variedade topológica de dimensão n . Vamos verificar a C^∞ -compatibilidade entre as cartas do atlas acima. Só para fixar ideias, considerem as cartas (U_1, φ_1) e (U_{n+1}, φ_{n+1}) . Mostremos que a aplicação de transição entre abertos do \mathbb{R}^n

$$\varphi_1 \circ \varphi_{n+1}^{-1} : \varphi_{n+1}(U_1 \cap U_{n+1}) \rightarrow \varphi_1(U_1 \cap U_{n+1})$$

é suave. Um cálculo simples explicita os abertos acima:

$$\varphi_1(\mathbb{U}_1 \cap \mathbb{U}_{n+1}) = \{(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n : x_n \neq 0\}$$

e

$$\varphi_{n+1}(\mathbb{U}_1 \cap \mathbb{U}_{n+1}) = \{(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n : x_1 \neq 0\}.$$

Seja $(x_1, \dots, x_n) \in \varphi_{n+1}(\mathbb{U}_1 \cap \mathbb{U}_{n+1})$, temos que

$$\varphi_{n+1}^{-1}(x_1, \dots, x_n) = [x_1, \dots, x_n, 1] \in \mathbb{U}_1 \cap \mathbb{U}_{n+1}.$$

Logo,

$$\begin{aligned} (\varphi_1 \circ \varphi_{n+1}^{-1})(x_1, \dots, x_n) &= \varphi_1[x_1, \dots, x_n, 1] \\ &= \frac{1}{x_1}(x_2, \dots, x_n, 1) \end{aligned}$$

e portanto $\varphi_1 \circ \varphi_{n+1}^{-1}$ é suave! Analogamente,

$$(\varphi_1 \circ \varphi_{n+1}^{-1})^{-1} = \varphi_{n+1} \circ \varphi_1^{-1} : \varphi_1(\mathbb{U}_1 \cap \mathbb{U}_{n+1}) \longrightarrow \varphi_{n+1}(\mathbb{U}_1 \cap \mathbb{U}_{n+1})$$

é suave. Uma conta simples nos dá

$$(\varphi_{n+1} \circ \varphi_1^{-1})(x_1, \dots, x_n) = \frac{1}{x_n}(1, x_1, \dots, x_{n-1}), \forall (x_1, \dots, x_n) \in \varphi_1(\mathbb{U}_1 \cap \mathbb{U}_{n+1}).$$

O caso geral $\varphi_i \circ \varphi_j^{-1}$ é análogo. É suficiente considerar $i > j$, já que o caso $i = j$ não há o que fazer, e o caso $i < j$ é semelhante. Deixamos as contas para o leitor como um exercício.

É possível construir uma estrutura de variedade suave para certos conjuntos sem estrutura topológica dada a priori.

Lema 1.1.10. *Seja M um conjunto não-vazio e \mathcal{A} uma família constituída por pares $(\mathbb{U}, \varphi), \varphi : \mathbb{U} \subseteq M \longrightarrow \mathbb{R}^n$ satisfazendo as seguintes propriedades*

- i) $\varphi : \mathbb{U} \longrightarrow \mathbb{R}^n$ é injetora $\forall (\mathbb{U}, \varphi) \in \mathcal{A}$.
- ii) Os domínios \mathbb{U} dos pares $(\mathbb{U}, \varphi) \in \mathcal{A}$ cobrem M .
- iii) Se $(\mathbb{U}, \varphi), (\mathbb{V}, \psi) \in \mathcal{A}$ e $\mathbb{U} \cap \mathbb{V} \neq \emptyset$, então, $\varphi(\mathbb{U} \cap \mathbb{V})$ e $\psi(\mathbb{U} \cap \mathbb{V})$ são abertos no \mathbb{R}^n e a aplicação

$$\psi \circ \varphi^{-1} : \varphi(\mathbb{U} \cap \mathbb{V}) \longrightarrow \psi(\mathbb{U} \cap \mathbb{V})$$

é suave. (Segue-se que essa aplicação é na verdade um difeomorfismo suave).

Nessas condições, existe uma única topologia $\tau_{\mathcal{A}}$ em M relativamente à qual a seguinte propriedade (*) vale:

$\forall (U, \varphi) \in \mathcal{A}, U$ é aberto e φ é homeomorfismo sobre o aberto $\varphi(U) \subseteq \mathbb{R}^n$.

Ademais, \mathcal{A} é um atlas de classe C^∞ em $M = (M, \tau_{\mathcal{A}})$.

iv) $(M, \tau_{\mathcal{A}})$ satisfaz o segundo axioma de enumerabilidade se e somente se a cobertura de M por meio dos domínios U dos pares $(U, \varphi) \in \mathcal{A}$ admite uma subcobertura enumerável.

v) $(M, \tau_{\mathcal{A}})$ é Hausdorff se vale a seguinte propriedade:

Se $p, q \in M$ e $p \neq q$ então das duas uma:

a) ou $p, q \in U$ para alguma carta $(U, \varphi) \in \mathcal{A}$

b) ou existem $(U, \varphi), (V, \psi) \in \mathcal{A}$ com $U \cap V = \emptyset$ tais que $p \in U$ e $q \in V$.

Demonstração. Começamos por estabelecer a unicidade da topologia em M sujeito a (*). Sejam τ e τ' topologias em M satisfazendo (*). Tome arbitrariamente $\emptyset \neq \tilde{U} \in \tau$ e considere $p \in \tilde{U}$. Usando (ii) e (*) existe $(V, \varphi) \in \mathcal{A}$ com $p \in V, V \in \tau \cap \tau'$. Como $\tilde{U} \cap V \in \tau$ implica

$$\varphi(\tilde{U} \cap V) \subseteq \varphi(V)$$

é aberto em \mathbb{R}^n que por sua vez implica que

$$\varphi^{-1}(\varphi(\tilde{U} \cap V)) = \tilde{U} \cap V$$

é aberto de τ' , pois φ também é homeomorfismo com respeito a τ' . Logo $\tilde{U} \in \tau'$ e assim $\tau \subseteq \tau'$. Analogamente mostra-se a outra inclusão $\tau' \subseteq \tau$ e a unicidade segue como afirmado. Quanto à existência, vamos construir uma topologia $\tau_{\mathcal{A}}$ em M por declarar que um subconjunto $M \supseteq \tilde{U} \in \tau_{\mathcal{A}}$ se e somente se

$$\varphi(\tilde{U} \cap U) \text{ é aberto no } \mathbb{R}^n, \forall (U, \varphi) \in \mathcal{A}.$$

Vamos checar que $\tau_{\mathcal{A}}$ é uma topologia em M :

(i) Claro que $M, \emptyset \in \tau_{\mathcal{A}}$.

(ii) Se $\{U_\lambda : \lambda \in \Lambda\} \subseteq \tau_{\mathcal{A}}$, afirmamos que

$$\bigcup_{\lambda \in \Lambda} U_\lambda \in \tau_{\mathcal{A}}.$$

De fato, dado $(U, \varphi) \in \mathcal{A}$ temos que $\varphi(U_\lambda \cap U)$ é aberto no \mathbb{R}^n para todo $\lambda \in \Lambda$ e portanto

$$\bigcup_{\lambda \in \Lambda} \varphi(U_\lambda \cap U) \text{ é aberto no } \mathbb{R}^n.$$

Logo,

$$\varphi\left(\left(\bigcup_{\lambda \in \Lambda} U_\lambda\right) \cap U\right) = \bigcup_{\lambda \in \Lambda} \varphi(U_\lambda \cap U),$$

que é aberto no \mathbb{R}^n e a afirmação segue.

(iii) Sejam $U_1, U_2 \in \tau_{\mathcal{A}}$ afirmamos que $U_1 \cap U_2 \in \tau_{\mathcal{A}}$. De fato, tome arbitrariamente $(U, \varphi) \in \mathcal{A}$. Note que

$$\varphi(U_1 \cap U_2 \cap U) = \varphi((U_1 \cap U) \cap (U_2 \cap U)) \stackrel{\text{por } i)}{=} \varphi(U_1 \cap U) \cap \varphi(U_2 \cap U),$$

que é a interseção de dois abertos no \mathbb{R}^n já que $U_1, U_2 \in \tau_{\mathcal{A}}$ e portanto $U_1 \cap U_2 \cap U \in \tau_{\mathcal{A}}$ como afirmado.

Agora verifiquemos que \mathcal{A} é uma atlas suave de dimensão n para $\mathcal{M} = (M, \tau_{\mathcal{A}})$:

Note que cada par $(U, \varphi) \in \mathcal{A}$ é uma carta de dimensão n . De fato, por (iii) tem-se que $\varphi(U)$ é aberto no \mathbb{R}^n ou seja U é aberto em M . Pela definição de $\tau_{\mathcal{A}}$ segue-se que $\varphi : U \rightarrow \mathbb{R}^n$ é uma aplicação aberta e portanto um homeomorfismo sobre o aberto $\varphi(U) \subseteq \mathbb{R}^n$. Logo por ii), segue-se que \mathcal{A} é um atlas de dimensão n . Falta estabelecer (iv) e (v). A prova de (v) é bastante simples, e a omitiremos.

Suponhamos que exista uma subfamília enumerável $\mathcal{A}_{\mathbb{N}} := \{(U_n, \varphi_n) : n \in \mathbb{N}\} \subseteq \mathcal{A}$ com

$$M = \bigcup_{n=1}^{+\infty} U_n.$$

Ora, cada U_n possui uma base enumerável \mathcal{B}^n , por ser homeomorfo a

um aberto do \mathbb{R}^n e portanto

$$\mathcal{B} := \bigcup_{n=1}^{\infty} \mathcal{B}^n$$

é uma base enumerável para M . A recíproca segue da propriedade da observação 1.1.2. ■

Observação 1.1.11. Trabalharemos doravante apenas com as variedades suaves. Mas em virtude do teorema 1.1.7, qualquer atlas suave está contido num único atlas de classe C^k maximal, para $k = 1, 2, 3, 4, 5, \dots$. Assim sendo, toda variedade suave também é uma variedade de classe de diferenciabilidade finita e portanto a maioria dos resultados ao longo dessa monografia também valerão para as variedades diferenciáveis de classe C^k com k finito. Basta o leitor ter atenção com a finitude de k , e fazer pequenas modificações óbvias. Idem para diversas definições, muitas das quais se estenderão naturalmente para as variedades com classe de diferenciabilidade finita.

1.2 APLICAÇÕES SUAVES

Introduziremos agora aplicações suaves entre variedades, o que permite uma vasta generalização dos conceitos do cálculo em \mathbb{R}^n .

Observação 1.2.1. Para evitar repetições óbvias desnecessárias, a parti de agora fixaremos as letras caligráficas $\mathcal{M}, \mathcal{N}, \mathcal{Q}, \mathcal{S}$ (às vezes indexadas, como \mathcal{M}_λ) para designar variedades suaves (abstratas). Geralmente denotamos a dimensão de uma variedade suave por n . No entanto, ao lidarmos com pelo menos duas variedades suaves $\mathcal{M}, \mathcal{N} \dots$ (ou indexadas $\mathcal{M}_\lambda : \lambda \in \Lambda$), para evitar ambiguidade, denotaremos as respectivas dimensões pelas letras minúsculas correspondentes $m, n \dots$ ($m_\lambda, \lambda \in \Lambda$). Nesse caso, às vezes escreveremos $\mathcal{M}^m, \mathcal{N}^n \dots$ para indicar explicitamente as dimensões.

Seja \mathbb{R} munido do atlas suave canônico $\mathcal{A}_{\text{id}_{\mathbb{R}}}$, i.e., o 1-atlas suave determinado pela carta $(\mathbb{R}, \text{id}_{\mathbb{R}})$. Seja $f : \mathcal{M}^m \rightarrow \mathbb{R}$ uma função em \mathcal{M} . Observe que para cada carta local (U, φ) em \mathcal{M} , temos a seguinte função $\widehat{f}^\varphi := f \circ \varphi^{-1}$ do aberto $\varphi(U) \subseteq \mathbb{R}^m$ em \mathbb{R} . Essa correspondência nos motiva definir o seguinte:

Definição 1.2.1. Dizemos f é suave se f^φ o for no sentido usual, para todas as cartas locais (U, φ) em \mathcal{M} .

Exemplo 1.2.2. As funções constantes

$$c : \mathcal{M} \longrightarrow \mathbb{R}, p \mapsto c$$

são suaves. De fato, fixado qualquer carta local (U, φ) em \mathcal{M} , a função

$$f^\varphi : \varphi(U) \longrightarrow \mathbb{R}$$

é constante e portanto suave (no sentido usual).

Exemplo 1.2.3. Cada função coordenada $x^i : U \longrightarrow \mathbb{R}$ em U é uma função suave. Onde $((x^1, \dots, x^m), U)$ é uma carta local em \mathcal{M} .

Vejamos como generalizar a noção de suavidade para aplicações entre variedades suaves quaisquer.

O leitor pode verificar sem dificuldade que $f : \mathcal{M}^m \longrightarrow \mathbb{R}$ é suave se e somente se a função

$$\widehat{f}^\varphi := \psi \circ f \circ \varphi^{-1} : \varphi(U) \subseteq \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}$$

o for no sentido usual, para todas as cartas locais (U, φ) em \mathcal{M} e (V, ψ) em \mathbb{R} com $f(U) \subseteq V$.

Definição 1.2.2. Seja $F : \mathcal{M}^m \longrightarrow \mathcal{N}^n$ uma aplicação entre variedades suaves. Sejam as cartas locais (U, φ) em \mathcal{M} e (V, ψ) em \mathcal{N} , com $F(U) \subseteq V$. A representação de F relativamente às cartas (U, φ) e (V, ψ) é a aplicação

$$\widehat{F}^\varphi := \psi \circ F \circ \varphi^{-1} : \varphi(U) \subseteq \mathbb{R}^m \longrightarrow \psi(V) \subseteq \mathbb{R}^n.$$

Quando as cartas locais não forem relevantes, denotaremos a representação de F correspondente simplesmente por \widehat{F} .

Definição 1.2.3. Uma aplicação $F : \mathcal{M}^m \longrightarrow \mathcal{N}^n$ é de classe C^k quando a representação \widehat{F}^φ de F for de classe C^k , no sentido usual, para todas as cartas locais (U, φ) em \mathcal{M} e (V, ψ) em \mathcal{N} com $F(U) \subseteq V$. Dizemos que F é suave se F é de classe C^∞ .

Na prática a definição acima não é útil para checar que uma determinada aplicação entre variedades é suave. Ademais, como nosso

trabalho é de caráter local, é de se esperar que nosso trabalho não seja dependente da maneira que representamos uma certa aplicação $F : \mathcal{M}^m \longrightarrow \mathcal{N}^n$. Em termos mais precisos, esperamos o seguinte: Para cada $p \in \mathcal{M}$, se $R_p(F)$ denota a coleção de todos pares (φ, ψ) com $(U, \varphi), (V, \psi)$ cartas locais em \mathcal{M} e \mathcal{N} respectivamente tais que $F(U) \subseteq V$, então, se $F^{\tilde{\varphi}\tilde{\psi}}$ é suave para algum $(\tilde{\varphi}, \tilde{\psi}) \in R_p(F)$ então $F^{\varphi\psi}$ é suave para todo $(\varphi, \psi) \in R_p(F)$.

Lema 1.2.4. *Seja $F : \mathcal{M}^m \longrightarrow \mathcal{N}^n$ uma aplicação entre variedades suaves. São equivalentes:*

(a) F é de classe C^k .

(b) Para cada $p \in \mathcal{M}$, existem cartas locais (U, φ) em \mathcal{M} e (V, ψ) em \mathcal{N} com $p \in U$ e $F(U) \subseteq V$ tais que a representação $\widehat{F}^{\varphi\psi}$ de F relativamente as cartas (U, φ) e (V, ψ) é de classe C^k .

Demonstração. Claro que (a) \implies (b). Quanto a (b) \implies (a), tome arbitrariamente cartas locais $(\tilde{U}, \tilde{\varphi})$ em \mathcal{M} e $(\tilde{V}, \tilde{\psi})$ em \mathcal{N} com $F(\tilde{U}) \subseteq \tilde{V}$. Afirmamos que

$$\widehat{F}^{\tilde{\varphi}\tilde{\psi}} = \tilde{\psi} \circ F \circ \tilde{\varphi}^{-1} : \tilde{\varphi}(\tilde{U}) \subseteq \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^m$$

é de classe C^k . É suficiente mostrar que para cada $x \in \tilde{\varphi}(\tilde{U})$ existe um aberto $B \subseteq \tilde{\varphi}(\tilde{U})$ no \mathbb{R}^n em torno de x tal que a restrição de $\widehat{F}^{\tilde{\varphi}\tilde{\psi}}$ a B é de classe C^k . Ora, um ponto arbitrário $x \in \tilde{\varphi}(\tilde{U})$ é da forma $x = \tilde{\varphi}(p)$ com $p \in \tilde{U}$. Em virtude de (b), existem cartas locais (U, φ) em \mathcal{M} e (V, ψ) em \mathcal{N} com $p \in U$ e $F(U) \subseteq V$ tais que

$$\widehat{F}^{\varphi\psi} = \psi \circ F \circ \varphi^{-1} : \varphi(U) \subseteq \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^m$$

é de classe C^k . Note que $U \cap \tilde{U}$ e $V \cap \tilde{V}$ são ambos não-vazios por conterem respectivamente os pontos $p \in \mathcal{M}$ e $F(p) \in \mathcal{N}$ e assim as aplicações de transições

$$\varphi \circ \tilde{\varphi}^{-1} : \tilde{\varphi}(U \cap \tilde{U}) \subseteq \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^n$$

$$\tilde{\psi} \circ \psi^{-1} : \psi(V \cap \tilde{V}) \subseteq \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^m$$

são suaves. Considere o seguinte aberto $B := \tilde{\varphi}(U \cap \tilde{U})$ em torno de $x = \tilde{\varphi}(p)$. O leitor pode verificar sem dificuldade que a restrição de $\widehat{F}^{\tilde{\varphi}\tilde{\psi}}$ ao aberto B coincide com a aplicação

$$(\tilde{\psi} \circ \psi^{-1}) \circ h \circ (\varphi \circ \tilde{\varphi}^{-1}) : B \subseteq \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^m,$$

onde h é restrição de $\widehat{F}^{\varphi\psi}$ ao aberto $\varphi(U \cap \widetilde{U}) = \varphi \circ \widetilde{\varphi}^{-1}(B) \subseteq \mathbb{R}^n$ e portanto h é de classe C^k . Donde, a restrição de $\widehat{F}^{\widetilde{\varphi}\widetilde{\psi}}$ a B é de classe C^k por ser escrita como composição de aplicações de classe C^k e o resultado segue³. ■

Vejamos alguns exemplos de funções suaves em \mathcal{M} .

Exemplos 1.2.5.

- a) Uma função $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ definida no aberto $U \subseteq \mathbb{R}^n$ é suave no sentido de variedades se e somente se f é suave no sentido usual.
- b) Em particular, as funções polinomiais $p : U \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ em n variáveis que são funções da forma

$$p(x_1, \dots, x_n) := \sum_{0 \leq |\alpha| \leq l} c_\alpha x_1^{j_1} \cdots x_n^{j_n}, \forall (x_1, \dots, x_n) \in U$$

são suaves no sentido usual e portanto também o são no sentido de variedades. Aqui, $l \in \mathbb{N}$, $\alpha = (j_1, \dots, j_n) \in \mathbb{N}^n$ com $|\alpha| = \sum_{i=1}^n j_i$ e $c_\alpha \in \mathbb{R}$.

- c) Idem para as funções racionais $r : U \rightarrow \mathbb{R}$, que são funções da forma $r(x) = \frac{p(x)}{q(x)}$ com p, q funções polinomiais em n variáveis e U um aberto no \mathbb{R}^n tal que $q(x) \neq 0, \forall x \in U$.
- d) A função determinante $\det : \text{GL}(\mathbb{R}, n) \rightarrow \mathbb{R}$ é suave. Usando a identidade⁴

$$\det(A) = \sum_{\sigma} (-1)^{m_\sigma} \prod_{i=1}^n a_{i\sigma_i}, \forall A \in \text{GL}(\mathbb{R}, n)$$

e a carta global $(\text{GL}(\mathbb{R}, n), \varphi)$ ⁵ o leitor pode verificar sem dificuldade que a representação de \det em relação às cartas locais $(\text{GL}(\mathbb{R}, n)_\varphi)$ e $(\mathbb{R}, \text{id}_{\mathbb{R}})$ é uma função polinomial em n^2 variáveis definida no aberto

³Sejam $F : U \rightarrow \mathbb{R}^m$ e $G : V \rightarrow \mathbb{R}^s$ aplicações de classe C^k , onde $U \subseteq \mathbb{R}^n$ e $V \subseteq \mathbb{R}^m$ são abertos (não-vazios) com $F(U) \subseteq V$. Então, $G \circ F : U \rightarrow \mathbb{R}^s, x \mapsto G(F(x))$ é de classe C^k .

⁴A soma é tomada sobre todas as permutações

$$\sigma : i \in \{1, \dots, n\} \mapsto \sigma_i \in \{1, \dots, n\}$$

e m_σ é o número de transposições na decomposição de σ .

