

Universidade Federal de Santa Catarina
Curso de Pós-Graduação em Matemática e
Computação Científica

Propriedades Assintóticas do Sistema Termoelástico
com Dissipação Não Linear Localizada

Darlyn Walter Huamán Vargas
Orientador: Prof. Dr. Ruy Coimbra Charão

Florianópolis
Fevereiro de 2011

Universidade Federal de Santa Catarina Curso de
Pós-Graduação em Matemática e Computação
Científica

Propriedades Assintóticas do Sistema Termoelástico
com Dissipação Não Linear Localizada

Dissertação apresentada ao Curso de Pós-Graduação em Matemática e Computação Científica, do Centro de Ciências Físicas e Matemáticas da Universidade Federal de Santa Catarina, para a obtenção do grau de Mestre em Matemática, com Área de Concentração em Equações Diferenciais Parciais.

Darlyn Walter Huamán Vargas
Florianópolis
Fevereiro de 2011

**Propriedades Assintóticas do Sistema Termoeelástico com
Dissipação Não Linear Localizada**

por

Darlyn Walter Huamán Vargas¹

Esta Dissertação foi julgada para a obtenção do Título de “Mestre”,
Área de Concentração em Equações Diferenciais Parciais, e aprovada
em sua forma final pelo Curso de Pós-Graduação em Matemática e
Computação Científica.

Prof. Dr. Ruy Exel Filho - Coordenador

Comissão Examinadora:

Prof. Dr. Ruy Coimbra Charão (Orientador-UFSC)

Prof. Dr. Cleverson Roberto da Luz (Co-orientador-UFSC)

Prof. Dr. Gustavo Perla Menzala (LNCC-CNPq e UFRJ)

Prof. Dr. Luciano Bedin (UFSC)

Florianópolis, Fevereiro de 2011.

¹Bolsista da CAPES

E não sede conformados com este mundo, mas sede transformados pela renovação do vosso entendimento, para que experimenteis qual seja a boa, agradável, e perfeita vontade de Deus(Rm 12-2).

Agradecimentos

Agradeço ao Senhor Jesus, pois 'O SENHOR é a minha força e o meu escudo; nele confiou o meu coração, e fui socorrido; assim o meu coração salta de prazer, e com o meu canto o louvarei'.

Agradeço aos meus pais Carlos Walter Huamán Arana e María Esther Vargas Vásquez por toda assistência e apoio que me deram durante a graduação e o mestrado. De forma justa e com o muito prazer, divido com eles o título que esta monografia me confere.

Agradeço ao meu professor, orientador e amigo Ruy Coimbra Charão, que, em todo o tempo, demonstrou acreditar em minha capacidade. Enormes e boas são suas influências em minha formação acadêmica e pessoal.

Também agradeço a todos os professores da Pós-Graduação pela contribuição na minha formação e, em especial, ao Professor Fermin S. V. Bazán por seu apoio e amizade.

Agradeço a todos os amigos e colegas que fiz enquanto estudei na UFSC. Eles são fundamentais em minha vida.

Por fim, agradeço ao CAPES por estes dois anos de apoio financeiro.

Resumo

Neste trabalho estudamos a existência e unicidade de soluções globais fortes para o sistema termoelástico em um domínio limitado, conexo, de classe C^2 em \mathbb{R}^n , sob efeitos de uma dissipação mecânica não linear e localizada em uma vizinhança de parte da fronteira do domínio. São obtidas taxas algébricas explícitas de decaimento da energia associada à solução de tal sistema. Quando a dissipação mecânica tem um comportamento ‘quase linear’, o decaimento é exponencial. A existência e unicidade de soluções são obtidas através do método de Faedo-Galerkin. Para as estimativas da energia, usamos o Método de Nakao, certas identidades da energia e multiplicadores localizados.