⁵Onde $\varphi : \text{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}^{n^2}$ é o isomorfismo canônico que leva uma matriz (a_{ij}) no vetor $(a_{11}, \dots, a_{1m}, a_{21}, \dots, a_{2m}, \dots, a_{n1}, \dots, a_{nm}) \in \mathbb{R}^{n^2}$

$\varphi(\text{GL}(\mathbb{R}, n)) \subseteq \mathbb{R}^{n^2}$ e portanto suave no sentido usual pelo item prévio, ou seja, \det é suave no sentido de variedades.

Denotaremos a coleção das funções suaves $f : \mathcal{M} \rightarrow \mathbb{R}$ em \mathcal{M} por $C^\infty(\mathcal{M})$. Alguns exemplos gerais:

Exemplos 1.2.6.

a) A aplicação identidade

$$\text{id}_{\mathcal{M}} : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{M}$$

é suave.

b) Se U é aberto em \mathcal{M} , então a inclusão

$$i : U \hookrightarrow \mathcal{M}$$

é suave.

c) Se (U, φ) é uma carta em \mathcal{M} , então

$$\varphi : U \rightarrow \mathbb{R}^n$$

é suave.

d) Qualquer aplicação constante

$$c : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$$

com $c(p) := c, \forall p \in \mathcal{M}$, é suave.

Exemplos 1.2.7. a) Vimos que qualquer função em \mathcal{M} constante é suave. Em particular,

$$1_{C^\infty(\mathcal{M})}, 0_{C^\infty(\mathcal{M})} \in C^\infty(\mathcal{M}),$$

onde as funções

$$1_{C^\infty(\mathcal{M})}, 0_{C^\infty(\mathcal{M})} : \mathcal{M} \rightarrow \mathbb{R}$$

são definidas naturalmente como

$$1_{C^\infty(\mathcal{M})}(p) = 1, \forall p \in \mathcal{M}$$

e

$$0_{C^\infty(\mathcal{M})}(p) = 0, \forall p \in \mathcal{M}.$$

b) Se $f, g \in C^\infty(\mathcal{M})$, então

$$f + g \in C^\infty(\mathcal{M}) \text{ e } fg \in C^\infty(\mathcal{M}),$$

onde as funções

$$f + g, fg : \mathcal{M} \longrightarrow \mathbb{R}$$

são definidas ponto a ponto, i.e.,

$$(f + g)(p) = f(p) + g(p), \forall p \in \mathcal{M}$$

e

$$(fg)(p) = f(p)g(p), \forall p \in \mathcal{M}.$$

De fato, dados $p \in \mathcal{M}$ e uma carta local (U, φ) de \mathcal{M} em p verifica-se sem dificuldade que

$$(f + g) \circ \varphi = f \circ \varphi + g \circ \varphi : \varphi(U) \subseteq \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$(fg) \circ \varphi = (f \circ \varphi)(g \circ \varphi) : \varphi(U) \subseteq \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}$$

que são funções suaves, ou seja $f + g, fg \in C^\infty(\mathcal{M})$ como afirmado.

Lema 1.2.8. $C^\infty(\mathcal{M})$ munido das operações ponto a ponto, definidas por

$$(f + g)(q) = f(q) + g(q)$$

$$(fg)(q) = f(q)g(q)$$

$$(\lambda f)(q) = \lambda f(q) \in \mathcal{M}$$

$$\forall q \in \mathcal{M}, \forall \lambda \in \mathbb{R},$$

é uma \mathbb{R} -álgebra.

Demonstração. Segue-se de imediato dos exemplos prévios. ■

Vejamos agora mais alguns exemplos de aplicações suaves:

Exemplo 1.2.9. Dados $A \in \mathbb{M}_n(\mathbb{R})$, $n \geq 2$ e $1 \leq i, j \leq n$ considere $A^{ij} \in \mathcal{M}_{n-1}(\mathbb{R})$ a matriz obtida por remoção da i -ésima linha e da j -ésima coluna de A . A matriz adjunta de A é a matriz, denotada por $\text{Adj}A \in \mathbb{M}_n(\mathbb{R})$ e dada por

$$(\text{Adj}A)_{ij} = (-1)^{i+j} \det A^{ji}, 1 \leq i, j \leq n.$$

O leitor pode checar sem dificuldade que a aplicação

$$\text{Adj} : \mathbb{M}_n(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathbb{M}_n(\mathbb{R}), A \mapsto \text{Adj}A$$

é suave. (Dica: Mostre que cada função componente da representação de Adj

$$\varphi \circ \text{Adj} \circ \varphi^{-1} : \mathbb{R}^{n^2} \longrightarrow \mathbb{R}^{n^2}$$

com respeito a carta $(\mathbb{M}_n(\mathbb{R}), \varphi)$ é uma função polinomial em n^2 variáveis).

Exemplo 1.2.10. A aplicação de inversão

$$\text{Inv} : \text{GL}(\mathbb{R}, n) \longrightarrow \text{GL}(\mathbb{R}, n), A \mapsto A^{-1}$$

é suave. De fato, usando a identidade $\text{Inv}(A) = A^{-1} = \frac{\text{Adj}A}{\det A}, \forall A \in \text{GL}(\mathbb{R}, n)$ tem-se que cada função componente da representação de Inv relativamente à carta global $(\text{GL}(\mathbb{R}, n), \varphi)$ em $\text{GL}(\mathbb{R}, n)$ é uma função racional em n^2 variáveis definida no aberto $\varphi(\text{GL}(\mathbb{R}, n)) \subseteq \mathbb{R}^{n^2}$ e o resultado segue.

O seguinte lema mostra que a suavidade de uma aplicação é de caráter local.

Lema 1.2.11. *Seja $F : \mathcal{M}^m \longrightarrow \mathcal{N}^n$ uma aplicação. Se F é suave, então $F|_U$ também o é, para todo aberto $U \subseteq \mathcal{M}$. Reciprocamente, se cada ponto de p admitir uma vizinhança $U \subseteq \mathcal{M}$ tal que $F|_U$ é suave, então F é suave.*

Demonstração. A primeira implicação segue da aplicação inclusão

$$i : U \hookrightarrow \mathcal{M}$$

ser suave, para todo aberto $U \subseteq \mathcal{M}$. Para ver a outra direção, fixe arbitrariamente $p \in \mathcal{M}$ e seja \tilde{U} o aberto em torno de p correspondente onde a restrição de F é suave. Tome uma carta local (U, φ) em \mathcal{M} tal que $p \in U \subseteq \tilde{U}$. Note em particular, que (U, φ) também é uma carta local em \tilde{U} . Conclua da primeira parte que $F|_U$ é suave. Mas a representação de $F|_U$ relativamente a (U, φ) e qualquer carta local (V, ψ) em \mathcal{N} com $F(U) \subseteq V$ coincide com $\widehat{F}^{\varphi\psi}$, e concluímos que F é suave. ■

Observação 1.2.12. Se uma aplicação $F : \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{N}$ entre variedades suaves é descontínua em um ponto $p \in \mathcal{M}$, então, não temos como se quer garantir a existência de uma carta local (U, φ) em \mathcal{M} em torno de

p e uma carta local (V, ψ) em \mathcal{N} tais que $F(U) \subseteq V$. No entanto, tais cartas existem em torno de quaisquer pontos de \mathcal{M} sempre que F for contínua. Ou seja, parece intuitivo dizer que as aplicações descontínuas entre variedades suaves não podem ser suaves. De fato, o lema abaixo comprova nossa intuição.

Lema 1.2.13. *Se $F : \mathcal{M}^m \rightarrow \mathcal{N}^n$ é suave, então F é contínua. Em geral, se F é de classe C^k então F é de classe C^l , $\forall 0 \leq l < k \leq \infty$.*

Demonstração. Fixe $p \in \mathcal{M}$. Sejam (U, φ) e (V, ψ) cartas locais em torno de p e $F(p)$ respectivamente com $F(U) \subseteq V$. Note que

$$F|_U \equiv \psi^{-1} \circ \widehat{F}^{\varphi\psi} \circ \varphi : U \subseteq \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N},$$

portanto F é contínua. ■

Proposição 1.2.14. *Sejam $G : \mathcal{M}^m \rightarrow \mathcal{N}^n$ e $F : \mathcal{N}^n \rightarrow \mathcal{S}^s$ aplicações suaves. Então, $F \circ G : \mathcal{M}^m \rightarrow \mathcal{S}^s$ é suave.*

Demonstração. Sejam (U, φ) , (V, ψ) e (W, η) cartas locais em \mathcal{M} , e \mathcal{N} respectivamente com $(F \circ G)(U) \subseteq V$ e $F(W) \subseteq V$. Como G é suave, então G é contínua. Logo, podemos diminuir se necessário U de modo que $G(U) \subseteq W$. Nestas condições, deixamos para o leitor checar a seguinte identidade:

$$\widehat{F \circ G}^{\varphi\psi} = \widehat{F}^{\varphi\eta} \circ \widehat{G}^{\varphi\eta}.$$

Use esta igualdade e a suavidade de G e F para concluir o resultado. ■

Lema 1.2.15. *Seja $F : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$ uma aplicação, onde \mathcal{N} é a variedade produto*

$$\mathcal{M}_1 \times \cdots \times \mathcal{M}_k.$$

São equivalentes:

(i) F é suave.

(ii) Para cada $1 \leq i \leq k$, $\pi_i \circ F$ é suave, onde cada π é a projeção.

Demonstração. Pela proposição prévia, temos que (i) \implies (ii). Para ver que (ii) \implies (i), sejam (U, φ) , (V_i, ψ_i) , $i = 1, \dots, k$ cartas locais em torno de $p \in \mathcal{M}$ e $(\pi_i \circ F)(p)$, $i = 1, \dots, k$ com

$$(\pi_i \circ F)(U) \subseteq V_i, i = 1, \dots, k.$$

Considere

$$\psi := \psi_1 \times \cdots \times \psi_k : V_1 \times \cdots \times V_k \longrightarrow \mathbb{R}^{m_1 + \cdots + m_k}.$$

Mostre que

$$\psi \circ F \circ \varphi^{-1} \equiv (\psi_1 \circ (\pi_1 \circ F) \circ \varphi^{-1}, \dots, \psi_k \circ (\pi_k \circ F) \circ \varphi^{-1}).$$

Use a hipótese (ii), para mostrar que $\psi \circ F \circ \varphi^{-1}$ é suave. Conclua que F é suave. ■

Exemplo 1.2.16. Em particular uma aplicação

$$F = (f_1, \dots, f_k) : \mathcal{M} \longrightarrow \mathbb{R}^k$$

é suave se e somente se cada função componente f_i de F o for.

Definição 1.2.4. Dizemos que uma bijeção $F : \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{N}$ suave é um difeomorfismo, se F^{-1} também é suave. Nesse caso, dizemos que \mathcal{M} e \mathcal{N} são difeomorfas.

Observação 1.2.17. Se $F : \mathcal{M}^m \longrightarrow \mathcal{N}^n$ é um difeomorfismo, verifica-se sem dificuldade que $n = m$.

Exemplo 1.2.18. A aplicação identidade $\text{id}_{\mathcal{M}}$ é um difeomorfismo.

Exemplo 1.2.19. Se (U, φ) é uma carta local em \mathcal{M} então φ é um difeomorfismo de U sobre o aberto $\varphi(U)$.

Exemplo 1.2.20.

$$F : \mathbb{S}^1 \longrightarrow \mathbb{RP}^1, x \mapsto [x]_{\sim}$$

é um difeomorfismo.

A família dos difeomorfismos $F : \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{M}$ será denotada por $\text{Diff}(\mathcal{M})$. Verifica-se da proposição 1.2.14 que $\text{Diff}(\mathcal{M})$ é um grupo por composição.

1.2.1 Funções Bump

Dada uma função $f : \mathcal{M} \longrightarrow \mathbb{R}$ (não necessariamente contínua), definimos o *suporte* de f , denotado por $\text{supp}(f)$, como o fecho topológico do subconjunto

$$\{q \in \mathcal{M} : f(q) \neq 0\}.$$

Dizemos que f é suportada num subconjunto $A \subseteq \mathcal{M}$ se $\text{supp}(f) \subseteq A$.

Observação 1.2.21. Dada uma função $f : \mathcal{M} \rightarrow \mathbb{R}$. Se $\text{supp}(f) \neq \emptyset$ e $q \notin \text{supp}(f)$, então existe um aberto $q \in W \subseteq \mathcal{M}$ tal que $f|_W \equiv 0$. Em particular, se f for suportada num subconjunto próprio $A \subseteq \mathcal{M}$, então f se anula fora de A .

Definição 1.2.5. *Sejam $p \in \mathcal{M}$ e $p \in U \subseteq \mathcal{M}$. Uma função bump⁶ em p suportada em U é uma função suave $b : \mathcal{M} \rightarrow \mathbb{R}$ não-negativa, suportada em U tal que existe um aberto $V \subseteq \mathcal{M}$ com $p \in \bar{V} \subseteq U$ tal que*

$$b|_V \equiv 1.$$

Para ver a existência de uma função bump em \mathcal{M} suportada num aberto $U \subseteq \mathcal{M}$ consultar a referência [7] (páginas 140-142). Em geral uma função suave f definida num aberto U não-admite uma extensão suave (e.g, a função secante restrita ao aberto $(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$). Mas, se diminuirmos o aberto U se necessário, a resposta é sim.

Proposição 1.2.22. *Sejam $U \subseteq \mathcal{M}$ um aberto não-vazio e $f \in C^\infty(U)$. Então, existem um aberto $V \subseteq \mathcal{M}$ com $V \subseteq U$ e uma função suave $\tilde{f} \in C^\infty(\mathcal{M})$ tais que*

$$\tilde{f}|_V = f|_V.$$

Demonstração. Fixe uma função bump $b \in C^\infty(\mathcal{M})$ suportada em U . Defina V como o aberto correspondente onde b é identicamente 1. Defina $\tilde{f} : \mathcal{M} \rightarrow \mathbb{R}$ pondo $\tilde{f} \equiv f \cdot b$ em U e $\tilde{f} \equiv 0$ fora de U . Mostremos que cada ponto de $q \in \mathcal{M}$ admite uma vizinhança W tal que $\tilde{f}|_W$ é suave. Ora, se $q \in U$, basta tomar $W = U$. Neste caso, a \tilde{f} restrita a W é suave por ser um produto de funções suaves. Caso contrário, em particular $q \notin \text{supp}(b)$. Logo, podemos tomar $W = \mathcal{M} \setminus \text{supp}(b)$, ou seja, $\tilde{f}|_W \equiv 0$ que é suave. ■

1.3 O ESPAÇO TANGENTE: MOTIVAÇÃO HEURÍSTICA

Seja $\mathcal{M} \subseteq \mathbb{R}^n$ uma subvariedade suave de dimensão m . Uma dificuldade de definir derivadas em variedades é a ausência de uma estrutura linear (i.e., de espaço vetorial). A introdução da noção de *espaço tangente* visa a remediar isto. Nesta seção, discutimos, de forma

⁶O termo inglês *bump* aqui tem o sentido de “calombo”. Na falta de uma tradução apropriada, deixamos o original.

intuitiva, como esses espaços vetoriais aparecem, e formalizamos seus diversos aspectos a partir da próxima seção.

Seja $p \in \mathcal{M}$. Considere uma curva suave

$$\alpha : (-\epsilon, \epsilon) \subseteq \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}^n$$

(no sentido usual) com $\alpha(0) = p$, e $\alpha'(0) \in \mathbb{R}^n$. Esse *vetor velocidade* $\alpha'(0)$ nos dá uma ideia de um “vetor tangente” à subvariedade \mathcal{M} em p . Um pouco mais formalmente, poderíamos definir o *espaço tangente* de \mathcal{M} em p , denotado por $\widetilde{T}_p\mathcal{M}$, como o conjunto de todos os vetores $v \in \mathbb{R}^n$ tais que existe uma curva suave

$$\alpha : (-\epsilon, \epsilon) \subseteq \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}^n$$

com

$$\alpha(-\epsilon, \epsilon) \subseteq \mathcal{M}, \alpha(0) = p \text{ e } \alpha'(0) = v.$$

É possível mostrar que com essa definição, $\widetilde{T}_p\mathcal{M}$ é um subespaço vetorial de dimensão m de \mathbb{R}^n (remetemos o leitor à referência [3], págs. 130 e 131). Veja a próxima figura, onde ilustramos isto para o \mathbb{S}^2 .

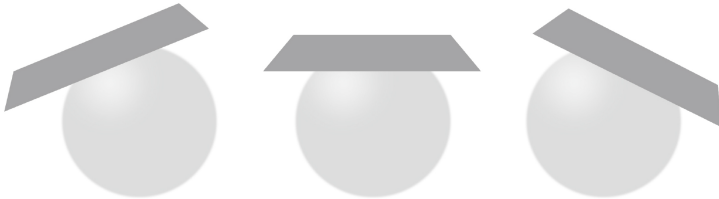


Figura 3: Ilustração de espaços tangentes na esfera \mathbb{S}^2

Nesse caso, $\widetilde{T}_p\mathbb{S}^2$ é geometricamente paralelo a um plano tangente em p . O problema com a definição acima é sua forte dependência do \mathbb{R}^n ambiente.

Surpreendentemente, podemos dar uma descrição alternativa do espaço tangente, que embora mais abstrata, pode ser naturalmente estender-se ao contexto de variedades mais gerais.

Fixe $\tilde{v} \in \widetilde{T}_p\mathcal{M}$. Defina

$$v : C^\infty(\mathcal{M}) \longrightarrow \mathbb{R}$$

da seguinte forma:

$$\forall f \in C^\infty(\mathcal{M}), v(f) := (f \circ \alpha)'(0), (*)$$

onde

$$\alpha : (-\epsilon, \epsilon) \subseteq \mathbb{R} \longrightarrow \mathcal{M}$$

é uma curva suave com $\alpha(0) = p$ e $\alpha'(0) = \tilde{v}$. É possível mostrar, embora não o faremos aqui, que $(*)$ possui as seguintes propriedades:

- i) $v(f)$ não dependente da escolha de α , somente de \tilde{v} .
- ii) v é \mathbb{R} -linear.
- iii) v satisfaz a chamada *regra de Leibniz*, i.e.,

$$v(fg) = f(p)v(g) + v(f)g(p), \forall f, g \in C^\infty(\mathcal{M}).$$

O conjunto $T_p\mathcal{M}$ dos funcionais lineares em $C^\infty(\mathcal{M})$ satisfazendo a regra de Leibniz é um espaço vetorial, e a correspondência

$$\tilde{v} \in \widetilde{T_p\mathcal{M}} \mapsto v \in T_p\mathcal{M}$$

definida como acima é um isomorfismo *canônico* entre $T_p\mathcal{M}$ e $\widetilde{T_p\mathcal{M}}$. Essa construção será a base para nossa definição de espaço tangente, pois ao contrário de $\widetilde{T_p\mathcal{M}}$, $T_p\mathcal{M}$ não depende do ambiente.

1.4 O ESPAÇO TANGENTE: DEFINIÇÃO FORMAL

Fixemos a notação \mathcal{C}_p para designar o conjunto de todas as funções suaves definidas numa vizinhança de $p \in \mathcal{M}$, i.e.,

$$\mathcal{C}_p = \bigcup C^\infty(U),$$

onde a união é tomada sobre todos os abertos $U \subseteq \mathcal{M}$ contendo o ponto p . Verifica-se facilmente que \mathcal{C}_p equipado com as operações dadas, para $f : U \longrightarrow \mathbb{R}$, $g : V \longrightarrow \mathbb{R}$ em \mathcal{C}_p e $\lambda \in \mathbb{R}$, por

$$\begin{array}{ll} (f + g) : U \cap V \longrightarrow \mathbb{R} & q \mapsto f(q) + g(q) \\ (fg) : U \cap V \longrightarrow \mathbb{R} & q \mapsto f(q)g(q) \\ \lambda f : U \longrightarrow \mathbb{R} & q \mapsto \lambda f(q) \end{array}$$

é uma \mathbb{R} -álgebra (comutativa). Defina em \mathcal{C}_p a seguinte relação de equivalência⁷ :

$$f \equiv_p g \iff f \text{ e } g \text{ coincidem numa vizinhança de } p.$$

Dizemos que a classe de equivalência de f pela relação \equiv_p , denotada por $[f]$, é o *germe de f em p* e escrevemos \mathbb{F}_p para designar o conjunto quociente \mathcal{C}_p / \equiv_p de \mathcal{C}_p . Em \mathbb{F}_p , introduzimos as operações

$$\begin{aligned} [f] + [g] &:= [f + g] \\ [f][g] &:= [fg] \\ \lambda[f] &:= [\lambda f] \\ \forall [f], [g] &\in \mathbb{F}_p, \forall \lambda \in \mathbb{R}, \end{aligned}$$

em que as operações dentro dos colchetes são operadas em \mathcal{C}_p . Para ver a boa definição destas operações, é suficiente mostrar que \equiv_p é compatível com as operações da \mathbb{R} -álgebra \mathcal{C}_p , i.e.,

$$\left\{ \begin{array}{l} f \equiv_p f' \\ g \equiv_p g' \end{array} \right. \implies \left\{ \begin{array}{l} f + g \equiv_p f' + g' \\ fg \equiv_p f'g' \end{array} \right. .$$

Para esse fim, note que se B é a interseção das vizinhanças de p , onde f coincide com f' e g com g' , então B é ainda uma vizinhança de p na qual $f'|_B \equiv f|_B$ e $g'|_B \equiv g|_B$. Logo,

$$\begin{aligned} (f' + g')|_B &\equiv f'|_B + g'|_B \\ &\equiv f|_B + g|_B \\ &\equiv (f + g)|_B \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} (f'g')|_B &\equiv (f'|_B)(g'|_B) \\ &\equiv (f|_B)(g|_B) \\ &\equiv (fg)|_B, \end{aligned}$$

ou seja, \equiv_p é compatível com as operações de \mathcal{C}_p . Verifica-se facilmente que \mathbb{F}_p equipado com estas operações é uma \mathbb{R} -álgebra (comutativa).

⁷Claro que \equiv_p é reflexiva e simétrica. Quanto a transitividade, sejam f, g e h em \mathcal{C}_p tais que $f \equiv_p g$ e $g \equiv_p h$. Tomando a interseção das vizinhanças abertas de p correspondentes onde f coincide com g e g com h , obtemos uma vizinhança de p na qual simultaneamente as funções f, g, h coincidem, donde segue que $f \equiv_p h$ que dá a transitividade de \equiv_p .

Definição 1.4.1. *Definimos o espaço tangente de \mathcal{M} em $p \in \mathcal{M}$, denotado por $T_p\mathcal{M}$, como o conjunto dos funcionais \mathbb{R} -lineares $v : \mathbb{F}_p \rightarrow \mathbb{R}$, que satisfazem a regra de Leibniz :*

$$(\forall [f], [g] \in \mathbb{F}_p) \quad v([f][g]) = g(p)v([f]) + f(p)v([g]).$$

Os elementos de $T_p\mathcal{M}$ são chamados de vetores tangentes de \mathcal{M} em p .

Em $T_p\mathcal{M}$ definimos, ponto a ponto, a soma e a multiplicação por escalar sobre \mathbb{R} . Verifica-se sem dificuldade que $T_p\mathcal{M}$ munido destas operações é um espaço vetorial sobre \mathbb{R} .

Lema 1.4.1. *Sejam $p \in \mathcal{M}$, $[f] \in \mathbb{F}_p$ e $v \in T_p\mathcal{M}$ um vetor tangente em p não-nulo. Se f é constante numa vizinhança de p , então $v([f]) = 0$.*

Demonstração. Como v é \mathbb{R} -linear, basta mostrar que $v([1]) = 0$, onde $1 \in C^\infty(\mathcal{M})$ denota a função constante $x \mapsto 1(x) = 1$. Afirmamos que $v([1]) = 0$, de fato :

$$\begin{aligned} v([1]) &= 2v([1]) - v([1]) \\ &= v([1])1(p) + 1(p)v([1]) - v([1]) \\ &= v([1][1]) - v([1]) \\ &= v([1]) - v([1]) \\ &= 0 \end{aligned}$$

■

Definição 1.4.2. *Dados $p \in \mathcal{M}$ e uma carta local (U, φ) de \mathcal{M} em p com $\varphi = (x^1, \dots, x^n)$. Os n vetores tangentes de \mathcal{M} em p ⁸*

$$\partial_j^\varphi \Big|_p : \mathbb{F}_p \rightarrow \mathbb{R} \quad (1 \leq j \leq n),$$

definidos por

$$\partial_j^\varphi \Big|_p ([f]) := \frac{\partial f}{\partial x^j}(p) = \frac{\partial (f \circ \varphi^{-1})}{\partial x_j}(\varphi(p)) \quad (1 \leq j \leq n),$$

onde o último termo é a j -ésima derivada parcial em \mathbb{R}^n , em $\varphi(p)$, são chamados de vetores coordenados de φ em p

Lema 1.4.2. *Dados $p \in \mathcal{M}$ e (U, φ) uma carta local de \mathcal{M} em p , então os vetores coordenados de φ em p são linearmente independentes.*

⁸É fácil checar que estas aplicações estão bem definidas e são elementos do $T_p\mathcal{M}$

Demonstração. Sejam x^1, \dots, x^n as funções coordenadas de φ . Da combinação linear nula,

$$0_{T_p \mathcal{M}} = \sum_i c_i \partial_j^\varphi|_p.$$

Obtemos, para $1 \leq j \leq n$,

$$\begin{aligned} c_j &= \sum_i c_i \delta_{ij} \\ &= \sum_i c_i \frac{\partial x^j}{\partial x^i}(p) \\ &= \sum_i c_i \partial_i^\varphi|_p([x^j]) \\ &= \left(\sum_i c_i \partial_i^\varphi|_p \right) ([x^j]) \\ &= 0 \end{aligned}$$

■

Lema 1.4.3 (de Hadamard). *Seja $f : B \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ uma função suave definida numa bola aberta B de centro x_0 . Então existem funções suaves*

$$g_j : B \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \text{ com } g_j(x_0) = \frac{\partial f}{\partial x_j}(x_0) \quad (1 \leq j \leq n),$$

tais que

$$f(x) = f(x_0) + \sum_{i=1}^n \pi_i(x - x_0)g_i(x),$$

para todo $x \in B$, onde π_i é a projeção no i -ésimo fator.

Demonstração. Defina, para cada $x \in B$,

$$\alpha_x : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R} \quad t \mapsto f(x_0 + (x - x_0)t).$$

O teorema fundamental do cálculo nos dá

$$\begin{aligned}
 f(x) - f(x_0) &= \alpha_x(1) - \alpha_x(0) \\
 &= \int_0^1 \alpha'_x(t) dt \\
 &= \int_0^1 \left(\sum_{i=1}^n \pi_i(x - x_0) \frac{\partial f}{\partial x_i}(x_0 + (x - x_0)t) \right) dt \\
 &= \sum_{i=1}^n \pi_i(x - x_0) \int_0^1 \frac{\partial f}{\partial x_i}(x_0 + (x - x_0)t) dt.
 \end{aligned}$$

Definindo, para cada $1 \leq j \leq n$,

$$g_j : B \longrightarrow \mathbb{R} \quad x \mapsto \int_0^1 \frac{\partial f}{\partial x_j}(x_0 + (x - x_0)t) dt,$$

o resultado segue. ■

Teorema 1.4.4. *O espaço tangente de \mathcal{M}^n em p é um espaço vetorial de dimensão n .*

Demonstração. Seja (U, φ) uma carta local de \mathcal{M} em p com $\varphi = (x^1, \dots, x^n)$. A prova deste teorema consiste em estabelecer que os vetores coordenados de φ em p formam uma base para o $T_p\mathcal{M}$. Pelo lema 1.4.2, estes vetores tangentes em p são linearmente independentes. Resta mostrar que $\partial_1^\varphi|_p, \dots, \partial_n^\varphi|_p$ geram $T_p\mathcal{M}$. Dado $v \in T_p\mathcal{M}$ afirmamos que

$$v = \sum_{i=1}^n v([x^i]) \partial_i^\varphi|_p.$$

De fato, fixando arbitrariamente $[f] \in \mathbb{F}_p$, podemos escolher um aberto $p \in U_f \subseteq \mathcal{M}$ tais que $U_f \subseteq U$, $U_f \subseteq \text{Dom}(f)$ e $B_f := \varphi(U_f)$ seja uma bola aberta em \mathbb{R}^n de centro $\varphi(p)$. Aplicando o lema 1.4.3 à aplicação suave $f \circ \varphi^{-1} : B_f \longrightarrow \mathbb{R}$ com $x_0 = \varphi(p)$ e compondo à direita com a aplicação φ restrita a U_f , obtemos, para $x \in U_f$,

$$f(x) = f(p) + \sum_{i=1}^n \pi_i(x^i(x) - x^i(p))(g_i \circ \varphi)(x).$$

Equivalentemente,

$$f|_{U_f} = f(p) + \sum_{i=1}^n \left(x^i|_{U_f} - x^i(p) \right) \left(g_i \circ \varphi|_{U_f} \right).$$

Onde, pensamos em $f(p), x^1(p), \dots, x^n(p)$ como funções constantes definidas em U_f . Daí,

$$\begin{aligned} [f] &= [f|_{U_f}] \\ &= \left[f(p) + \sum_{i=1}^n \left(x^i|_{U_f} - x^i(p) \right) \left(g_i \circ \varphi|_{U_f} \right) \right] \\ &= [f(p)] + \sum_{i=1}^n [x^i - x^i(p)] [g_i \circ \varphi]. \end{aligned}$$

Portanto,

$$v([f]) = v([f(p)]) + \sum_{i=1}^n v([x^i - x^i(p)] [g_i \circ \varphi]).$$

Usando o fato que

$$g_i(\varphi(p)) = \frac{\partial(f \circ \varphi^{-1})}{\partial x_i}(\varphi(p)) = \partial_i^\varphi|_p([f]),$$

segue-se que

$$\begin{aligned} v([x^i - x^i(p)] [g_i \circ \varphi]) &= v([x^i - x^i(p)]) \partial_i^\varphi|_p([f]) \\ &= (v([x^i]) - v([x^i(p)])) \partial_i^\varphi|_p([f]) \quad (1 \leq i \leq n). \end{aligned}$$

Logo,

$$v([f]) = v([f(p)]) + \sum_{i=1}^n (v([x^i]) - v([x^i(p)])) \partial_i^\varphi|_p([f]).$$

E finalmente, invocando o lema 1.4.1, temos

$$v([f(p)]) = v([x^i(p)]) = 0 \quad (1 \leq i \leq n)$$

o que nos dá

$$\begin{aligned} v([f]) &= \sum_{i=1}^n v([x^i]) \partial_i^\varphi|_p([f]) \\ &= \left(\sum_{i=1}^n v([x^i]) \partial_i^\varphi|_p \right) ([f]). \end{aligned}$$

Como $[f]$ é arbitrário, o resultado segue. ■

Se (U, φ) é uma carta local de \mathcal{M} em p , então chamaremos o conjunto formado pelos vetores coordenados de φ em p , que é uma base para o $T_p\mathcal{M}$, de *base coordenada de φ em p* .

Observação 1.4.5. Dados $v \in T_p\mathcal{M}$ e $f \in C^\infty(U)$ com $p \in U \subseteq \mathcal{M}$ aberto, definimos

$$v(f) := v([f]).$$

Além disso, note que

$$T_p(U) \cong T_p\mathcal{M}.$$

1.4.1 A diferencial de uma aplicação suave

Definição 1.4.3. *Seja $F : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$ uma aplicação suave. A diferencial (ou derivada) de F em $p \in \mathcal{M}$ é a aplicação \mathbb{R} -linear*

$$dF_p : T_p\mathcal{M} \rightarrow T_{F(p)}\mathcal{N},$$

que a cada $v \in T_p\mathcal{M}$ faz corresponder $dF_p(v) \in T_{F(p)}\mathcal{N}$ dado por ⁹

$$[g] \in \mathbb{F}_{f(p)} \mapsto dF_p(v)([g]) := v([g \circ F]).$$

Segue-se imediatamente da definição o seguinte:

Proposição 1.4.6 (Regra da cadeia). *Sejam $F : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$ e $G :$*

⁹Dado qualquer vizinhança U de p com $F(U) \subseteq \text{Dom}(g)$, note que $v([g \circ F|_U]) \in \mathbb{R}$ não depende do representante do germe de g bem como não depende da vizinhança U de p . Assim, por conveniência, podemos escrever $g \circ F$ pensando em F como sua restrição a qualquer vizinhança de p cuja imagem seja um subconjunto do domínio de g . Portanto, dF_p está bem definida e verifica-se sem dificuldade que dF_p é \mathbb{R} -linear.

$\mathcal{N} \longrightarrow \mathcal{Q}$ aplicações suaves. Então, dado $p \in \mathcal{M}$,

$$d(G \circ F)_p = dG_{F(p)} \circ dF_p$$

Lema 1.4.7. *Sejam $F : \mathcal{M}^m \longrightarrow \mathcal{N}^n$ uma aplicação suave, (U, φ) um carta local em \mathcal{M} em torno de $p \in \mathcal{M}$ e (V, ψ) uma carta local em \mathcal{N} em torno de $F(p)$. Escreva-se $\varphi = (x^1, \dots, x^m)$, $\psi = (y^1, \dots, y^n)$, e $\widehat{F}^{\varphi\psi} = (\widehat{f}_1, \dots, \widehat{f}_n)$. Então,*

$$dF_p \left(\partial_i^\varphi \Big|_p \right) = \sum_{j=1}^n \frac{\partial \widehat{f}_j}{\partial x_i}(\varphi(p)) \partial_j^\psi \Big|_{F(p)},$$

para $1 \leq i \leq m$.

Demonstração. Pelo teorema 1.4.4, podemos escrever

$$dF_p \left(\partial_i^\varphi \Big|_p \right) = \sum_{j=1}^m dF_p \left(\partial_i^\varphi \Big|_p \right) ([y^j]) \partial_j^\psi \Big|_{F(p)}.$$

Usando a definição 1.4.3, obtemos, para $1 \leq j \leq n$,

$$dF_p \left(\partial_i^\varphi \Big|_p \right) ([y^j]) = \partial_i^\varphi \Big|_p ([y^j \circ F]) = \frac{\partial (y^j \circ F)}{\partial x^i}(p) = \frac{\partial (\widehat{f}_j)}{\partial x_i}(\varphi(p)).$$

donde segue a igualdade desejada. ■

Corolário 1.4.8. *Sejam $F : \mathcal{M}^m \longrightarrow \mathcal{N}^n$ uma aplicação suave, (U, φ) uma carta local em \mathcal{M} em torno de p e (V, ψ) uma carta local em \mathcal{N} em torno de $F(p)$. Então, a matriz que representa dF_p com respeito às bases coordenadas de φ e ψ é a matriz Jacobiana de $\widehat{F}^{\varphi\psi}$ em $\varphi(p)$.*

Corolário 1.4.9. *Sejam (U, φ) e (V, ψ) ambas cartas locais de M em p , então $J(\psi \circ \varphi^{-1}) \Big|_{\varphi(p)}$ é precisamente a matriz de passagem da base $\{\partial_1^\varphi \Big|_p, \dots, \partial_n^\varphi \Big|_p\}$ para a base $\{\partial_1^\psi \Big|_p, \dots, \partial_n^\psi \Big|_p\}$.*

Demonstração. Aplicando o lema prévio com $\mathcal{M} = \mathcal{N}$, $f = \text{id}_{\mathcal{M}}$, então verifica-se facilmente que $df_p = \text{id}_{T_p\mathcal{M}}$. Invocando a observação acima, segue-se que

$$[v]_\psi = [df_p(v)]_\psi = J(\psi \circ \varphi^{-1}) \Big|_{\varphi(p)} [v]_\varphi,$$

para todo $v \in T_p\mathcal{M}$, estabelecendo o resultado. ■

Vejamos o teorema da função inversa para variedades:

Teorema 1.4.10. *Sejam \mathcal{M} e \mathcal{N} variedades suaves de mesma dimensão n e $F : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$ uma aplicação suave. Dado $p \in \mathcal{M}$, se*

$$dF_p : T_p\mathcal{M} \rightarrow T_{F(p)}\mathcal{N}$$

for um isomorfismo linear, então existe um aberto $W \subseteq \mathcal{M}$ em torno de p tal que

$$F|_W$$

é um difeomorfismo sobre a subvariedade aberta $F(W) \subseteq \mathcal{N}$.

Demonstração. Escolha cartas locais (U, φ) em torno de p e (V, ψ) em torno de $F(p)$ com $F(U) \subseteq V$. Segue-se da nossa hipótese que a matriz que representa o diferencial dF_p é inversível. Ou seja, a matriz Jacobiana $J(\widehat{F}^{\varphi\psi})|_{\varphi(p)}$ tem determinante não-nulo e portanto pelo teorema da função inversa usual existe um aberto $\widetilde{W} \subseteq \varphi(U)$ em torno de $\varphi(p)$ tal que

$$\widehat{F}^{\varphi\psi}|_{\widetilde{W}}$$

é um difeomorfismo sobre sua imagem. Pondo $W := \varphi^{-1}(\widetilde{W})$ e observando que

$$F|_W = \psi^{-1}|_{\psi(F(W))} \circ \left(\widehat{F}^{\varphi\psi} \right)|_{\widetilde{W}} \circ \varphi|_W$$

se exprime como composição de difeomorfismos o resultado segue. ■

1.4.2 Vetor velocidade de uma curva

Nessa subsecção formalizaremos a caracterização geométrica e intuitiva do espaço tangente em termos de vetores velocidade de curvas.

Definição 1.4.4. *Uma curva em \mathcal{M} é uma aplicação $\alpha : I \rightarrow \mathcal{M}$ contínua, onde I é um intervalo aberto da reta. Em particular, α é uma aplicação entre variedades. Quando α for suave, dizemos que α é uma curva suave em \mathcal{M} .*

Dada uma curva suave $\alpha : I \rightarrow \mathcal{M}$, e dado $t_0 \in I$, definimos $\alpha'(t_0)$, chamado *vetor velocidade* (ou *vetor tangente*) de α em t_0 , como

$$\alpha'(t_0) := d\alpha_{\alpha(t_0)} \left(\frac{d}{dt} \Big|_{t=t_0} \right) \in T_{\alpha(t_0)}\mathcal{M},$$

onde $\frac{d}{dt} \Big|_{t=t_0}$ denota o único vetor coordenado de I em t_0 com respeito a carta global $I \hookrightarrow \mathbb{R}$. Verifica-se sem dificuldade que

$$\alpha'(t_0)f = (f \circ \alpha)'(t_0), \forall t_0 \in I, \forall [f] \in \mathbb{F}_{\alpha(t_0)}.$$

Proposição 1.4.11. *Todo vetor $v \in T_p\mathcal{M}$ é um vetor velocidade de alguma curva suave em \mathcal{M} .*

Demonstração. Dado $v \in T_p\mathcal{M}$. Fixe uma carta local (U, φ) em torno de p com $\varphi = (x^1, \dots, x^n)$. Considere $\tilde{v} \in \mathbb{R}^n$ não-nulo, e defina a curva

$$\beta : t \in I = (-\epsilon, \epsilon) \mapsto \varphi(p) + t\tilde{v}.$$

Note que escolhendo $\epsilon > 0$ suficiente pequeno de modo que $\beta(I) \subseteq \varphi(U)$ podemos definir uma curva suave em \mathcal{M} pondo

$$\alpha = \varphi^{-1} \circ \beta : I \longrightarrow \mathcal{M}, t \mapsto \varphi^{-1}(\varphi(p) + t\tilde{v}).$$

Note que $\alpha(0) = p$. O leitor pode verificar sem dificuldade que

$$\alpha'(0) = \sum_{i=1}^n \tilde{v}_i \partial_i^\varphi \Big|_p,$$

onde

$$\tilde{v} = (\tilde{v}_1, \dots, \tilde{v}_n).$$

Em particular, pondo

$$\tilde{v}_1 := v[x^1], \dots, \tilde{v}_n := v[x^n]$$

o resultado segue. ■

Lema 1.4.12. *Sejam $F : \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{N}$ uma aplicação suave e $\alpha : I \longrightarrow \mathcal{M}$ uma curva suave em \mathcal{M} . Então, $F \circ \alpha : I \longrightarrow \mathcal{N}$ é uma curva suave em \mathcal{N} e além disso*

$$(F \circ \alpha)'(t_0) = dF_{\alpha(t_0)}(\alpha'(t_0)), \forall t_0 \in I.$$

Demonstração. Segue-se de imediato da definição e do resultado da proposição 1.4.6. ■

Corolário 1.4.13. *Seja $F : \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{N}$ uma aplicação suave. Dados $p \in \mathcal{M}$ e $v \in T_p\mathcal{M}$ então*

$$dF_p(v) = (F \circ \alpha)'(0)$$

para qualquer curva suave

$$\alpha : I \longrightarrow \mathcal{M}$$

com $0 \in I$, $\alpha(0) = p$ e $\alpha'(0) = v$.

Demonstração. Deixamos a demonstração para o leitor como um exercício. ■

Observação 1.4.14. Seja $p \in \mathcal{M}$. O espaço cotangente de \mathcal{M} em p é o espaço vetorial dual $T_p^*\mathcal{M}$ de $T_p\mathcal{M}$. Embora essa definição seja importante na teoria geral de variedades, não teremos oportunidade de usar-la aqui.

1.5 SUBMERSÕES, IMERSÕES E MERGULHOS

Nesta seção, estudamos certas classes fundamentais de aplicações diferenciáveis de posto constante.

Definição 1.5.1. Dizemos que uma aplicação $F : \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{N}$ suave é uma imersão no ponto $p \in \mathcal{M}$ se a diferencial $dF_p : T_p\mathcal{M} \longrightarrow T_{F(p)}\mathcal{N}$ é injetora. Se F é uma imersão em todo ponto $p \in \mathcal{M}$, diremos simplesmente que F é uma imersão.

Observação 1.5.1. Note que se $F : \mathcal{M}^m \longrightarrow \mathcal{N}^n$ é uma imersão em algum ponto $p \in \mathcal{M}$ tem-se necessariamente $m \leq n$.

Exemplo 1.5.2. Um exemplo simples é a inclusão $F : \mathbb{R}^m \hookrightarrow \mathbb{R}^{m+n}$ dada por

$$p \mapsto (p, 0_{\mathbb{R}^n}), \forall p \in \mathbb{R}^m.$$

Exemplo 1.5.3. Eis é um exemplo de uma imersão não-injetora. Considere a curva suave $F : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}^2$ dada por $F(t) = (t^2, t^3 - t)$, $\forall t \in \mathbb{R}$.