Abstract

We study the existence and uniqueness of global strong solutions of a thermo-elastic system in a bounded, connected domain $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ of class C^2 , under the presence of nonlinear mechanism of dissipation localized in a neighborhood of part of the boundary. We obtain explicit algebraic decay rates of the total energy associated with the solution of the system. When the dissipation has a ‘almost linear’ behavior, the decay rate is exponential. The existence and uniqueness of solutions are obtained through the method of Faedo-Galerkin. For the energy estimates, we use a Nakao’s Method, some energy identities and some localized multipliers.

Sumário

Notações	1
Introdução	4
1 Preliminares	10
1.1 Definições e Resultados Conhecidos	10
1.1.1 Espaço de Hilbert	10
1.1.2 Topologias Fraca e Fraca-*	15
1.1.3 Noção de convergência em $C_0^\infty(\Omega)$	17
1.1.4 Distribuições	19
1.1.5 Noção de convergência em $\mathcal{D}'(\Omega)$	20
1.1.6 Espaços $L^p(\Omega)$	20
1.1.7 Espaços de Sobolev	23
1.1.8 Norma em $W^{m,p}(\Omega)$	24
1.1.9 O Espaço $W_0^{m,p}(\Omega)$	26
1.1.10 O espaço $W^{-m,q}(\Omega)$	30
1.1.11 Os espaços $H^s(\mathbb{R}^n)$, $s \in \mathbb{R}$	31
1.1.12 Os espaços $H^s(\Omega)$, $s \in \mathbb{R}$	33
1.1.13 Os espaços $H^s(\Gamma)$, $s \in \mathbb{R}$	34
1.1.14 Teorema da Divergência e fórmulas de Green	37

1.1.15	Espaços $L^p(I, X)$ e Distribuições Vetoriais	41
1.1.16	Existência e unicidade de uma equação ordinária autônoma	48
2	Existência e Unicidade	50
2.1	Hipóteses adicionais	50
2.2	Teorema de existência e unicidade	52
2.3	Prova de existência e unicidade	57
2.3.1	Unicidade	57
2.3.2	Existência	59
3	Comportamento Assintótico	78
3.1	Introdução	78
3.2	Hipóteses adicionais	79
3.3	Multiplicador auxiliar	90
3.4	Lemas auxiliares	100
	Referências	123

Notações

Usamos as seguintes notações neste trabalho:

\mathbb{N} : conjunto dos números naturais e positivos;

\mathbb{R} : conjunto dos números reais;

X e H : espaços de Banach e Hilbert respetivamente.

X^n para $n \in \mathbb{N}$: espaço de Banach real $\underbrace{X \times \cdots \times X}_n$, equipado com as operações usuais e com a norma dada por

$$\|u\|_{X^n} = \left(\sum_{i=1}^n \|u_i\|_X^2 \right)^{\frac{1}{2}} \quad \text{se } u = (u_1, \dots, u_n) \in X^n,$$

$[v_1, v_2, \dots, v_n]$: espaço vetorial gerado pelo conjunto $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$;

Ω : aberto do \mathbb{R}^n ;

Γ : fronteira de Ω ;

$\eta(x)$: normal unitária exterior à $x \in \Gamma$, se tal vetor existir;

I : intervalo do \mathbb{R} ;

$B(x, \varepsilon)$: bola aberta centrada em x e com raio ε ;

$B[x, \varepsilon]$: bola fechada centrada em x e com raio ε ;

$C^\infty(\Omega)$: espaço das funções reais, definidas em Ω e infinitamente diferenciáveis;

$\mathcal{D}(\Omega)$: espaço das funções reais, definidas em Ω , com suporte compacto e infinitamente diferenciáveis;

$\mathcal{D}(\bar{\Omega})$: conjunto das funções $\mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$ restritas à $\bar{\Omega}$;

$\mathcal{D}(\Gamma)$: conjunto das funções $\mathcal{D}(\bar{\Omega})$ restritas à Γ ;

$S(\mathbb{R}^n)$: espaço das funções $C^\infty(\mathbb{R}^n)$ e que são rapidamente decrescentes no infinito;

$\mathcal{D}'(\Omega)$: espaço vetorial das distribuições sobre $\mathcal{D}(\Omega)$;

$S'(\mathbb{R}^n)$: espaço vetorial das distribuições temperadas;

$\nabla u = \left(\frac{\partial u}{\partial x_1}, \frac{\partial u}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial u}{\partial x_n} \right)$: gradiente, no sentido distribucional, para $u \in \mathcal{D}'(\Omega)$;

$\operatorname{div} u = \sum_{i=1}^n \frac{\partial u_i}{\partial x_i}$: divergente, no sentido distribucional, para $u = (u_1, u_2, \dots, u_n) \in \mathcal{D}'(\Omega)^n$;

$\Delta u = \sum_{i=1}^n \frac{\partial^2 u}{\partial x_i^2}$: Laplaciano, no sentido distribucional, para $u \in \mathcal{D}'(\Omega)$;

$\Delta u = (\Delta u_1, \Delta u_2, \dots, \Delta u_n)$: Laplaciano vetorial, no sentido distribucional, $u = (u_1, u_2, \dots, u_n) \in \mathcal{D}'(\Omega)^n$;

$M_{n \times m}(\mathbb{R})$ para $n, m \in \mathbb{N}$: espaço das matrizes de dimensão $n \times m$, com entradas reais e o produto interno dado por

$$A.B = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m a_{ij} b_{ij} \quad \text{se } A = (a_{ij}), B = (b_{ij}) \in M_{n \times m}(\mathbb{R});$$

$$x : A = \left(\sum_{j=1}^n x_j a_{1j}, \sum_{j=1}^n x_j a_{2j}, \dots, \sum_{j=1}^n x_j a_{nj} \right)$$

para $x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ e $A = (a_{ij})_{i,j=1}^n \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$;

$X \hookrightarrow Y$: existe uma aplicação linear, contínua e injetora de X em Y ;

$\omega \subset\subset \Omega$: $\omega \subset \Omega$ e ω é compacto;

$W_0^{m,p}(\Omega)$: fecho de $\mathcal{D}(\Omega)$ em $W^{m,p}(\Omega)$;

$H^m(\Omega)$: notação alternativa para $W^{m,2}(\Omega)$;

$H_0^m(\Omega)$: notação alternativa para $W_0^{m,2}(\Omega)$;

$H_{loc}^m(\Omega)$: espaço das classes das funções u reais, mensuráveis, definidas em Ω e tais que $u \in H^m(\omega)$, $\forall \omega \subset\subset \Omega$ e ω aberto;

$H^{-m}(\Omega)$: dual topológico de $H_0^m(\Omega)$;

$\mathbb{F} : S'(\mathbb{R}^n) \mapsto S'(\mathbb{R}^n)$: transformada de Fourier;

$H^s(\mathbb{R}^n)$ para $s \in \mathbb{R}$: espaço das distribuições temperadas tais que $J_s \mathbb{F}(u) \in L^2(\mathbb{R}^n)$, para $J_s(x) = (1 + \|x\|^2)^{\frac{s}{2}}$, com a norma dada por

$$\|u\|_{H^s(\mathbb{R}^n)} = \|J_s \mathbb{F}(u)\|_{L^2(\mathbb{R}^n)};$$

$L^2(\Gamma)$: espaço das classes das funções u reais, mensuráveis, definidas em Γ e tais que $\|u\|_{L^2(\Gamma)} < \infty$, para

$$\|u\|_{L^2(\Gamma)} = \left(\int_{\Gamma} |u(x)|^2 d\Gamma \right)^{\frac{1}{2}};$$

C e C_n para $n \in \mathbb{N}$: constantes reais e positivas.