Exemplo 1.5.4. Mais geralmente, lembrando que uma curva regular em \mathbb{R}^n é uma curva $\alpha : I \subseteq \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}^n$ suave com vetor velocidade $\alpha'(t) \neq 0$, $\forall t \in I$, temos que todas as curvas regulares são imersões.

O teorema seguinte nos diz que as imersões suaves se comportam localmente como a inclusão do exemplo 1.5.2.

Teorema 1.5.5 (Forma local das imersões). *Seja $F : \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{N}$ uma aplicação suave que é uma imersão num ponto $p \in \mathcal{M}$, então existem cartas locais (U, φ) em \mathcal{M} em torno de $p \in U$ e (V, ψ) em torno de*

$F(p)$ com $F(U) \subseteq V$ e $\psi : V \rightarrow \mathbb{R}^n$ um difeomorfismo sobre o aberto $\varphi(U) \times W \subseteq \mathbb{R}^n$, onde $W \subseteq \mathbb{R}^{n-m}$ um aberto contendo $0_{\mathbb{R}^{n-m}}$, tais que

$$\psi \circ F \circ \varphi^{-1} : \varphi(U) \subseteq \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$(\psi \circ F \circ \varphi^{-1})(x) = (x, 0_{\mathbb{R}^{n-m}}) \in \mathbb{R}^n, \forall x \in \varphi(U) \subseteq \mathbb{R}^m.$$

Demonstração. Consultar o teorema 4.15 da referência [4]. ■

Definição 1.5.2. Dizemos que uma aplicação suave $F : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$ é um mergulho se F é uma imersão e $F : \mathcal{M} \rightarrow f(\mathcal{M})$ é um homeomorfismo, onde $F(\mathcal{M})$ é munido da topologia induzida por \mathcal{N} .

Nem toda imersão injetora é um mergulho, no entanto temos um resultado local.

Lema 1.5.6. Seja $F : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$ uma imersão suave. Então, todo ponto $p \in \mathcal{M}$ possui uma vizinhança aberta $U \subseteq \mathcal{M}$ tal que a restrição de F a U é um mergulho suave.

Demonstração. Consultar teorema 4.25 da referência [4]. ■

Definição 1.5.3. Dizemos que uma aplicação suave $F : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$ é uma submersão, se para todo $p \in \mathcal{M}$, dF_p é sobrejetiva.

Teorema 1.5.7 (Forma local das submersões). Seja $F : \mathcal{M}^m \rightarrow \mathcal{N}^n$ uma aplicação suave. Suponhamos que $dF_p : T_p\mathcal{M} \rightarrow T_q\mathcal{N}$, $q = F(p)$, é sobrejetiva. Então, existem cartas locais (U, φ) e (V, ψ) em \mathcal{M} e \mathcal{N} , em torno, respectivamente de p e $q = F(p)$, e uma decomposição $\mathbb{R}^n = \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^{m-n}$, tais que $F(U) \subseteq V$ e a expressão F nas cartas (U, φ) e (V, ψ) é

$$\varphi \circ F \circ \varphi^{-1}(x, y) = x.$$

Em outras palavras, F é localmente equivalente à projeção

$$(x, y) \mapsto x.$$

Demonstração. Consultar a referência [2] (pág.13). ■

O próximo teorema descreve a propriedade característica das submersões suaves sobrejetoras.

Teorema 1.5.8. Seja $\pi : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$ uma submersão suave sobrejetiva. Para qualquer variedade suave \mathcal{Q} , uma aplicação

$$F : \mathcal{N} \rightarrow \mathcal{Q}$$

é suave se e somente se

$$F \circ \pi$$

o for.

Demonstração. Consultar o teorema 4.29 referência da [4]. ■

1.6 SUBVARIEDADES IMERSAS E MERGULHADAS

Definição 1.6.1. *Uma subvariedade imersa (resp. mergulhada) de \mathcal{N} de dimensão m é uma variedade suave \mathcal{M} de dimensão m tal que*

i) $\mathcal{M} \subseteq \mathcal{N}$

ii) *A inclusão $i : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$ é uma imersão (resp. mergulho).*

Observação 1.6.1. Note que necessariamente $m \leq n$. Dizemos que o número inteiro não-negativo $n - m$ é a *codimensão* de \mathcal{M} em \mathcal{N} .

Vale apenas ressaltar que a topologia definida em \mathcal{M} não necessariamente precisa ser a induzida pelo espaço ambiente \mathcal{N} . No entanto, na prática, diversas subvariedades vem equipadas com a topologia induzida pelo espaço ambiente. Doravante, a menos de menção em contrário, consideraremos as subvariedades como mergulhadas.

Exemplo 1.6.2. Se U é aberto em \mathcal{M} então U é uma subvariedade aberta mergulhada de \mathcal{M} . Reciprocamente, toda subvariedade de codimensão 0 de \mathcal{M} é uma subvariedade aberta.

Exemplo 1.6.3. $\mathbb{GL}(n, \mathbb{R})$ por ser um aberto de $\mathbb{M}_n(\mathbb{R})$ segue-se que $\mathbb{GL}(n, \mathbb{R})$ é uma subvariedade (aberta) de $\mathbb{M}_n(\mathbb{R})$ de codimensão 0.

Exemplo 1.6.4. \mathbb{S}^n é uma subvariedade de \mathbb{R}^{n+1} de codimensão 1. Verifica-se facilmente que $i : \mathbb{S}^n \hookrightarrow \mathbb{R}^{n+1}$ é uma imersão (de fato, um mergulho). Abaixo, daremos uma outra demonstração desse fato.

Definição 1.6.2. *Sejam $F : \mathcal{M}^m \rightarrow \mathcal{N}^n$ uma aplicação suave e $c \in \mathcal{N}$. Dizemos que c é um valor regular de F se dF_p for sobrejetor para todo $p \in F^{-1}(c)$.*

Proposição 1.6.5. *Seja $c \in F(\mathcal{M})$ um valor regular de uma aplicação suave*

$$F : \mathcal{M}^m \rightarrow \mathcal{N}^n.$$

Então, $F^{-1}(c)$ é uma subvariedade de \mathcal{M} de dimensão

$$\dim \mathcal{M} - \dim \mathcal{N} = m - n.$$

Demonstração. Consultar o corolário 1.36 da referência [6]. ■

Corolário 1.6.6. *Sejam $F : \mathcal{M}^m \rightarrow \mathcal{N}^n$ uma aplicação suave e $c \in F(\mathcal{M})$ um valor regular de F , então*

$$T_p F^{-1}(c) = \ker dF_p.$$

Demonstração. Seja $\mathcal{Q} := F^{-1}(c)$ e tome $p \in \mathcal{Q}$. Dado, $v \in T_p \mathcal{Q}$, pelo corolário 1.4.13,

$$dF_p(v) = (F \circ \alpha)'(0)$$

para qualquer curva suave

$$\alpha : (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow \mathcal{Q}$$

com $v = \alpha'(0)$. Por outro lado,

$$(F \circ \alpha)(t) = c, \forall t \in (-\epsilon, \epsilon)$$

e portanto

$$(F \circ \alpha)'(0) = 0.$$

Concluimos que

$$T_p \mathcal{Q} \subseteq \text{Ker} dF_p.$$

Mas pelo teorema do Núcleo e da Imagem,

$$\dim \mathcal{Q} = m - n = \dim T_p \mathcal{Q}$$

donde a igualdade segue. ■

Exemplo 1.6.7. Vamos demonstrar que \mathbb{S}^n é uma subvariedade de \mathbb{R}^{n+1} de codimensão 1. Seja

$$F : (x_1, \dots, x_{n+1}) \in \mathbb{R}^{n+1} \mapsto \sum_{i=1}^{n+1} x_i^2 \in \mathbb{R}.$$

Como F é polinomial em $n + 1$ variáveis segue-se que F é suave. Note que $\mathbb{S}^n = F^{-1}(1)$. Afirmamos que 1 é valor regular de F . Com efeito, fixe $p = (x_1, \dots, x_{n+1}) \in F^{-1}(1)$. Como $T_1 \mathbb{R}$ tem dimensão 1, segue-se que dF_p ou é identicamente nulo ou é sobrejetor. Verifica-se sem dificuldade que

$$dF_p(v) = 2 \left(\sum_{i=1}^{n+1} x_i v(\pi_i) \right) d^{i d_{\mathbb{R}}} \Big|_1.$$

Em particular, tomando-se

$$v = \partial_j^{id_{\mathbb{R}^{n+1}}} \Big|_p,$$

em que j é tal que $x_j \neq 0$, temos que

$$dF_p(v) = 2x_j^2 d^{id_{\mathbb{R}}} \Big|_1$$

e portanto dF_p é sobrejetor. Como p é arbitrário o resultado segue.

Observação 1.6.8. Para uma subvariedade $\mathcal{N} \subseteq \mathcal{M}$ imersa ou mergulhada identificaremos o espaço tangente $T_p\mathcal{M}$, para $p \in \mathcal{M}$ com um subespaço vetorial de $T_p\mathcal{M}$.

Exemplo 1.6.9. Sejam p, q inteiros não-negativos tais que $p + q = n$. Considere $I_{pq} \in \mathbb{M}_n(\mathbb{R})$ a matriz diagonal cujos os p primeiros elementos da diagonal valem 1 e os q restantes valem -1 . Considere

$$O(p, q) := \{A \in \mathbb{R}^{n \times n} : A^T I_{pq} A = I_{pq}\}.$$

Considere a aplicação

$$F : A \in GL(n, \mathbb{R}) \mapsto A^T I_{pq} A \in \text{Sym}(n, \mathbb{R}),$$

onde $\text{Sym}(n, \mathbb{R})$ denota o espaço vetorial das matrizes $A \in \mathbb{M}_n(\mathbb{R})$ simétricas. Verifica-se sem dificuldade que F está bem definida e é suave. Vamos mostrar que I_{pq} é valor regular de F . Afim de explicitar a diferencial de F em A , precisamos determinar a jacobiana de F em A relativamente às cartas globais, ou equivalentemente, determinar a transformação linear derivada

$$DF(A) : \mathbb{M}_n(\mathbb{R}) \longrightarrow \text{Sym}(n, \mathbb{R}).$$

Ademais, dF_A é sobrejetora se e somente se $DF(A)$ o for. Deixamos para o leitor checar que

$$DF(A)(B) = B^T I_{pq} A + A^T I_{pq} B, \forall B \in \mathbb{M}_n(\mathbb{R}).$$

Daí, dada qualquer $S \in \text{Sym}(n, \mathbb{R})$, por inspeção verifica-se que

$$DF(A) \left(\frac{1}{2} A I_{pq} S \right) = S,$$

e portanto o resultado segue. Logo, $O(p, q) = F^{-1}(1)$ é uma subvarie-

dade de $\text{GL}(n, \mathbb{R})$ de dimensão

$$n^2 - \frac{n(n+1)}{2} = \frac{n(n-1)}{2}.$$

1.7 O FIBRADO TANGENTE

Definição 1.7.1. *Definimos o fibrado tangente¹⁰ de \mathcal{M} como a reunião disjunta dos espaços tangente em todos pontos de \mathcal{M} :*

$$T\mathcal{M} := \coprod_{p \in \mathcal{M}} T_p\mathcal{M}.$$

Consideraremos os elementos de $T\mathcal{M}$ como os pares (p, v) com $p \in \mathcal{M}$ e $v \in T_p\mathcal{M}$. A correspondência natural de cada $(p, v) \in T\mathcal{M}$ no primeiro fator $p \in \mathcal{M}$ define uma aplicação

$$\pi : T\mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{M}$$

chamada de *projeção canônica* de $T\mathcal{M}$ sobre \mathcal{M} .

Observação 1.7.1. Note que cada $T_p\mathcal{M}$ é naturalmente identificado com a fibra $\pi^{-1}(p)$ de π em p via a injeção canônica $v \in T_p\mathcal{M} \mapsto (p, v) \in T\mathcal{M}$. Em virtude disso, é comum referir-se ao espaço tangente de \mathcal{M} em p como a fibra de π em p e vice-versa. Assim quando for conveniente, denotaremos o par $(p, v) \in T\mathcal{M}$ simplesmente por v ou v_p .

Exemplo 1.7.2. Considere $\mathcal{M} = \mathbb{R}^n$ com a estrutura canônica de variedade suave. A menos de uma identificação natural de cada espaço tangente com o \mathbb{R}^n , tem-se que $T\mathcal{M} = \mathbb{R}^{2n}$, ou seja, nesse caso $T\mathcal{M}$ é uma variedade suave de dimensão $2\dim\mathcal{M} = 2n$.

Mostremos agora a estrutura natural de variedade suave do fibrado tangente de \mathcal{M} . Fixe um atlas \mathcal{A} suave de dimensão n para \mathcal{M} e seja $\tilde{\mathcal{A}}$ a família das aplicações, para $(U, \varphi) \in \mathcal{A}$,

$$\tilde{\varphi} : \pi^{-1}(U) \longrightarrow \varphi(U) \times \mathbb{R}^n,$$

¹⁰Estritamente falando, o que estamos definindo aqui é o conjunto subjacente ao fibrado tangente. Definiremos posteriormente sobre $T\mathcal{M}$ uma estrutura de variedade suave de dimensão $2n$, e este será o fibrado tangente de \mathcal{M} . O leve abuso de linguagem aqui será conveniente para nossa exposição.

dadas por

$$\tilde{\varphi} \left(p, \sum_{i=1}^n x_i \partial_i^\varphi \Big|_p \right) = (\varphi(p), (x_1, \dots, x_n)) \in \varphi(U) \times \mathbb{R}^n$$

Teorema 1.7.3. *TM é uma variedade suave de dimensão $2n$.*

Demonstração. A prova deste teorema segue-se por estabelecer que a família $\tilde{\mathcal{A}}$ definida acima satisfaz as propriedades do lema 1.1.10. Claramente, cada $\tilde{\varphi}$ é uma bijeção, pois sua inversa pode ser explicitamente escrita como

$$\varphi(U) \times \mathbb{R}^n \ni (y, (x_1, \dots, x_n)) \mapsto \left(\varphi^{-1}(y), \sum_{i=1}^n x_i \partial_i^\varphi \Big|_{\varphi^{-1}(y)} \right) \in \pi^{-1}(U).$$

Ademais :

- (i) Para quaisquer $(U, \varphi), (V, \psi) \in \mathcal{A}$. A menos da identificação natural, $\mathbb{R}^{2n} \cong \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$, $\tilde{\varphi}(U \cap V)$ é um subconjunto aberto do \mathbb{R}^{2n} ; pois é fácil checar que $\tilde{\varphi}(U \cap V) = \varphi(U \cap V) \times \mathbb{R}^n$, que é um subconjunto aberto do \mathbb{R}^{2n}
- (ii) Para quaisquer $(U, \varphi), (V, \psi) \in \mathcal{A}$, se $\pi^{-1}(U) \cap \pi^{-1}(V) \neq \emptyset$, então a aplicação

$$\tilde{\psi} \circ \tilde{\varphi}^{-1} \Big|_{\tilde{\varphi}(\pi^{-1}(U) \cap \pi^{-1}(V))}$$

é suave. A prova segue-se de mostrar que cada aplicação componente de $\tilde{\psi} \circ \tilde{\varphi}^{-1}$ é suave. Note que $\tilde{\varphi}(\pi^{-1}(U) \cap \pi^{-1}(V)) = \varphi(U \cap V) \times \mathbb{R}^n$ e assim $U \cap V \neq \emptyset$ o que implica que $\psi \circ \varphi^{-1}$ é suave e portanto $f_1 := \psi \circ \varphi^{-1} \circ \pi_1 : \varphi(U \cap V) \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ bem como as n^2 funções, para $1 \leq i, j \leq n$,

$$c_{ij} : \varphi(U \cap V) \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, c_{ij}(y) := \left(J(\psi \circ \varphi^{-1}) \Big|_y \right)_{ij}$$

também o são. Defina $f_2 : \varphi(U \cap V) \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, pondo

$$f_2(y, (x_1, \dots, x_n)) := \left(\sum_{j=1}^n c_{1j}(y)x_j, \dots, \sum_{j=1}^n c_{nj}(y)x_j \right).$$

Como cada função componente de f_2 é suave, segue-se a suavidade de f_2 . Afirmamos que $\psi \circ \varphi^{-1} = (f_1, f_2)$. De fato, fixado arbitrariamente $(y, x) \in \varphi(U \cap V) \times \mathbb{R}^n$, com $x = (x_1, \dots, x_n)$,

temos

$$(\tilde{\psi} \circ \tilde{\varphi}^{-1})(y, x) = \tilde{\psi} \left(\varphi^{-1}(y), \sum_{i=1}^n x_i \partial_i^\varphi |_{\varphi^{-1}(y)} \right)$$

Aplicando o corolário 1.4.9 com $p = \varphi^{-1}(y)$ e usando a definição de cada c_{ij} , segue-se que

$$\sum_{i=1}^n x_i \partial_i^\varphi |_{\varphi^{-1}(y)} = \sum_{i=1}^n \left(\sum_{j=1}^n c_{ij}(y) x_j \right) \partial_i^\psi |_{\varphi^{-1}(y)}.$$

Logo,

$$\begin{aligned} (\tilde{\psi} \circ \tilde{\varphi}^{-1})(y, x) &= \tilde{\psi} \left(\varphi^{-1}(y), \sum_{i=1}^n \left(\sum_{j=1}^n c_{ij}(y) x_j \right) \partial_i^\psi |_{\varphi^{-1}(y)} \right) \\ &= \left((\psi \circ \varphi^{-1})(y), \left(\sum_{j=1}^n c_{1j}(y) x_j, \dots, \sum_{j=1}^n c_{nj}(y) x_j \right) \right). \end{aligned}$$

Ou seja,

$$(\tilde{\psi} \circ \tilde{\varphi}^{-1})(y, x) = (f_1, f_2)(y, x),$$

como afirmado.

- (iii) Verifica-se facilmente, usando a propriedade da observação 1.1.2 de \mathcal{M} , que \mathcal{A} admite um subfamília \mathcal{A}_0 enumerável cujos domínios das cartas locais são abertos básicos da base enumerável de \mathcal{M} . Definindo $\tilde{\mathcal{A}}_0$ de forma óbvia, esta é uma subfamília enumerável de $\tilde{\mathcal{A}}$ que cobre $T\mathcal{M}$.
- (iv) Sejam (p, X) e (q, Y) elementos distintos de $T\mathcal{M}$. Se $p = q$, então basta tomar qualquer $(U, \varphi) \in \mathcal{A}$ com $p = q \in U$. Logo, obtemos $(p, X), (q, Y) \in \pi^{-1}(U)$. Caso contrário, sejam $(U, \varphi), (V, \psi) \in \mathcal{A}$ com $p \in U$ e $q \in V$. Claro que $(p, X) \in \pi^{-1}(U)$ e $(q, Y) \in \pi^{-1}(V)$. Como \mathcal{M} é Hausdorff, a menos de diminuir os abertos U e V se necessário, temos $U \cap V = \emptyset$ o que implica que

$$\pi^{-1}(U) \cap \pi^{-1}(V) = \emptyset.$$

■

Exemplo 1.7.4. Pode-se verificar que o fibrado do círculo \mathbb{S}^1 é difeomorfo ao cilindro $\mathbb{S}^1 \times \mathbb{R}$, como ilustra a seguinte figura.

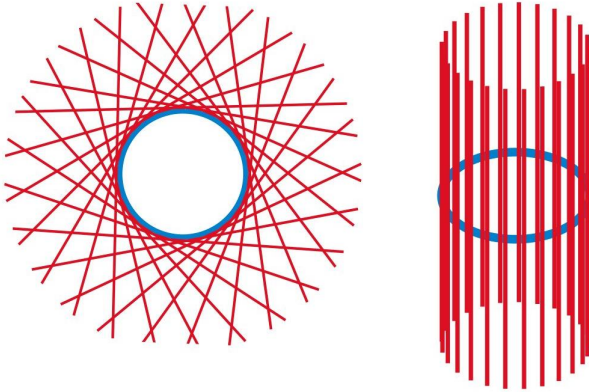


Figura 4: Fibrado tangente do círculo

1.8 CAMPOS VETORIAIS

Definição 1.8.1. Um campo vetorial sobre \mathcal{M} é uma aplicação

$$X : \mathcal{M} \longrightarrow T\mathcal{M} \quad (p \mapsto X_p)$$

tal que o diagrama

$$\begin{array}{ccc} \mathcal{M} & \xrightarrow{X} & T\mathcal{M} \\ & \searrow \text{id}_{\mathcal{M}} & \downarrow \pi \\ & & \mathcal{M} \end{array},$$

comuta. Em outras palavras, uma aplicação $X : \mathcal{M} \longrightarrow T\mathcal{M}$ é um campo vetorial sobre \mathcal{M} se e somente se X é uma inversa à direita da projeção canônica se e somente se $X_p \in T_p\mathcal{M}$ sempre que $p \in \mathcal{M}$.

Só para fixar ideias o leitor pode pensar num campo vetorial sobre \mathcal{M} da mesma forma que pensaria para um campo vetorial sobre um aberto do \mathbb{R}^n .

Definição 1.8.2. Dizemos que um campo vetorial X sobre \mathcal{M} é suave se $X : \mathcal{M} \longrightarrow T\mathcal{M}$ é uma aplicação suave.

Associado a um campo vetorial $X : \mathcal{M} \rightarrow T\mathcal{M}$ sobre \mathcal{M} , definimos, para cada aberto $U \subseteq \mathcal{M}$ e $f \in C^\infty(U)$, a função $Xf : U \rightarrow \mathbb{R}$ dada por $(Xf)(p) := X_p([f])$, $p \in U$.

Lema 1.8.1. *Sejam $X : \mathcal{M} \rightarrow T\mathcal{M}$ um campo vetorial sobre \mathcal{M} e (U, φ) uma carta local em \mathcal{M} com $\varphi = (x^1, \dots, x^n)$. São equivalentes:*

i) $X|_U$ é suave.

ii) $Xx^i : U \rightarrow \mathbb{R}$ são suaves para $1 \leq i \leq n$.

Demonstração. Note que i) vale se e somente se cada função componente de

$$\tilde{\varphi} \circ X : X^{-1}(\pi(U)) \rightarrow \mathbb{R}^{2n}$$

for suave. Como $\tilde{\varphi} \circ X = (x^1, \dots, x^n, Xx^1, \dots, Xx^n)$, o resultado segue. ■

Proposição 1.8.2. *Um campo vetorial $X : \mathcal{M} \rightarrow T\mathcal{M}$ sobre \mathcal{M} é suave se e somente se a função $Xf : \mathcal{M} \rightarrow \mathbb{R}$ for suave sempre que $f \in C^\infty(\mathcal{M})$.*

Demonstração. Segue de um cálculo usando cartas locais e o lema prévio. ■

Escreveremos $\mathfrak{X}(\mathcal{M})$ para denotar o conjunto de todos os campos vetoriais suaves sobre \mathcal{M} . Em $\mathfrak{X}(\mathcal{M})$, definimos as operações

$$\begin{aligned} (X + Y)(p) &:= X_p + Y_p \\ (fX)(p) &:= f(p)X_p \quad \forall f \in C^\infty(\mathcal{M}), \forall p \in \mathcal{M}. \end{aligned}$$

Verifica-se sem dificuldade que estas operações estão bem definidas o que faz de $\mathfrak{X}(\mathcal{M})$ munido destas operações um $C^\infty(\mathcal{M})$ -módulo. Por exemplo, mostremos que a soma está bem definida. Dados $X, Y \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$, claro que $X + Y$ é um campo vetorial sobre \mathcal{M} , pois, para todo $p \in \mathcal{M}$, temos $X_p, Y_p \in T_p\mathcal{M}$ o que implica que $(X + Y)(p) = X_p + Y_p \in T_p\mathcal{M}$. Quanto a suavidade de $X + Y$, é fácil checar que

$$(X + Y)f = Xf + Yf, \forall f \in C^\infty(\mathcal{M}).$$

Como o segundo membro é uma soma de funções suaves de $C^\infty(\mathcal{M})$ que é uma \mathbb{R} -álgebra, segue-se que $(X + Y)f \in C^\infty(\mathcal{M})$, $\forall f \in C^\infty(\mathcal{M})$, ou

seja $X + Y \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$, como afirmado. Além disso, naturalmente $\mathfrak{X}(\mathcal{M})$ também pode ser visto como um espaço vetorial sobre \mathbb{R} . Deixamos a justificativa para o leitor como um exercício.

Exemplo 1.8.3. Qualquer vetor tangente de \mathcal{M} em p , visto como uma aplicação constante de M em $T\mathcal{M}$, é um campo vetorial suave sobre \mathcal{M} .

Dada um aberto U em \mathcal{M} , como U é uma subvariedade aberta de \mathcal{M} , podemos olhar para os campos vetoriais sobre U . Dizemos que um campo vetorial

$$X : U \longrightarrow TU$$

sobre U é um *campo vetorial local* em \mathcal{M} . Ademais, se $X \in \mathfrak{X}(U)$, então dizemos que X é um *campo vetorial suave local* em \mathcal{M} .

Observação 1.8.4. Dado um campo local suave $X \in \mathfrak{X}(U)$, uma vez que $\forall p \in U$ temos uma identificação canônica $T_p U \cong T_p \mathcal{M}$ pensaremos em X como aplicação suave de U em $T\mathcal{M}$.

Proposição 1.8.5. *Sejam $U \subseteq \mathcal{M}$ um aberto não-vazio e $X \in \mathfrak{X}(U)$. Então, existem um aberto $V \subseteq \mathcal{M}$ com $V \subseteq U$ e um campo vetorial suave $\tilde{X} \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$ tais que*

$$\tilde{X} |_{V} = X |_{V}.$$

Demonstração. A demonstração é inteiramente análoga à prova da proposição 1.2.22. ■

Definição 1.8.3. *Sejam $F : \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{N}$ uma aplicação suave, $X \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$ e $Y \in \mathfrak{X}(\mathcal{N})$. Dizemos que X e Y são F -relacionados (notação $X \sim_F Y$) se*

$$dF_p(X_p) = Y_{F(p)}, \forall p \in \mathcal{M}.$$

Proposição 1.8.6. *Sejam $F : \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{N}$ um difeomorfismo e $X \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$. Então, existe um único $Y \in \mathfrak{X}(\mathcal{N})$ tal que*

$$X \sim_F Y.$$

Demonstração. Segue de imediato do fato que para um difeomorfismo $F : \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{N}$, $dF_p : T_p \mathcal{M} \longrightarrow T_{F(p)} \mathcal{N}$ é um difeomorfismo, $\forall p \in \mathcal{M}$. ■

Definição 1.8.4. *Seja $F : \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{N}$ um difeomorfismo. Denote o único $Y \in \mathfrak{X}(\mathcal{N})$ que é F -relacionado com X por $F_* X$. Dizemos que $F_* X$ é o pushforward de X por F .*

Proposição 1.8.7. *Sejam $F : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$ e $G : \mathcal{N} \rightarrow \mathcal{Q}$ difeomorfismos. Então,*

$$i) (F \circ G)_* X = F_* G_* X, \forall X \in \mathfrak{X}(\mathcal{M}).$$

$$ii) (\text{id}_{\mathcal{M}})_* X = X.$$

Demonstração. Segue de imediato da definição e regra da cadeia. ■

Note que se $F : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{N}$ é um difeomorfismo, então

$$F_* : X \in \mathfrak{X}(\mathcal{M}) \mapsto F_* X \in \mathfrak{X}(\mathcal{N})$$

é um isomorfismo linear.

Definição 1.8.5. *Uma curva integral de $X \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$ é uma curva suave $\alpha : I \rightarrow \mathcal{M}$ satisfazendo a igualdade*

$$\alpha'(t) = X_{\alpha(t)}, \forall t \in I.$$

Se $0 \in I$ e $\alpha(0) = p \in \mathcal{M}$; dizemos que α é uma curva integral de X passando por $p \in \mathcal{M}$.

Definição 1.8.6. *Uma curva integral é maximal se seu domínio não pode ser estendido a um intervalo aberto maior.*

Proposição 1.8.8. $\forall X \in \mathfrak{X}(\mathcal{M}), \forall p \in \mathcal{M}$, *existe uma única curva integral maximal*

$$\alpha_p : I_p \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathcal{M}$$

de X passando por p .

Demonstração. Consultar o teorema 14.7 da referência [7]. ■

Observação 1.8.9. *Seja \mathcal{M}^n uma variedade suave. Seu fibrado tangente $T\mathcal{M}$ é dito ser trivial se existem $X_1, \dots, X_n \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$ tais que, $\forall p \in \mathcal{M}$,*

$$\{X_1(p), \dots, X_n(p)\}$$

é uma base de $T_p\mathcal{M}$.

Por exemplo o fibrado tangente de \mathbb{S}^1 é trivial (ver figura 1.7), mas o de \mathbb{S}^2 não.

2 GRUPOS E ÁLGEBRAS DE LIE

2.1 GRUPOS DE LIE

Definição 2.1.1. Um grupo de Lie é uma variedade suave \mathcal{G} equipada com uma estrutura de grupo de modo que a operação binária de \mathcal{G}

$$\mathcal{G} \times \mathcal{G} \ni (a, b) \mapsto ab \in \mathcal{G}$$

e a aplicação de inversão

$$\text{Inv} : \mathcal{G} \ni a \mapsto a^{-1} \in \mathcal{G}$$

sejam ambas aplicações suaves. Dizemos que $k := \dim \mathcal{G}$ é a dimensão do grupo de Lie \mathcal{G} .

Exemplo 2.1.1. \mathbb{R}^n munido de sua operação de soma usual é um grupo de Lie abeliano.

Exemplo 2.1.2. Segue-se do exemplo 1.2.5 que o grupo $\text{GL}(n, \mathbb{R})$ das matrizes $A \in \mathbb{M}_n(\mathbb{R})$ invertíveis é um exemplo de um grupo de Lie de dimensão n^2 .

Exemplo 2.1.3. Seja $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} . $\mathbb{K} \setminus \{0\}$ é um grupo de Lie abeliano por multiplicação.

Lema 2.1.4. Seja \mathcal{G} um grupo de Lie. Seja \mathcal{H} uma subvariedade de \mathcal{G} . Se \mathcal{H} é um subgrupo de \mathcal{G} , então \mathcal{H} é um grupo de Lie.

Demonstração. Segue-se por definição que

$$\mathcal{G} \times \mathcal{G} \ni (g, h) \mapsto gh \in \mathcal{G}$$

é suave. Restringindo o domínio dessa aplicação para a subvariedade $\mathcal{H} \times \mathcal{H}$ de $\mathcal{G} \times \mathcal{G}$ e o codomínio para a subvariedade \mathcal{H} ganhamos uma aplicação suave

$$\mathcal{H} \times \mathcal{H} \ni (g, h) \mapsto gh \in \mathcal{H}.$$

O caso para da inversão é análogo. ■

Exemplo 2.1.5. Vimos no exemplo 1.6.9 que $\text{O}(p, q)$ é uma subvariedade de $\text{GL}(n, \mathbb{R})$. Afirmamos que $\text{O}(p, q)$ é um grupo de Lie. O leitor pode facilmente checar que $\text{O}(p, q)$ é um grupo (subgrupo de $\text{GL}(n, \mathbb{R})$).

Restringindo o domínio da aplicação suave

$$\mathrm{GL}(n, \mathbb{R}) \times \mathrm{GL}(n, \mathbb{R}) \ni (A, B) \mapsto AB^{-1} \in \mathrm{GL}(n, \mathbb{R})$$

a subvariedade $O(p, q) \times O(p, q)$ a restrição ainda continua suave. Como a imagem dessa restrição precisamente $O(p, q)$. Restringindo o domínio a subvariedade $O(p, q)$ ainda continuamos com uma aplicação suave. Logo, o resultado segue.

Exemplo 2.1.6. Fazendo $q = 0$ no exemplo anterior, obtém-se o grupo das matrizes ortogonais $O(n)$. Logo, $O(n)$ é um grupo de Lie.

Exemplo 2.1.7. Note que $A \in O(p, q) \implies \det A = \pm 1$. Considere

$$\mathrm{SO}(p, q) := \{A \in O(p, q) : \det A = 1\}.$$

Verifica-se sem dificuldade que $\mathrm{SO}(p, q)$ é um subgrupo aberto de Lie $O(p, q)$. Em particular,

$$\dim \mathrm{SO}(p, q) = \frac{n(n-1)}{2}.$$

Exemplo 2.1.8. O *grupo ortogonal especial* é o grupo de Lie definido por

$$\mathrm{SO}(n) := \mathrm{SO}(n, 0) = \{A \in O(n) : \det A = 1\}.$$

Exemplo 2.1.9. Seja $n \geq 1$. O *grupo unitário das matrizes $n \times n$ com entradas complexas* é o grupo por multiplicação definido por

$$U(n) := \{A \in \mathbb{M}_n(\mathbb{C}) : A^\dagger A = I_n\},$$

onde $\mathbb{M}_n(\mathbb{C})$ denota o espaço vetorial das matrizes $n \times n$ com entradas complexas, e dada $A \in \mathbb{M}_n(\mathbb{C})$, A^\dagger denota a *conjugação Hermitiana*, i.e., conjugação complexa das entradas seguida por transposição da matriz.

Exemplo 2.1.10. Em particular, quando $n = 1$, identificaremos as matrizes 1×1 de entrada complexa com o conjunto dos números complexos, e nesse caso

$$U(1) \equiv \{z \in \mathbb{C} : |z| = 1\} \cong \mathbb{S}^1$$

é chamado *grupo circular*.

Exemplo 2.1.11. Seja G um grupo enumerável munido da topologia discreta. Então, G é um grupo de Lie de dimensão 0.

2.2 ÁLGEBRA DE LIE

Definição 2.2.1. *Uma derivação num anel \mathcal{A} é uma aplicação $D : \mathcal{A} \rightarrow \mathcal{A}$ que satisfaz : $\forall a, b, \quad D(ab) = (D(a))b + a(D(b))$, chamada a regra de Leibniz. O conjunto de todas as derivações em \mathcal{A} será denotado por $\text{Der}(\mathcal{A})$. No caso em que \mathcal{A} for uma álgebra comutativa sobre um corpo \mathbb{K} , com a mesma notação, $\text{Der}(\mathcal{A})$ denotará o conjunto das derivações \mathbb{K} -lineares em \mathcal{A} .*

Lema 2.2.1. *Seja \mathcal{A} um anel comutativo. Então, $\text{Der}(\mathcal{A})$ munido das operações :*

$$\begin{aligned} (D_1 + D_2)(a) &:= D_1(a) + D_2(b) & \forall D_1, D_2 \in \text{Der}(\mathcal{A}), \forall a \in \mathcal{A} \\ (cD)(a) &:= cD(a) & \forall D \in \text{Der}(\mathcal{A}), \forall c \in \mathcal{A} \end{aligned}$$

é um \mathcal{A} -módulo.

Demonstração. Começamos por mostrar que tais operações estão bem definidas. Sejam, $D, D_1, D_2 \in \text{Der}(\mathcal{A})$ e $a, b, c \in \mathcal{A}$. Temos

$$\begin{aligned} (D_1 + D_2)(ab) &= D_1(ab) + D_2(ab) \\ &= (bD_1(a) + bD_1(b)) + (bD_2(a) + bD_2(b)) \\ &= b(D_1(a) + D_2(a)) + a(D_1(b) + D_2(b)) \\ &= b(D_1 + D_2)(a) + a(D_1 + D_2)(b) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} (cD)(ab) &= (cD)(ab) \\ &= c(D(ab)) \\ &= c(bD(a) + aD(b)) \\ &= c(bD(a) + c(aD(b))) \\ &= (cb)D(a) + (ca)D(b) \\ &= (bc)D(a) + (ac)D(b) \\ &= b(cD(a)) + a(cD(b)) \\ &= b(cD)(a) + a(cD)(b) \end{aligned}$$

o que mostra que a soma e a multiplicação por escalar sobre $\text{Der}(\mathcal{A})$ estão bem definidas. Como estas operações foram definidas ponto a ponto, verifica-se facilmente que estas operações satisfazem os axiomas de um módulo sobre o anel, e o resultado segue. \blacksquare

Segue-se que como um corolário do lema prévio que $C^\infty(\mathcal{M})$ é

um $C^\infty(\mathcal{M})$ -módulo e nesse caso particular, $C^\infty(\mathcal{M})$ também pode ser visto naturalmente como um espaço vetorial sobre \mathbb{R} .

Seja \mathcal{A} uma álgebra sobre um corpo \mathbb{K} . Dados $D_1, D_2 \in \text{Der}(\mathcal{A})$ e $a, b \in \mathcal{A}$, temos

$$\begin{aligned} (D_1 \circ D_2)(ab) &= D_1(D_2(ab)) \\ &= D_1(bD_2(a) + aD_2(b)) \\ &= D_1(bD_2(a)) + D_1(aD_2(b)) \\ &= D_2(a)D_1(b) + b(D_1 \circ D_2)(a) + D_2(b)D_1(a) + a(D_1 \circ D_2)(b). \end{aligned}$$

Como $D_1, D_2 \in \text{Der}(\mathcal{A})$ são arbitrários, permutando os índices, obtemos

$$\begin{aligned} (D_2 \circ D_1)(ab) &= D_1(a)D_2(b) + b(D_2 \circ D_1)(a) + D_1(b)D_2(a) + a(D_2 \circ D_1)(b) \\ &= D_2(a)D_1(b) + b(D_2 \circ D_1)(a) + D_2(b)D_1(a) + a(D_2 \circ D_1)(b). \end{aligned}$$

Denotando $[D_1, D_2] := D_1 \circ D_2 - D_2 \circ D_1$, segue-se que

$$\begin{aligned} [D_1, D_2](ab) &= (D_1 \circ D_2 - D_2 \circ D_1)(ab) \\ &= (D_1 \circ D_2)(ab) - (D_2 \circ D_1)(ab) \\ &= b(D_1 \circ D_2)(a) - (D_2 \circ D_1)(a) + a(D_1 \circ D_2)(b) - (D_2 \circ D_1)(b) \\ &= b[D_1, D_2](a) + a[D_1, D_2](b) \end{aligned}$$

Assim, a correspondência $(D_1, D_2) \mapsto [D_1, D_2] := D_1 \circ D_2 - D_2 \circ D_1$ define um produto em $\text{Der}(\mathcal{A})$ (não associativo) que satisfaz as seguintes propriedades ($\forall D, D_1, D_2, D_3 \in \text{Der}(\mathcal{A})$):

- (i) $[\cdot, \cdot]$ é bi-linear
- (ii) $[D, D] = 0$
- (iii) $[D_1, [D_2, D_3]] + [D_3, [D_1, D_2]] + [D_2, [D_3, D_1]] = 0$
- (iv) $[\cdot, \cdot]$ é anti-simétrico (ou anti-comutativo), i.e., $[D_1, D_2] = -[D_2, D_1]$.

Salve o item (iii), chamada *identidade de Jacobi*, os demais itens são trivialmente verificados e além disso (ii) e (iv) são equivalentes. Mostremos que vale (iii)

Como

$$\begin{aligned} [D_1, [D_2, D_3]] &= D_1 \circ [D_2, D_3] - [D_2, D_3] \circ D_1 \\ &= D_1 \circ (D_2 \circ D_3 - D_3 \circ D_2) - (D_2 \circ D_3 - D_3 \circ D_2) \circ D_1 \\ &= D_1 \circ D_2 \circ D_3 - D_1 \circ D_3 \circ D_2 - D_2 \circ D_3 \circ D_1 + D_3 \circ D_2 \circ D_1. \end{aligned}$$

Permutando 3 com 1, obtemos

$$\begin{aligned} [D_3, [D_1, D_2]] &= -[D_3, [D_2, D_1]] \\ &= -D_3 \circ D_2 \circ D_1 + D_3 \circ D_1 \circ D_2 - D_2 \circ D_1 \circ D_3 - D_1 \circ D_2 \circ D_3. \end{aligned}$$

E permutando 2 com 3, obtemos

$$\begin{aligned} [D_2, [D_1, D_3]] &= -[D_2, [D_3, D_2]] \\ &= D_2 \circ D_3 \circ D_1 - D_2 \circ D_1 \circ D_3 + D_3 \circ D_1 \circ D_2 + D_1 \circ D_3 \circ D_2. \end{aligned}$$

Daí, segue-se que

$$[D_1, [D_2, D_3]] + [D_3, [D_1, D_2]] + [D_2, [D_1, D_3]] = 0_{\text{Der}(\mathcal{A})} = 0$$

que é o item (iii). O espaço vetorial $\text{Der}(\mathcal{A})$ sobre \mathbb{K} com a operação $[\cdot, \cdot]$, chamada *colchete de Lie*, que satisfaz (i) – (iv) é um exemplo particular de uma nova estrutura algébrica chamada *álgebra de Lie*.

Vale ter em mente que tudo que fizemos acima se estende naturalmente à \mathbb{K} -álgebra

$$\mathcal{L}(\mathcal{A}) := \{T : \mathcal{A} \longrightarrow \mathcal{A} : T \text{ é } \mathbb{K}\text{-linear}\} \supseteq \text{Der}(\mathcal{A})$$

por composição $(T, H) \mapsto T \circ H$ e também a qualquer \mathbb{K} -álgebra. Pois, a propriedade “regra de Leibniz” foi apenas utilizada para estabelecer que $\text{Der}(\mathcal{A})$ é fechado pelo colchete acima.

Definição 2.2.2. *Uma álgebra de Lie é um espaço vetorial \mathfrak{g} sobre um corpo \mathbb{K} munido de um produto \mathbb{K} -bilinear $[\cdot, \cdot] : \mathfrak{g} \times \mathfrak{g} \longrightarrow \mathfrak{g}$ anti-simétrico, chamado colchete de Lie, satisfazendo a identidade de Jacobi:*

$$\forall x, y, z \in \mathfrak{g}, [[x, y], z] + [[y, z], x] + [[z, x], y] = 0.$$

Doravante \mathbb{K} será principalmente o corpo dos reais.

Exemplo 2.2.2. Qualquer espaço vetorial \mathbb{E} com o colchete de Lie $[x, y] := 0_{\mathbb{E}}$ trivial é uma álgebra de Lie, dita ser *abeliana*.

Exemplo 2.2.3. Seja \mathcal{A} qualquer \mathbb{K} -álgebra. Então, \mathcal{A} é uma álgebra de Lie com o colchete de Lie dado por $[x, y] := xy - yx$.

Definição 2.2.3. *Um homomorfismo $\varphi : \mathfrak{g} \longrightarrow \mathfrak{h}$ entre álgebras de Lie (sobre um mesmo corpo \mathbb{K}) é uma aplicação \mathbb{K} -linear que preserva:*

$$\varphi([x, y]_{\mathfrak{g}}) = [\varphi(x), \varphi(y)]_{\mathfrak{h}}, \forall x, y \in \mathfrak{g}.$$

Observação 2.2.4. Dado um homomorfismo $\varphi : \mathfrak{g} \longrightarrow \mathfrak{h}$ entre álgebras de Lie sobre um corpo \mathbb{K} que em particular é um isomorfismo \mathbb{K} -linear, então $\varphi^{-1} : \mathfrak{h} \longrightarrow \mathfrak{g}$ é também um *homomorfismo* entre álgebras de Lie. Com efeito, φ^{-1} é uma transformação \mathbb{K} -linear e além disso, para quaisquer $x, y \in \mathfrak{h}$, temos

$$\begin{aligned} [x, y]_{\mathfrak{h}} &= [\varphi(\varphi^{-1}(x)), \varphi(\varphi^{-1}(y))]_{\mathfrak{h}} \\ &= \varphi([\varphi^{-1}(x), \varphi^{-1}(y)]_{\mathfrak{g}}), \end{aligned}$$

o que implica que $\varphi^{-1}([x, y]_{\mathfrak{h}}) = [\varphi^{-1}(x), \varphi^{-1}(y)]_{\mathfrak{g}}$, como afirmado.

Lema 2.2.5. *Sejam \mathfrak{g} uma álgebra de Lie sobre um corpo \mathbb{K} e \mathfrak{h} um \mathbb{K} -espaço vetorial. Se $\varphi : \mathfrak{g} \longrightarrow \mathfrak{h}$ é um isomorfismo \mathbb{K} -linear, então \mathfrak{h} admite um único colchete de Lie tal que φ é um homomorfismo entre álgebras de Lie.*

Demonstração. Defina $(x, y) \in \mathfrak{h} \times \mathfrak{h} \mapsto [x, y]_{\mathfrak{h}} := \varphi([\varphi^{-1}(x), \varphi^{-1}(y)]_{\mathfrak{g}}) \in \mathfrak{h}$. Uma vez estabelecido que $[\cdot, \cdot]_{\mathfrak{h}}$ é um colchete de Lie em \mathfrak{h} , temos de imediato que φ^{-1} é um homomorfismo entre álgebra de Lie e portanto pela observação 2.2.4 φ também o é. Quanto à unicidade, se $[[\cdot, \cdot]]_{\mathfrak{h}}$ é um colchete de Lie em \mathfrak{h} tal que φ é um homomorfismo entre álgebras de Lie, então pela observação 2.2.4 φ^{-1} também o é, e assim temos, para quaisquer $x, y \in \mathfrak{h}$,

$$\begin{aligned} [[x, y]]_{\mathfrak{h}} &= \varphi(\varphi^{-1}([[x, y]]_{\mathfrak{h}})) \\ &= \varphi([\varphi^{-1}(x), \varphi^{-1}(y)]_{\mathfrak{g}}) \\ &= [x, y]_{\mathfrak{h}}, \end{aligned}$$

como afirmado. Resta checar que $[x, y]_{\mathfrak{h}}$ é um colchete de Lie em \mathfrak{h} . Para ver que $[\cdot, \cdot]_{\mathfrak{h}}$ é bi-linear, note que fixando arbitrariamente x em \mathfrak{h} , a aplicação $[\varphi^{-1}(x), (\cdot)]_{\mathfrak{g}} : y \in \mathfrak{g} \mapsto [\varphi^{-1}(x), y]_{\mathfrak{g}} \in \mathfrak{g}$ é \mathbb{K} -linear (pela bi- \mathbb{K} -linearidade do colchete de Lie). Compondo φ^{-1} seguido respectivamente de $[\varphi^{-1}(x), (\cdot)]_{\mathfrak{g}}$ e φ obtemos uma aplicação \mathbb{K} -linear

$$y \in \mathfrak{h} \mapsto \varphi([\varphi^{-1}(x), \varphi^{-1}(y)]_{\mathfrak{g}}) \in \mathfrak{h}$$

que é precisamente a aplicação $[x, (\cdot)]_{\mathfrak{h}} : y \in \mathfrak{h} \mapsto [x, y]_{\mathfrak{h}} \in \mathfrak{h}$. Analogamente mostra-se a \mathbb{K} -linearidade de $[(\cdot), x]_{\mathfrak{h}}$. Além disso, $(\forall x \in \mathfrak{h}), [x, x]_{\mathfrak{h}} = \varphi([\varphi^{-1}(x), \varphi^{-1}(x)]_{\mathfrak{g}}) = \varphi(0_{\mathfrak{g}}) = 0_{\mathfrak{h}}$. E finalmente, para

qualquer $x_1, x_2, x_3 \in \mathfrak{h}$, escrevendo $y_i = \varphi^{-1}(x_i)$ ($1 \leq i \leq 3$), vale

$$\begin{aligned} [x_1, [x_2, x_3]_{\mathfrak{h}}]_{\mathfrak{h}} &= [x_1, \varphi([\varphi^{-1}x_2, \varphi^{-1}(x_3)]_{\mathfrak{g}})]_{\mathfrak{h}} \\ &= \varphi([\varphi^{-1}(x_1), [\varphi^{-1}(x_2), \varphi^{-1}(x_3)]_{\mathfrak{g}}]_{\mathfrak{g}}) \\ &= \varphi([y_1, [y_2, y_3]_{\mathfrak{g}}]_{\mathfrak{g}}). \end{aligned}$$

Analogamente, fazendo uma permutação nos índices e usando o fato de $[\cdot, \cdot]_{\mathfrak{h}}$ ser \mathbb{K} -bi-linear, anti-simétrico obtêm-se

$$\begin{aligned} [[x_2, x_3]_{\mathfrak{h}}, x_1]_{\mathfrak{h}} &= \varphi([[y_2, y_3]_{\mathfrak{g}}, y_1]_{\mathfrak{g}}) \\ [x_3, [x_1, x_2]_{\mathfrak{h}}]_{\mathfrak{h}} &= \varphi([y_3, [y_1, y_2]_{\mathfrak{g}}]_{\mathfrak{g}}). \end{aligned}$$

Pondo $a = [y_1, [y_2, y_3]_{\mathfrak{g}}]_{\mathfrak{g}}$, $b = [[y_2, y_3]_{\mathfrak{g}}, y_1]_{\mathfrak{g}}$ e $c = [y_3, [y_1, y_2]_{\mathfrak{g}}]_{\mathfrak{g}}$, pela identidade de Jacobi, temos

$$a + b + c = 0_{\mathfrak{g}},$$

e portanto,

$$\begin{aligned} [x_1, [x_2, x_3]_{\mathfrak{h}}]_{\mathfrak{h}} + [[x_2, x_3]_{\mathfrak{h}}, x_1]_{\mathfrak{h}} + [x_3, [x_1, x_2]_{\mathfrak{h}}]_{\mathfrak{h}} &= \varphi(a) + \varphi(b) + \varphi(c) \\ &= \varphi(a + b + c) \\ &= \varphi(0_{\mathfrak{g}}) \\ &= 0_{\mathfrak{h}}, \end{aligned}$$

que é a identidade de Jacobi. ■

Teorema 2.2.6. $\mathfrak{X}(\mathcal{M}) \cong \text{Der}(C^\infty(\mathcal{M}))$ (isomorfismo como $C^\infty(\mathcal{M})$ -módulos)

Demonstração. Para cada campo vetorial suave $X : \mathcal{M} \rightarrow T\mathcal{M}$ sobre \mathcal{M} , considere a aplicação $D(X) : C^\infty(\mathcal{M}) \rightarrow C^\infty(\mathcal{M})$ dada por $D(X)(f)(p) := X_p([f])$. Afirmamos que $D(X) \in \text{Der}(C^\infty(\mathcal{M}))$. De fato, dados $f, g \in C^\infty(\mathcal{M})$, $\lambda \in \mathbb{R}$, e $p \in \mathcal{M}$, temos

$$\begin{aligned} D(X)(f + \lambda g)(p) &= X_p([f + \lambda g]) \\ &= X_p([f] + \lambda[g]) \\ &= X_p([f]) + \lambda X_p([g]) \\ &= D(X)(f)(p) + \lambda D(X)(g)(p) \\ &= (D(X)(f) + \lambda D(X)(g))(p), \end{aligned}$$

e

$$\begin{aligned}
D(X)(fg)(p) &= X_p([fg]) \\
&= X_p([f])g(p) + f(p)X_p([g]) \\
&= D(X)(f)(p)g(p) + f(p)D(X)(g)(p) \\
&= ((D(X)(f))g)(p) + (fD(X)(g))(p) \\
&= ((D(X)(f))g + fD(X)(g))(p).
\end{aligned}$$

Como p é arbitrário, segue-se destas igualdades a afirmação. Assim, a correspondência $X \mapsto D(X)$ define uma aplicação $D(\cdot) : \mathfrak{X}(\mathcal{M}) \rightarrow \text{Der}(C^\infty(\mathcal{M}))$. Afirmamos que $D(\cdot)$ é um isomorfismo entre $C^\infty(\mathcal{M})$ -módulos (e portanto também um isomorfismo \mathbb{R} -linear). Com efeito, primeiro mostremos que $D(\cdot)$ é um homomorfismo entre $C^\infty(\mathcal{M})$ -módulos. Sejam $X, Y \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$, $f, g \in C^\infty(\mathcal{M})$ e $p \in \mathcal{M}$. Então ,

$$\begin{aligned}
D(\cdot)(X + fY)(g)(p) &= D(X + fY)(g)(p) \\
&= (X_p + fY_p)[g] \\
&= X_p([g]) + f(p)Y_p([g]) \\
&= D(X)(g)(p) + f(p)D(Y)(g)(p) \\
&= D(X)(g)(p) + (fD(Y)(g))(p) \\
&= (D(X)(g) + fD(Y)(g))(p) \\
&= (D(X) + fD(Y))(g)(p) \\
&= (D(\cdot)(X) + f(D(\cdot))(Y))(g)(p),
\end{aligned}$$

o que implica que $D(\cdot)(X + fY) = D(\cdot)(X) + f(D(\cdot))(Y)$, como afirmado. Resta mostrar que $D(\cdot)$ é uma sobrejeção com núcleo trivial. Tome qualquer $D \in \text{Der}(C^\infty(\mathcal{M}))$ e considere $X : \mathcal{M} \rightarrow T\mathcal{M}$ dado por $X(p)([f]) = (p, D(\hat{f})(p))$ com $\hat{f} : \mathcal{M} \rightarrow \mathbb{R}$ qualquer extensão suave de f . Verifica-se sem dificuldade a boa definição de X e que $X \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$. Sejam $f \in C^\infty(\mathcal{M})$ e $p \in \mathcal{M}$ quaisquer. Então

$$\begin{aligned}
D(\cdot)(X)(f)(p) &= D(X)(f)(p) \\
&= X_p([f]) \quad (\text{pela definição de } D(X)) \\
&= D(\hat{f})(p) \quad (\text{pela definição de } X) \\
&= D(f)(p) \quad (\text{pois } f \in C^\infty(\mathcal{M}))
\end{aligned}$$

estabelece a sobrejetividade de $D(\cdot)$. Para terminar, note que se $X \in$

$\text{Ker}(D(\cdot))$, então

$$0 = D(\cdot)(X)(f)(p) = D(X)(f)(p) = X_p([f]), \forall f \in C^\infty(\mathcal{M}), \forall p \in \mathcal{M},$$

donde

$$X_p([f]) = X_p([\hat{f}]) = 0, \forall [f] \in \mathbb{F}_p, \forall p \in \mathcal{M}$$

o que mostra que v é o vetor nulo de $\mathfrak{X}(\mathcal{M})$, ou seja $\text{Ker}(D(\cdot))$ é trivial como afirmado. ■

Como um corolário da prova do teorema prévio, podemos usar o isomorfismo acima para dar ao $\mathfrak{X}(\mathcal{M})$ uma estrutura de álgebra de Lie isomorfa a $\text{Der}(C^\infty(\mathcal{M}))$.

Corolário 2.2.7. *Seja $[\cdot, \cdot]$ o único colchete de Lie em $\mathfrak{X}(\mathcal{M})$ que faz de $\mathfrak{X}(\mathcal{M})$ uma álgebra de Lie isomorfa a $\text{Der}(C^\infty(\mathcal{M}))$. Então, $\forall X, Y \in \mathfrak{X}(\mathcal{M}), \forall f \in C^\infty(\mathcal{M})$:*

$$[X, Y]f = X(Yf) - Y(Xf).$$

Demonstração. Segue-se de imediato dos resultados prévios. Deixamos a demonstração para o leitor como um exercício. ■

O próximo lema mostra que em geral o colchete de Lie de $\mathfrak{X}(\mathcal{M})$ não é bilinear com respeito às funções suaves de \mathcal{M} .

Lema 2.2.8. *Sejam $X, Y \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$ e $f \in C^\infty(\mathcal{M})$. Então*

$$[fX, fY] = f(Xf)Y - f(Yf)X + f^2[X, Y].$$

Demonstração. Basta computar $[fX, fY](g)(p)$ e usar a regra de Leibniz duas vezes. ■

Teorema 2.2.9. *Seja $F : M^m \rightarrow \mathcal{N}^n$ uma aplicação suave. Dados $X, \bar{X} \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$ e $Y, \bar{Y} \in \mathfrak{X}(\mathcal{N})$. Se*

$$X \sim_F Y \text{ e } \bar{X} \sim_F \bar{Y},$$

então

$$[X, \bar{X}] \sim_F [Y, \bar{Y}].$$

Demonstração. Vide lema 1.22 da referência [6]. ■

2.3 A ÁLGEBRA DE LIE DE UM GRUPO DE LIE

Nesta seção mostraremos que todo grupo de Lie possui uma álgebra de Lie naturalmente associada.

Definição 2.3.1. *Seja $X \in \mathfrak{X}(\mathcal{G})$ um campo suave sobre o grupo de Lie \mathcal{G} . Dizemos que X é invariante à esquerda se $X \equiv (L_g)_* X$ sempre que $g \in \mathcal{G}$, onde $L_g : \mathcal{G} \rightarrow \mathcal{G}$ denota a translação à esquerda $L_g : h \in \mathcal{G} \mapsto gh \in \mathcal{G}$. E em termos mais explícitos vale*

$$X_{gh} \equiv (dL_g)_h(X_h), \forall h \in \mathcal{G}.$$

Denotaremos a coleção dos campos vetoriais suaves $X : \mathcal{G} \rightarrow T\mathcal{G}$ invariantes à esquerda por $\text{Lie}(\mathcal{G})$. Verifica-se sem dificuldade que $\text{Lie}(\mathcal{G})$ é um subespaço vetorial de $\mathfrak{X}(\mathcal{G})$.

Lema 2.3.1. *$\text{Lie}(\mathcal{G})$ é uma subálgebra de Lie de $\mathfrak{X}(\mathcal{G})$.*

Demonstração. Sejam X, Y campos suaves invariantes à esquerda. Segue-se que

$$X \sim_{L_g} X$$

e

$$Y \sim_{L_g} Y.$$

Logo,

$$[X, Y] \sim_{L_g} [X, Y]$$

pelo teorema 2.2.9 e o resultado segue. ■

O próximo resultado assegura que este espaço dos campos invariantes à esquerda tem dimensão finita, a saber a mesma dimensão do espaço tangente $T_e\mathcal{G}$.

Lema 2.3.2. *$\text{Lie}(\mathcal{G})$ e $T_e\mathcal{G}$ são canonicamente isomorfos.*

Demonstração. Defina $\Gamma : \text{Lie}(\mathcal{G}) \rightarrow T_e\mathcal{G}$ pondo

$$\Gamma(X) = X_e, \forall X \in \text{Lie}(\mathcal{G}).$$

É fácil ver que Γ é linear. Afirmamos que Γ é um isomorfismo. De fato, suponha que $\Gamma(X) = X_e = 0$. Como X é invariante à esquerda, então $X_g = X_{ge} = (dL_g)_e(X_e) = 0, \forall g \in \mathcal{G}$ o que implica que $X = 0_{\mathfrak{X}(\mathcal{G})}$ e portanto Γ é injetora. Para ver que Γ é sobrejetora, dado $v \in T_e\mathcal{G}$,

defina $X \in \mathfrak{X}(\mathcal{G})$, pondo

$$X_g := (dL_g)_e(v), \forall g \in \mathcal{G}.$$

Note que X é invariante à esquerda, pois, $\forall h \in \mathcal{G}$,

$$X_{gh} = (dL_{gh})_e(v) = (d(L_g \circ L_h))_e(v) = (dL_g)_h((dL_h)_e(v)) = (dL_g)_h(X_h).$$

Por construção,

$$\Gamma(X) = X_e := (dL_e)_e(v) = id_{T_e\mathcal{G}}(v) = v,$$

onde Γ é sobrejetora e o resultado segue. ■

Identificando $T_e\mathcal{G}$ com $\text{Lie}(\mathcal{G})$ via o isomorfismo prévio, podemos munir $T_e\mathcal{G}$ de um colchete de Lie. Essa é conhecida como a *álgebra de Lie do grupo de Lie* \mathcal{G} .

Proposição 2.3.3. *O fibrado tangente de qualquer grupo de Lie \mathcal{G} é trivial (ver observação 1.8.7).*

Demonstração. De fato, dada uma base $\{v_1, \dots, v_k\}$ para $T_e\mathcal{G}$, o conjunto $\{X_1, \dots, X_k\} \subseteq \mathfrak{X}(\mathcal{G})$ de campos vetoriais invariantes à esquerda tal que $X_i(e) = v_i, i = 1, \dots, k$ é um *referencial global*, i.e.,

$$\{X_1(g), \dots, X_k(g)\}$$

é uma base para $T_g\mathcal{G}, \forall g \in \mathcal{G}$. ■

3 DISTRIBUIÇÕES

3.1 DISTRIBUIÇÕES

Definição 3.1.1. *Uma distribuição de dimensão k sobre \mathcal{M} (ou k -distribuição sobre \mathcal{M}) é um subconjunto $D \subseteq T\mathcal{M}$ que se exprime como uma união disjunta*

$$D = \coprod_{p \in \mathcal{M}} D_p$$

de subespaços $D_p \subseteq T_p\mathcal{M}$ de dimensão k .

Definição 3.1.2. *Sejam $U \subseteq \mathcal{M}$ aberto não-vazio e D uma k -distribuição sobre \mathcal{M} . Uma seção local de D em U é um campo vetorial suave $X \in \mathfrak{X}(U)$ tal que $X_q \in D_q, \forall q \in U$. Denotaremos o conjunto das seções locais de D em U por $\mathfrak{X}_U(D)$. Se $U = \mathcal{M}$, dizemos que X é uma seção global de D e nesse caso denotaremos $\mathfrak{X}_U(D)$ por $\mathfrak{X}(D)$.*

Temos a seguinte noção de suavidade para as distribuições sobre as variedades suaves:

Definição 3.1.3. *Dizemos que uma distribuição D sobre \mathcal{M} de dimensão k é suave quando cada ponto $p \in \mathcal{M}$ admitir k -seções locais $X^1, \dots, X^k \in \mathfrak{X}_U(D)$ de D definidas num aberto $p \in U \subseteq \mathcal{M}$ tais que, para todo $q \in U$, o conjunto $\{X_q^1, \dots, X_q^k\}$ é uma base para o subespaço D_q .*

Exemplo 3.1.1. Suponha que exista $X \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$ com

$$X_p \neq 0_{T_p\mathcal{M}}, \forall p \in \mathcal{M}.$$

Então, podemos definir uma 1-distribuição suave $D \subseteq T\mathcal{M}$, pondo

$$D_p := \mathbb{R}X, \forall p \in \mathcal{M}.$$

Exemplo 3.1.2. Uma generalização do exemplo prévio é dada da seguinte forma. Suponha que existem $X^j \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$ para $1 \leq j \leq k$ tais que $\{X^1, \dots, X^k\}$ é linearmente independente, $\forall p \in \mathcal{M}$. Defina $D \subseteq T\mathcal{M}$ pondo

$$D_p := \text{Span}\{X_p^1, \dots, X_p^k\}, \forall p \in \mathcal{M}.$$

Segue-se que D é uma distribuição suave sobre \mathcal{M} de dimensão k .

Definição 3.1.4. *Seja $D \subseteq T\mathcal{M}$ uma k -distribuição suave sobre \mathcal{M} . Dizemos que D é*

1. involutiva, se $\forall U \subseteq \mathcal{M}$ aberto não-vazio, $X, Y \in \mathfrak{X}_U(D) \implies [X, Y] \in \mathfrak{X}_U(D)$.
2. integrável, se para cada $p \in \mathcal{M}$ existir uma subvariedade imersa \mathcal{S}_p de \mathcal{M} de dimensão k tal que $T_q\mathcal{S}_p = D_q, \forall q \in \mathcal{S}_p$.

Nesse caso, cada \mathcal{S}_p é dita ser uma subvariedade integral de D .

3. totalmente integrável, se para cada ponto $p \in \mathcal{M}$ existir uma carta local (U, φ) em p tal que $\varphi(U) \subseteq \mathbb{R}^n$ é um cubo (aberto) e

$$\text{Span}\{\partial_1^\varphi|_q, \dots, \partial_k^\varphi|_q\} = D_q, \forall q \in U.$$

Uma tal carta é dita ser planar. para D .

Exemplo 3.1.3. Toda distribuição suave de dimensão 1 é involutiva e integrável.

Vejamos um exemplo de uma distribuição não involutiva:

Exemplo 3.1.4. Considere $\mathcal{M} := \mathbb{R}^3 \setminus \{\text{eixo-}z\}$ (subvariedade aberta do \mathbb{R}^3). Podemos definir uma 2-distribuição $D \subseteq T\mathcal{M}$, pondo, para cada $p = (x_0, y_0, z_0) \in \mathcal{M}$,

$$D_p := \{a\partial_x|_p + b\partial_y|_p + c\partial_z|_p : -c\sqrt{x_0^2 + y_0^2} - y_0a + x_0b = 0\}.$$

Onde $\partial_x|_p$ denota o primeiro vetor coordenado em p com respeito à carta global

$$i : \mathcal{M} \hookrightarrow \mathbb{R}^3;$$

idem para $\partial_y|_p$ e $\partial_z|_p$. Sejam $X, Y \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$ dados por

$$X_q := -y\partial_x|_q + x\partial_y|_q + \sqrt{x^2 + y^2}\partial_z|_q, \forall q = (x, y, z) \in \mathcal{M}$$

e

$$Y_q := x\partial_x|_q + y\partial_y|_q, \forall q = (x, y, z) \in \mathcal{M}.$$

Verifica-se sem dificuldade que $X, Y \in \mathfrak{X}(D)$. Como X, Y são L.I., segue-se que D é uma distribuição suave. Entretanto, D não é involutiva. Para esse fim, mostraremos que $[X, Y] \notin \mathfrak{X}(D)$. Uma conta

simples mostra que:

$$[X, Y] = (x - y)\partial_x + \frac{-x^2 - y^2}{\sqrt{x^2 + y^2}}\partial_z.$$

Daí, por inspeção tem-se que

$$[X, Y]_p \notin D_p, p = (x_0, y_0, z_0) \in \mathcal{M},$$

pois

$$-\left(\frac{-x_0^2 - y_0^2}{\sqrt{x_0^2 + y_0^2}}\right)\sqrt{x_0^2 + y_0^2} - y_0(x_0 - y_0) = x_0^2 + y_0^2 - y_0(x_0 - y_0) > 0.$$

Lema 3.1.5. *Sejam $F : \mathcal{M}^m \rightarrow \mathcal{N}^n$ uma imersão suave e $Y \in \mathfrak{X}(\mathcal{N})$ tal que*

$$Y_{F(p)} \in dF_p(T_p\mathcal{M}), \forall p \in \mathcal{M}.$$

Então, existe um único $\bar{Y} \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$ tal que $\bar{Y} \sim_F Y$.

Demonstração. Fixe p . Como dF_p é injetora, então existe um único $\bar{Y}_p \in T_p\mathcal{M}$ tal que $dF_p(\bar{Y}_p) = Y_{F(p)}$. Definindo $\bar{Y} : \mathcal{M} \rightarrow T\mathcal{M}$ de forma óbvia e usando um par cartas locais adaptadas à imersão F , verificamos que $\bar{Y} \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$. ■

Temos às seguintes implicações com respeito às distribuições suaves.

Proposição 3.1.6. *(i) Totalmente integrável \implies (ii) integrável \implies (iii) involutiva.*

Demonstração. Mostremos que (i) \implies (ii). Fixe $p \in \mathcal{M}$ arbitrariamente e mostremos que existe uma subvariedade integral \mathcal{S}_p de \mathcal{M} . Para esse fim, seja (U, φ) a carta local em \mathcal{M} em torno de p tal que

$$\text{span}\{\partial_1^\varphi|_q, \dots, \partial_k^\varphi|_q\} = D_q, \forall q \in U.$$

Defina

$$\mathcal{S}_p := \{q \in U : x^i(q) = x^i(p), \forall k + 1 \leq i \leq n\}.$$

Como $\varphi : U \rightarrow \varphi(U) \subseteq \mathbb{R}^n$ é um difeomorfismo, segue-se que \mathcal{S}_p é uma subvariedade de \mathcal{M} de dimensão k . Ademais, note que

$$\partial_1^\varphi|_q, \dots, \partial_k^\varphi|_q \in T_q\mathcal{S}_p, \forall q \in \mathcal{S}_p.$$

Com efeito, sejam $1 \leq i \leq k$, $q \in U$ e $\epsilon > 0$ de modo que

$$\varphi(q) + te_i \in \varphi(\mathcal{S}_p), \forall t \in I_\epsilon := (-\epsilon, \epsilon)$$

e defina

$$\alpha_i : I_\epsilon \longrightarrow \mathcal{S}_p$$

pondo

$$\alpha_i(t) := \varphi^{-1}(\varphi(q) + te_i), \forall t \in I_\epsilon.$$

Note que α_i é uma curva suave em \mathcal{S}_p . Logo,

$$\alpha_i'(0) \in T_{\alpha_i(0)}\mathcal{S}_p = T_q\mathcal{S}_p.$$

Verifica-se sem dificuldade que

$$\alpha_i'(0) = \partial_i^\varphi \big|_q$$

e o resultado segue por dimensionalidade. Mostremos que $ii) \implies iii)$. Sejam $U \subseteq \mathcal{M}$ aberto não-vazio e $X, Y \in \mathfrak{X}_U(D)$. Afirmamos que $[X, Y] \in \mathfrak{X}_U(D)$. Fixe $p \in U$ e seja $\mathcal{S}_p \subseteq \mathcal{M}$ a subvariedade integral de D correspondente. Ora,

$$i : \mathcal{S}_p \hookrightarrow \mathcal{M}$$

é uma imersão suave injetora. Logo,

$$X_{i(q)}, Y_{i(q)} \in di_q(T_q\mathcal{S}_p) = D_{i(q)}, \forall q \in \mathcal{S}_p.$$

Pelo lema 3.1.5, existem $\bar{X}, \bar{Y} \in \mathfrak{X}(\mathcal{S}_p \cap U)$ tais que $\bar{X} \sim_i X$ e $\bar{Y} \sim_i Y$. Logo, pelo lema 2.2.9, tem-se que

$$[\bar{X}, \bar{Y}] \sim_i [X, Y].$$

Ou seja,

$$di_q([\bar{X}, \bar{Y}]) = [X, Y]_q, \forall q \in \mathcal{S}_p \cap U.$$

Daí,

$$[X, Y]_q \in T_q\mathcal{S}_p = D_q, \forall q \in \mathcal{S}_p \cap U.$$

Em particular,

$$[X, Y]_p \in D_p.$$

Como p é arbitrário, o resultado segue. ■

Proposição 3.1.7. *Seja D uma k -distribuição suave sobre \mathcal{M} . São equivalentes:*

i) D é involutiva.

ii) $\mathfrak{X}(D)$ é uma subálgebra de Lie de $\mathfrak{X}(\mathcal{M})$.

Demonstração. *i) \implies ii)* é imediata. Para ver que *ii) \implies i)*, tome um aberto $U \subseteq \mathcal{M}$ não-vazio e considerem $X, Y \in \mathfrak{X}_U(D)$. Fixe $p \in U$ e $f \in C^\infty(\mathcal{M})$ e uma função bump suportada em U com $f(p) = 1$. Sejam $\tilde{X}, \tilde{Y} \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$ campos vetoriais suaves que coincidem respectivamente com X e Y numa vizinhança contida em U , definidos pondo

$$\tilde{X}_q = f(q)X_q$$

para $q \in U$ e

$$\tilde{X}_q = 0_{T_q\mathcal{M}}$$

para $q \notin \text{supp}(f)$, e analogamente para \tilde{Y} . Note que por construção $\tilde{X}, \tilde{Y} \in \mathfrak{X}(D)$. Por hipótese,

$$\tilde{X}, \tilde{Y} \in \mathfrak{X}(D) \implies [\tilde{X}, \tilde{Y}] \in \mathfrak{X}(D).$$

Por outro lado

$$[\tilde{X}, \tilde{Y}]|_U = [\tilde{X}|_U, \tilde{Y}|_U] = [fX, fY],$$

e assim,

$$[\tilde{X}, \tilde{Y}]|_U = f(Xf)Y - f(Yf)X + f^2[X, Y],$$

donde, em particular, valorando ambos os lados em p , temos que

$$D_p \ni [\tilde{X}, \tilde{Y}]_p = \underbrace{(X_p f)Y_p}_{\in D_p} - \underbrace{(Y_p f)X_p}_{\in D_p} + [X, Y]_p,$$

e portanto $[X, Y]_p \in D_p$. Como p é arbitrário, concluímos que $[X, Y] \in \mathfrak{X}_U(D)$, como desejado. ■

O próximo resultado, conhecido como *teorema de Frobenius*, nos garante que as implicações da proposição 3.1.6 são a rigor equivalências.

Teorema 3.1.8 (de Frobenius). *Seja $D \subseteq T\mathcal{M}$ uma distribuição suave sobre \mathcal{M} . São equivalentes:*

i) D é totalmente integrável.

ii) D é involutiva.

Demonstração. Consultar o teorema 19.12 da referência [4]. ■

Definição 3.1.5. Se $(U, \varphi) = (U, x_1, \dots, x_k, y_1, \dots, y_m)$ é planar para a k -distribuição D , uma k -fatia é um subconjunto de U da forma

$$y_1 = c_1, \dots, y_m = c_m$$

com c_i constantes.

Proposição 3.1.9 (Estrutura local das variedades integrais). *Sejam D uma k -distribuição sobre \mathcal{M} e (U, φ) uma carta local em \mathcal{M} planar para D . Se \mathcal{S} é qualquer subvariedade integral de D , então \mathcal{S} intersecta U numa união enumerável disjunta de abertos U_i em \mathcal{S} e mergulhados em \mathcal{M} , onde cada U_i é subconjunto de uma k -fatia de U .*

Demonstração. Consultar a proposição 19.16 da referência [4]. ■

Observação 3.1.10. Conclusão: Se $(U, \varphi) = (U, x_1, \dots, x_m, y_1, \dots, y_k)$ é planar para D , e \mathcal{S} for qualquer subvariedade integral de D , então \mathcal{S} intersecta U no máximo numa reunião *enumerável* de k -fatias.

4 VARIEDADES QUOCIENTES

4.1 QUOCIENTES DE VARIEDADES VIA AÇÕES DE GRUPOS

Definição 4.1.1. *Sejam (G, \cdot) um grupo e A um conjunto não-vazio. Uma ação de G sobre A é uma aplicação $\theta : A \times G \longrightarrow A$, $(a, g) \mapsto \theta_g(a)$ satisfazendo as seguintes propriedades¹:*

$$i) \theta_{h \cdot g}(a) = \theta_g(\theta_h(a)), \forall g, h \in G, \forall a \in A$$

$$ii) \theta_e(a) = a, \forall a \in A, \forall g \in G.$$

Dizemos que G age sobre A .

Observação 4.1.1. Estritamente falando, o que definimos acima é uma ação à direita. Uma ação à esquerda é definida de forma semelhante. Ademais, se $\theta : G \times A \longrightarrow A$ é uma ação à esquerda de G sobre A , podemos ganhar uma ação à direita $\theta_r^{op} : A \times G \longrightarrow A$ pondo

$$\theta_r^{op}(a) := \theta_{g^{-1}}(a), \forall a \in A, \forall g \in G,$$

e vice-versa. Portanto, toda assertiva com respeito as ações à esquerda também valerá *mutatis mutandi* para as ações à direita e vice-versa, de modo que podemos nos fixar em apenas uma delas. Para nossa exposição será conveniente trabalharmos com as ações à direita.

Exemplo 4.1.2. Todo grupo G age em si próprio por translação à direita e conjugação.

Exemplo 4.1.3. A ação trivial de G em A é a ação que fixa todos elementos de A : $ag = a, \forall a \in A$.

Definição 4.1.2. *Seja θ uma ação de um grupo G sobre um conjunto A . Defina a seguinte relação de equivalência \sim em A :*

$$\forall a, b \in A, a \sim b \iff \exists g \in G : a = bg.$$

Definimos a órbita de $a \in A$, denotada por aG , pondo

$$aG = \{ag : g \in G\}.$$

¹Aqui \cdot denota a operação binária do grupo G . Denotaremos, mais adiante, a ação de g em a pela justaposição ag .

O conjunto quociente por \sim , denotado por A/G , é chamado conjunto das órbitas de A .

Exemplo 4.1.4. Seja θ a ação do grupo G sobre o conjunto A que fixa todos elementos de A . A órbita de cada elemento a correspondente à G -ação é o conjunto unitário $\{a\}$ e o conjunto das orbitas de A nesse caso é a “cópia” de A :

$$\{\{a\} : a \in A\}.$$

Em particular, se $A = \mathcal{M}$ for uma variedade suave, então \mathcal{M}/G também o é. Nesse caso, \mathcal{M}/G é uma cópia difeomorfa de \mathcal{M} .

Definição 4.1.3. *Seja θ uma ação de um grupo G sobre A . Dizemos que θ é livre se*

$$\forall a \in A, ag = a \implies g = e.$$

Definição 4.1.4. *Seja θ uma ação de um grupo topológico G sobre um espaço topológico M . Dizemos que θ é contínua se θ o for no sentido usual. Nesse caso, dizemos que G age de forma contínua sobre M .*

Definição 4.1.5. *Seja θ uma ação de um grupo de Lie \mathcal{G} sobre uma variedade suave \mathcal{M} . Dizemos que θ é suave se θ o for no sentido usual.*

Exemplo 4.1.5. Sejam $\mathcal{G} = \mathbb{R}^k$ e $\mathcal{M} = \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^m$. Defina θ como a ação de \mathcal{G} sobre \mathcal{M} que translada as k -primeiras coordenadas, ou seja,

$$(x, y)v := \theta((x, y), v) := (x + v, y), \forall x, v \in \mathbb{R}^k, \forall y \in \mathbb{R}^m.$$

θ é um exemplo de uma ação suave e livre. Cada órbita de \mathcal{M} é uma variedade afim paralela ao \mathbb{R}^k e o leitor pode checar sem dificuldades que o conjunto das orbitas $\mathcal{M}/\mathcal{G} \cong \mathbb{R}^m$ admite uma estrutura natural de variedade suave difeomorfa do \mathbb{R}^m . Ademais, a projeção canônica

$$\pi : \mathcal{M} \longrightarrow \mathbb{R}^m$$

é uma submersão suave.

Observação 4.1.6. Se \mathcal{G} age continuamente em \mathcal{M} , adotaremos sempre em \mathcal{M}/\mathcal{G} a topologia quociente, de modo que a projeção canônica

$$\pi : \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{M}/\mathcal{G}$$

é sempre contínua.

Lema 4.1.7. *Considere um grupo topológico G agindo sobre um espaço topológico M de forma contínua, então a projeção canônica*

$$\pi : M \longrightarrow M/G$$

é uma aplicação aberta.

Demonstração. Tome um B aberto em M e mostremos que $\pi(B)$ é aberto em M/G . Para esse fim, devemos mostrar que $V := \pi^{-1}(\pi(B))$ é aberto em M . Para cada $g \in G$ defina a aplicação $\alpha_g : M \longrightarrow M$ pondo $\alpha_g(p) := pg, \forall p \in M$. Note que cada α_g é um homeomorfismo e portanto uma aplicação aberta. Afirmamos que

$$V = \bigcup_{g \in G} \alpha_g(B)$$

e portanto o resultado segue. De fato, verifica-se sem dificuldade que V coincide com o conjunto

$$\bigcup_{b \in B} bG.$$

Ora, mas cada $bG = \bigcup_{g \in G} \{bg\}$ donde comutando a ordem da união e usando que

$$\bigcup_{b \in B} \{bg\} = \{bg : b \in B\} = \bigcup_{g \in G} \alpha_g(B)$$

segue-se a igualdade. ■

Definição 4.1.6. *Seja θ uma ação de um grupo topológico sobre um espaço topológico M . Dizemos que θ é própria se a aplicação*

$$\Theta : M \times G \ni (p, g) \mapsto (p, pg) \in M \times M$$

o for, i.e., $\Theta^{-1}(K)$ é compacto sempre que $K \subseteq M \times M$ o for.

Exemplo 4.1.8. Note que toda ação contínua de um grupo topológico compacto G sobre um espaço topológico Hausdorff M é própria. Com efeito, se $K \subseteq M \times M$ é compacto, K é fechado e $\Theta^{-1}(K) \subseteq \pi_1(K) \times G$, onde $\pi_1 : M \times M \longrightarrow M$ é a projeção na primeira coordenada.

Vejamos uma caracterização importante das ações próprias.

Proposição 4.1.9. *Seja θ uma ação contínua de um grupo de Lie \mathcal{G} sobre uma variedade M . São equivalentes:*

a) θ é própria.

b) Se (p_i) e (g_i) são seqüências em \mathcal{M} e \mathcal{G} , respectivamente, de modo que (p_i) e $(p_i g_i)$ convergem, então (g_i) admite uma subseqüência convergente.

c) O conjunto

$$\mathcal{G}_K := \{g \in \mathcal{G} : Kg \cap K \neq \emptyset\}$$

é compacto sempre que $K \subseteq \mathcal{M}$ o for.

Demonstração. Consultar a proposição 21.5 referência [4]. ■

Proposição 4.1.10. *Seja θ uma ação contínua e própria de um grupo topológico G sobre \mathcal{M} . Então, o espaço das órbitas \mathcal{M}/G é Hausdorff.*

Demonstração. Consultar a proposição 21.4 da referência [4]. ■

Seja θ \mathcal{G} -ação suave sobre \mathcal{M} . A cada campo vetorial suave $X \in \text{Lie}(\mathcal{G})$ invariante à esquerda podemos associar um campo vetorial suave $\widehat{X} \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$ completo² definido da seguinte forma:

Seja uma curva integral $\gamma : \mathbb{R} \rightarrow \mathcal{G}$ de X com $\gamma(0) = e$. Para cada $p \in \mathcal{M}$, definimos

$$\widehat{X}_p := \gamma'_p(0).$$

Onde $\gamma_p : \mathbb{R} \rightarrow \mathcal{M}$ é a curva suave em \mathcal{M} dada por

$$\gamma_p(t) = p\gamma(t), \forall t \in \mathbb{R}.$$

Note que γ_p é uma curva integral maximal de \widehat{X} com $\gamma_p(0) = p$.

Teorema 4.1.11. *Seja θ uma \mathcal{G} -ação à direita suave e livre sobre \mathcal{M} . Então,*

$$\widehat{\theta} : X \in \text{Lie}\mathcal{G} \mapsto \widehat{X} \in \mathfrak{X}(\mathcal{M})$$

é um homomorfismo injetor de álgebras de Lie.

Demonstração. Dado $X \in \text{Lie}\mathcal{G}$. O leitor pode verificar sem dificuldade que

$$\widehat{X}_p = d\Theta^{(p)}(X_e).$$

Daí fica fácil ver que $\widehat{\theta}$ é uma aplicação linear injetora. O restante é um resultado importante da teoria geral de grupos de Lie, ver a discussão ao redor do teorema 2.15 de [4]. ■

²É possível mostrar que cada campo vetorial $X \in \text{Lie}(\mathcal{G})$ é completo, i.e., cada curva integral maximal de X está definida em todo \mathbb{R} . Para mais detalhes, consultar a referência [4].

Definição 4.1.7. *Seja θ uma ação de um grupo de Lie \mathcal{G} sobre \mathcal{M}^n . Dizemos que uma carta local*

$$(U, \varphi) = (U, x_1, \dots, x_m, y_1, \dots, y_k)$$

em \mathcal{M} é adaptada à \mathcal{G} -ação θ se $\varphi(U) \subseteq \mathbb{R}^n$ é um cubo (aberto) e cada órbita $p\mathcal{G}$ intersecta U em no máximo uma k -fatia da forma

$$y_1 = c_1, \dots, y_m = c_m.$$

Observação 4.1.12. *Seja θ uma \mathcal{G} -ação suave e livre sobre \mathcal{M} . Se $k := \dim \mathcal{G}$, podemos definir uma k -distribuição integrável sobre \mathcal{M} pondo*

$$D_p := T_p(p\mathcal{G}), \forall p \in \mathcal{M}.$$

Com efeito, para ver que D é suave, fixe uma base $\{X^1, \dots, X^k\}$ para $\text{Lie} \mathcal{G}$; o lema 4.1.11 nos diz que $\widehat{X}^1, \dots, \widehat{X}^k$ são linearmente independentes. Ademais, verifica-se sem dificuldade que $\widehat{X}^1, \dots, \widehat{X}^k$ são seções globais de D , donde D é suave. Segue-se de imediato da definição de D que cada órbita $p\mathcal{G}$ é uma subvariedade integral de D . Portanto D é integrável, e esse argumento de fato estabelece, via teorema de Frobenius, que cada órbita é uma subvariedade imersa de \mathcal{M} difeomorfa a \mathcal{G} .

Proposição 4.1.13. *Seja θ uma ação suave, livre e própria de um grupo de Lie \mathcal{G} sobre \mathcal{M} . Então, cada ponto p em \mathcal{M} admite uma carta local (U, φ) adaptada à \mathcal{G} -ação θ .*

Demonstração. Segue-se da observação 4.1.12 que a k -distribuição D dada por

$$D_p := T_p(p\mathcal{G}), \forall p \in \mathcal{M}$$

é integrável e portanto totalmente integrável pelo teorema 3.1.8. Fixado arbitrariamente $p \in \mathcal{M}$, tome uma carta local

$$(U, \varphi) = (U, x_1, \dots, x_k, y_1, \dots, y_m)$$

em \mathcal{M} planar para D centrada em p . Pela observação 3.1.10, segue-se que cada \mathcal{G} -órbita intersecta U no máximo numa reunião enumerável de k -fatias da forma

$$y_1 = c_1, \dots, y_m = c_m.$$

Devemos mostrar que existe um subconjunto aberto $U_0 \subseteq U$ cúbico

centrado em p com a propriedade de intersectar cada \mathcal{G} -órbita em no máximo uma k -fatia como acima.

Suponhamos, por contradição, que não exista tal U_0 . Para cada inteiro positivo i , considere as seguintes subvariedades de \mathcal{M} :

$$U_i := \varphi^{-1}(C_i)$$

e

$$Y_i := \varphi^{-1}(I_i)$$

em que C_i denota o cubo aberto centrado na origem em $\mathbb{R}^n = \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^m$ de raio $\frac{1}{i}$ e $I_i := \mathbb{R}^k \cap C_i$ (Recomendamos que o leitor esboce o desenho da situação descrita acima para fixar as ideias). Como cada k -fatia de U_i intersecta Y_i em um único ponto, segue-se da nossa hipótese que existem dois pontos distintos $p_i, p'_i \in Y_i$ numa mesma \mathcal{G} -órbita, ou seja

$$p_i g_i = p'_i$$

para algum g_i em \mathcal{G} . Por construção, é fácil ver que ambas as seqüências (p_i) e $(p'_i = p_i g_i)$ convergem para p . Passando para uma subsequência se necessário, pela proposição 4.1.9, podemos concluir que (g_i) converge para algum g em \mathcal{G} . Logo, (p_i, g_i) converge para (p, g) e portanto por continuidade de θ , obtemos passando ao limite

$$p = \theta(p, g) = pg$$

e como θ é livre segue-se que $g = e$. Considere a subvariedade $Y := \varphi^{-1}(\mathbb{R}^m)$ de \mathcal{M} e escreva

$$\theta^Y : Y \times \mathcal{G} \longrightarrow M$$

para designar a restrição da ação θ a $Y \times \mathcal{G}$. Observe que $Y \times \mathcal{G}$ e M possuem a mesma dimensão $m + k = n$. A seguir usaremos o teorema da função inversa para finalizar a prova. Note que a restrição de θ^Y para $Y \times \{e\}$ é a inclusão

$$i : Y \hookrightarrow M$$

enquanto a restrição de θ^Y a $\{p\} \times \mathcal{G}$ é a aplicação órbita

$$\Theta^{(p)} : g \in \mathcal{G} \mapsto pg \in M$$

que são ambos mergulhos³ e

$$T_p\mathcal{M} \cong T_p(pG) \oplus T_pY,$$

induzido por Θ^Y . Segue-se que

$$d\theta_{(p,e)}^Y = (di_p, d\Theta_e^{(p)})$$

é um isomorfismo. Assim, pelo teorema 1.4.10 da função inversa, existe um aberto $W \subseteq Y \times G$ em torno de (p, e) tal que a restrição de θ^Y a W é um difeomorfismo sobre sua imagem e em particular injetiva. Por outro lado, para i grande o suficiente, temos que $(p_i, g_i), (p_i, e) \in W$ e

$$p'_i = \theta^Y(p_i, g_i) = \theta^Y(p_i, e)$$

que é uma contradição. Portanto, cada ponto p em \mathcal{M} admite uma carta adaptada à \mathcal{G} -ação como afirmado. ■

Chegamos finalmente àquele que é o principal teorema deste trabalho.

Teorema 4.1.14. *Seja \mathcal{G} um grupo de Lie agindo de forma suave, livre e própria sobre \mathcal{M} . Então, o espaço das órbitas \mathcal{M}/\mathcal{G} é uma variedade topológica de dimensão $n - k$, onde k denota a dimensão de \mathcal{G} e n a dimensão de \mathcal{M} ; ademais \mathcal{M}/\mathcal{G} admite uma única estrutura de variedade suave satisfazendo a propriedade da projeção canônica*

$$\pi : \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{M}/\mathcal{G}$$

ser uma submersão suave.

Demonstração. Começamos por estabelecer a unicidade. Suponha que o espaço das órbitas \mathcal{M}/\mathcal{G} seja uma variedade topológica de dimensão $n - k$ e sejam \mathcal{A}_1 e \mathcal{A}_2 atlas suaves de dimensões $n - k$ tais que

$$\pi : \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{M}_i$$

é uma submersão para $i = 1, 2$, onde $\mathcal{M}_i := (\mathcal{M}/\mathcal{G}, \mathcal{A}_i), i = 1, 2$. Note que para que essas estruturas coincidam, i.e., $\mathcal{A}_1 = \mathcal{A}_2$ é suficiente mostrar que a aplicação identidade

$$\text{id} : \mathcal{M}_1 \longrightarrow \mathcal{M}_2$$

³Como a ação é própria, essa aplicação, que em geral é somente uma imersão, é também própria, e portanto um mergulho: ver a Proposição 4.22 de [4].

é um difeomorfismo entre variedades. Invocando o teorema 1.5.8 com $\mathcal{N} = \mathcal{M}_1$, $\mathcal{P} = \mathcal{M}_2$ e $f = \text{id} : \mathcal{M}_1 \rightarrow \mathcal{M}_2$ segue-se que id é suave. Pelo mesmo argumento na direção oposta, prova-se que

$$\text{id} : \mathcal{M}_2 \rightarrow \mathcal{M}_1$$

é suave. Ou seja, id é um difeomorfismo como afirmado. Agora provemos que sob as hipóteses do teorema, \mathcal{M}/\mathcal{G} é uma variedade topológica de dimensão $n - k$. Pela proposição 4.1.10,

$$\mathcal{M}/\mathcal{G}$$

é Hausdorff. Para finalizar a parte topológica, mostremos que \mathcal{M}/\mathcal{G} admite uma base enumerável. Para esse fim, fixando uma base enumerável $\{B_i\}$ para \mathcal{M} , verifica-se sem dificuldade que $\{\pi(B_i)\}$ é uma base enumerável para \mathcal{M}/\mathcal{G} . Agora vamos usar a proposição 4.1.13 para construir um atlas suave de dimensão $n - k$ para \mathcal{M}/\mathcal{G} . Fixemos arbitrariamente um ponto $q = \pi(p) \in \mathcal{M}/\mathcal{G}$ e seja (U, φ) uma carta local em \mathcal{M} adaptada à \mathcal{G} -ação centrada em p com $\varphi(U) := U' \times U''$, onde U' , U'' são cubos abertos (centrados na origem) no \mathbb{R}^k e \mathbb{R}^m respectivamente. Pelo lema 4.1.7, $V := \pi(U) \subseteq \mathcal{M}/\mathcal{G}$ é aberto. Considere a subvariedade $Y := \varphi^{-1}(0_{\mathbb{R}^k} \times \mathbb{R}^m)$ de \mathcal{M} . Escrevendo,

$$\varphi = (x, y) = (x^1, \dots, x^k, y^1, \dots, y^m),$$

note que

$$Y = \{x^1 = \dots = x^k = 0\}.$$

Pela definição de carta adaptada é fácil ver que $\pi : Y \rightarrow V$ é uma bijeção. Afirmamos que $\pi : Y \rightarrow V$ é um homeomorfismo. De fato, se W é um aberto em Y , então,

$$\varphi(W) = \{0_{\mathbb{R}^k}\} \times \widetilde{W}$$

com \widetilde{W} aberto em \mathbb{R}^n . Seja

$$O = \{p \in U : \varphi(p) = (x, y), y \in \widetilde{W}\}.$$

Então,

$$\pi(W) = \pi(O),$$

que é aberto em \mathcal{M}/\mathcal{G} . Logo, π restrita a Y é uma aplicação aberta e

logo um homeomorfismo sobre V como afirmado. Defina

$$\varphi'' := \pi'' \circ \varphi \circ \sigma,$$

onde $\pi'' : U' \times U'' \rightarrow U'' \subseteq \mathbb{R}^m$ é a projeção no segundo fator, e

$$\sigma := (\pi|_Y)^{-1} : V \rightarrow Y.$$

Chamaremos σ de *seção local associada à carta adaptada*. Ora, σ é um homeomorfismo sobre Y , e

$$\pi'' \circ \varphi : Y \rightarrow U''$$

também é um homeomorfismo. Segue-se que

$$\varphi'' = \pi'' \circ \varphi \circ \sigma$$

é um homeomorfismo o que mostra que \mathcal{M}/\mathcal{G} é um espaço localmente Euclidiano de dimensão m e portanto uma variedade topológica de dimensão m . Seja \mathcal{A} o atlas m -dimensional para \mathcal{M}/\mathcal{G} formado pelas cartas

$$(\pi(U), \varphi''),$$

onde (U, φ) é uma carta local em \mathcal{M} adaptada à \mathcal{G} -ação. Vamos mostrar que \mathcal{A} é suave. Sejam $(\pi(U), \tilde{\varphi})$ e $(\pi(V), \tilde{\psi})$ em \mathcal{A} . Suponhamos que $\pi(U) \cap \pi(V)$ é não-vazio. Primeiro, consideramos o caso em que ambas cartas (U, φ) e (V, ψ) estejam centradas num mesmo ponto $p \in \mathcal{M}$. Escreva $\varphi = (x, y)$ e $\psi = (\tilde{x}, \tilde{y})$. O fato que as coordenadas são adaptadas à \mathcal{G} -ação significa que dois pontos com mesma y -coordenada estão em uma mesma órbita e portanto também têm a mesma \tilde{y} -órbita. Segue-se que a aplicação de transição entres essas cartas podem ser escrita como

$$(\psi \circ \varphi^{-1})(x, y) = (A(x, y), B(y)),$$

onde A e B são aplicações suave definidas numa vizinhança da origem. Portanto,

$$(\tilde{\psi} \circ \tilde{\varphi}^{-1}) \equiv B$$

que é suave. Analogamente, mostra-se que $\tilde{\varphi} \circ \tilde{\psi}^{-1}$ é suave. Para o caso geral, podemos supor que as cartas φ e ψ estejam centradas respectivamente em p e q . Note que para algum $g \in \mathcal{G}$ tem-se que $q = pg$. Como $\theta_g : \mathcal{M} \rightarrow \mathcal{M}$ é um difeomorfismo levando órbitas em órbitas, segue-se que $\eta := \psi \circ \theta_g$ é outra carta adaptada a \mathcal{G} -ação e

centrada em p . Ademais, $\sigma' := \theta_g^{-1} \circ \sigma$ é uma seção local associada à carta adaptada ψ , e portanto $\tilde{\eta} = \pi'' \circ \eta \circ \sigma' = \pi'' \circ \psi \circ \theta_g \circ \theta_g^{-1} \circ \tilde{\sigma} = \pi'' \circ \psi \circ \tilde{\sigma} = \tilde{\psi}$. Assim, voltamos à situação anterior e o resultado segue. ■

Apresentamos, inicialmente, exemplos de uma variedade quociente obtida pela ação de um grupo de Lie discreto. Vejamos, por exemplo, outra forma equivalente de definir o n -toro

$$\mathbb{T}^n = \mathbb{S}^1 \times \dots \times \mathbb{S}^1 (n - \text{vezes})$$

como uma variedade quociente obtida pela ação do grupo de Lie discreto \mathbb{Z}^n sobre o \mathbb{R}^n por translação.

Exemplo 4.1.15. Seja $\theta : \mathbb{R}^n \times \mathbb{Z}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ uma ação por translação. Claro que essa ação é suave e livre. Para ver que θ é própria, se (x_n) e (j_n) são seqüências em \mathbb{R}^n e \mathbb{Z}^n respectivamente tais que

$$x_n \rightarrow x$$

e

$$x_n + j_n \rightarrow y$$

então

$$j_n \rightarrow y - x$$

e portanto θ é própria pela proposição 4.1.9. Assim, existe uma única estrutura suave que torna $\mathbb{R}^n/\mathbb{Z}^n$ uma variedade suave n -dimensional. Afirmamos que $\mathbb{R}^n/\mathbb{Z}^n$ é difeomorfo ao n -toro \mathbb{T}^n . De fato, identificando os elementos de \mathbb{S}^1 como números complexos unitários $e^{2\pi it}$, $t \in \mathbb{R}$, defina

$$\Phi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{T}^n.$$

Pondo

$$\Phi(x_1, \dots, x_n) := (e^{2\pi i x_1}, \dots, e^{2\pi i x_n}),$$

verifica-se sem dificuldade que Φ é suave e também um morfismo sobrejetor de grupos com *kernel* \mathbb{Z}^n . Assim, podemos concluir que em termos de estrutura de grupo, $\mathbb{R}^n/\mathbb{Z}^n$ e \mathbb{T}^n são indistinguíveis. Considere

$$\tilde{\Phi} : \mathbb{R}^n/\mathbb{Z}^n \rightarrow \mathbb{T}^n$$

dada por

$$\tilde{\Phi}(x + \mathbb{Z}^n) := \Phi(x).$$

Verifica-se sem dificuldade que essa aplicação é um difeomorfismo.

Exemplo 4.1.16. Considere o grupo de Lie $\mathcal{G} := \{\pm 1\}$ agindo por multiplicação sobre \mathbb{S}^n . Essa ação essencialmente identifica os pontos antipodais da n -esfera. É fácil checar que essa ação é suave, livre e própria uma vez que o grupo é compacto. Logo, existe uma única estrutura suave que torna

$$\mathbb{S}^n/\mathcal{G}$$

uma variedade suave n -dimensional. Essa variedade suave é difeomorfa ao espaço projetivo real n -dimensional $\mathbb{R}P^n$ com a definição que demos no primeiro capítulo.

Passemos a exemplos mais sofisticados, envolvendo grupos de Lie de dimensão > 0 .

Exemplo 4.1.17 (Fibração de Hopf). Começamos identificando

$$\mathbb{S}^3 \cong \{(z_1, z_2) \in \mathbb{C}^2 : |z_1|^2 + |z_2|^2 = 1\},$$

e

$$\mathbb{S}^2 \cong \{(z, x) \in \mathbb{C} \times \mathbb{R} : |z|^2 + x^2 = 1\},$$

onde, dado $z = x + iy \in \mathbb{C}$,

$$|z| := x^2 + y^2.$$

A *fibração de Hopf* é a aplicação

$$\Phi_{\text{Hopf}} : \mathbb{S}^3 \longrightarrow \mathbb{S}^2$$

dada por

$$\Phi_{\text{Hopf}}(z_1, z_2) := (2z_1 z_2^*, |z_2|^2 - |z_1|^2), \forall z_1, z_2 \in \mathbb{C},$$

onde, dado $z := x + iy \in \mathbb{C}$,

$$z^* := x - iy$$

é a *conjugação complexa* de z . Seja θ a ação do grupo de Lie circular $U(1)$ sobre \mathbb{S}^3 dada por

$$\theta((z_1, z_2), e^{it}) := (e^{it} z_1, e^{it} z_2), \forall z_1, z_2 \in \mathbb{C}, \forall t \in \mathbb{R}.$$

Claramente θ é uma ação suave e livre e como $U(1)$ é compacto, θ

também é própria. Logo,

$$\mathbb{S}^3/U(1)$$

é uma variedade suave de dimensão 2 e a projeção canônica

$$\pi : \mathbb{S}^3 \longrightarrow \mathbb{S}^3/U(1)$$

é uma submersão suave que faz o seguinte diagrama

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{S}^3 & \xrightarrow{\pi} & \mathbb{S}^3/U(1) \\ & \searrow \Phi_{\text{Hopf}} & \downarrow \bar{\Phi}_{\text{Hopf}} \\ & & \mathbb{S}^2 \end{array}$$

comutar, onde

$$\bar{\Phi}_{\text{Hopf}} : \mathbb{S}^3/U(1) \longrightarrow \mathbb{S}^2$$

é uma aplicação induzida pela ação θ . Pelo teorema 4.31 da referência [4], a aplicação $\bar{\Phi}_{\text{Hopf}}$ é, em verdade, um difeomorfismo, ou seja o quociente é essencialmente a esfera \mathbb{S}^2 .

Passamos a discutir algumas construções ainda mais elaboradas, que subentendem diversos exemplos particulares de variedades quocientes.

Exemplo 4.1.18. Suponha \mathcal{G} age de forma suave, livre e própria sobre \mathcal{M} e de forma suave sobre \mathcal{N} (não necessariamente livre ou própria). Então, a ação induzida de \mathcal{G} sobre $\mathcal{M} \times \mathcal{N}$

$$((p, q), g) \in (\mathcal{M} \times \mathcal{N}) \times \mathcal{G} \mapsto (pg, qg) \in \mathcal{M} \times \mathcal{N}$$

é suave, livre e própria. É fácil ver que essa ação induzida é suave e livre. Para ver que ela é própria, tome sequências $(p_i, q_i) \subseteq \mathcal{M} \times \mathcal{N}$ convergindo para um certo $(p, q) \in \mathcal{M} \times \mathcal{N}$ e $(g_i) \subseteq \mathcal{G}$ de modo que

$$(p_i, q_i)g_i \rightarrow (\tilde{p}, \tilde{q}) \in \mathcal{M} \times \mathcal{N}.$$

Logo,

$$p_i g_i \rightarrow \tilde{p}$$

e como \mathcal{G} age propriamente sobre \mathcal{M} segue-se que \mathcal{G} admite uma sub-sequência convergente e assim o resultado segue.

O exemplo prévio mostrar que $(\mathcal{M} \times \mathcal{N})/\mathcal{G}$ admite naturalmente

uma estrutura de variedade suave. É exatamente assim que são construídos os *fibrados associados* na teoria de *fibrados principais*.

Exemplo 4.1.19 (Classes Laterais). Sejam \mathcal{G} um grupo de Lie e $\mathcal{H} \subseteq \mathcal{G}$ um subgrupo de Lie fechado. Seja θ a ação de \mathcal{H} sobre \mathcal{G} por multiplicação:

$$\theta : (g, h) \in \mathcal{G} \times \mathcal{H} \mapsto gh \in \mathcal{G}.$$

Verifica-se sem dificuldade que θ é suave e livre. Usando o fato que o grupo é fechado, e a multiplicação e a inversão são aplicações suaves, pode-se verificar facilmente que θ também é própria. Portanto, \mathcal{G}/\mathcal{H} é uma variedade suave de dimensão $\dim \mathcal{G} - \dim \mathcal{H}$ e

$$\pi : \mathcal{G} \longrightarrow \mathcal{G}/\mathcal{H}$$

é uma submersão suave.

Exemplo 4.1.20 (Variedades homogêneas). Seja $\theta : \mathcal{G} \times \mathcal{M} \longrightarrow \mathcal{M}$ uma ação à esquerda de um grupo de Lie \mathcal{G} sobre \mathcal{M} . Dizemos que θ é *transitiva* se:

$$\forall p, q \in \mathcal{M}, \exists g \in \mathcal{G} : p = gq = \theta_g(q).$$

Fixe $p_0 \in \mathcal{M}$. Seja

$$\mathcal{H} := \{g \in \mathcal{G} : \theta_g(p_0) = gp_0 = p_0\}.$$

\mathcal{H} é chamado *subgrupo estabilizador de p_0* . \mathcal{H} é claramente um subgrupo fechado de \mathcal{G} . Pelo teorema 20.12 da referência [4], \mathcal{H} é um subgrupo de Lie de \mathcal{G} . Considere ainda a aplicação

$$\chi : g \in \mathcal{G} \mapsto \theta_g(p_0) \in \mathcal{M}.$$

Note que $\forall h \in \mathcal{H}$,

$$\chi(gh) = \theta_{gh}(p_0) = \theta_g(\theta_h(p_0)) = \theta_g(p_0) = \chi(g),$$

$\forall g \in \mathcal{G}$. Logo, χ é constante nas órbitas da ação à esquerda de \mathcal{H} em \mathcal{G} descrita no exemplo prévio. Então, induz-se a aplicação suave

$$\bar{\chi} : \mathcal{G}/\mathcal{H} \longrightarrow \mathcal{M}$$

tal que o diagrama

$$\begin{array}{ccc} \mathcal{G} & \xrightarrow{\pi} & \mathcal{G}/\mathcal{H} \\ & \searrow \chi & \downarrow \bar{\chi} \\ & & \mathcal{M} \end{array}$$

comuta. Pelo teorema 4.31 da referência [4], $\bar{\chi}$ é um difeomorfismo. Portanto, *toda variedade homogênea tem uma estrutura de quociente como a descrita no exemplo 4.1.19.*

REFERÊNCIAS

- [1] Borisovich, YU., Bliznyakov, N., Izrailevich, Ya., Fomenko, T., *Introduction to Topology*, Mir Publishers, Moscow (1985).
- [2] Camacho, C., E Lins Neto, A., *Teoria Geométrica das Folheações*, IMPA, Rio de Janeiro (1979).
- [3] Lages Lima, E., *Análise Real, v.2*, IMPA, Rio de Janeiro (2006).
- [4] Lee, J.M., *Introduction to Smooth Manifolds*, Springer, Second Edition, New York (2003).
- [5] Lee, J.M., *Introduction to Topological Manifolds*, Springer, Second Edition, New York (2011).
- [6] O'Neill, B., *Semi-Riemannian Geometry with Applications to Relativity*, Academic Press, New York (1983).
- [7] Tu, L. W., *An Introduction to Manifolds*, Springer, Second Edition, New York (2003).