Introdução

Neste trabalho consideramos um sistema de evolução de equações diferenciais parciais com valores iniciais e de fronteira, cujo modelo está associado ao movimento de um sólido elástico, isotrópico, homogêneo, limitado e com fronteira suave sob a ação de efeitos térmicos. A seguinte semilinearização do modelo é considerada (veja [36], pg. 47):

$$u'' - L(u) + \nabla\theta + \rho(x, u') = 0 \quad \text{em } (0, \infty) \times \Omega, \quad (1)$$

$$\theta' + \Delta\theta + \text{div } u' = 0 \quad \text{em } (0, \infty) \times \Omega, \quad (2)$$

$$u(0, x) = u_0(x), \quad u_t(0, x) = u_1(x), \quad \theta(0, x) = \theta_0(x) \quad \text{em } \Omega, \quad (3)$$

$$u = 0, \quad \theta = 0 \quad \text{em } (0, \infty) \times \Gamma, \quad (4)$$

$$L(u) = a^2 \Delta u + (b^2 - a^2) \nabla \text{div } u.$$

onde $u = u(x, t) = (u_1(x, t), \dots, u_n(x, t))$ é o vetor deslocamento e $\theta = \theta(x, t)$ é o valor real de diferença de temperatura definidos em $\Omega \times (0, \infty)$, com Ω domínio limitado em \mathbb{R}^n , $n \geq 2$; o laplaciano de u é dado por

$\Delta u = (\Delta u_1(x, t), \dots, \Delta u_n(x, t))$, $\operatorname{div} u$ é o divergente de u e $\nabla \theta$ é o gradiente, θ . A função vetorial ρ é um termo dissipativo, localizado numa vizinhança de parte da fronteira de Ω . Os coeficientes a e b estão relacionados com os coeficientes de Lamé na Teoria de elasticidade e $b^2 > a^2 > 0$.

Este trabalho está organizado da seguinte forma: no capítulo 1 citamos resultados auxiliares importantes, definimos os espaços funcionais e demonstramos algumas propriedades relevantes destes espaços. No capítulo 2 provamos a existência e unicidade de soluções globais fortes para o sistema de evolução apresentado. O capítulo 3 é dedicado ao estudo das taxas de decaimento para as soluções obtidas no capítulo anterior.

A prova de existência e unicidade, diferente do trabalho [25] que utiliza teoria de semigrupos, é feita via o método de Faedo-Galerkin como em [33]. Incluímos também a prova da existência dos espaços de aproximação de Galerkin para os espaços de soluções. Para as taxas de decaimento, seguimos as ideias dadas em [7].

A energia associada ao sistema termoelástico (1-2), a qual é a soma das energias elástica (que envolve a variável deslocamento u) e térmica (que envolve a variável de temperatura θ), é dada pela seguinte fórmula:

$$E(t) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} \left\{ |u_t(t)|^2 + a^2 |\nabla u(t)|^2 + (b^2 - a^2) |\operatorname{div} u(t)|^2 + |\theta(t)|^2 \right\} dx,$$

que é uma função decrescente no tempo, mais precisamente,

$$\frac{dE(t)}{dt} = - \int_{\Omega} |\nabla \theta(x, t)|^2 dx - \int_{\Omega} \rho(x, u_t) \cdot u_t dx \leq 0, \quad t \geq 0.$$

No sistema termoelástico estudado em [30], o sistema de Lamé está acoplado com uma equação escalar do calor sem o termo dissipativo

$\rho(x, t)$. Assim, a dissipação é dada somente pelo gradiente da temperatura ($\rho \equiv 0$). Desde que, nesse caso; em geral, não existe decaimento uniforme da energia associada ao acoplamento termoelástico [30], é natural indagar que tipo de dissipação deve ser incluída no modelo termoelástico para produzir boas taxas de decaimento da energia associada. Neste trabalho, seguindo [3] e [7], inserimos uma dissipação extra dada por ρ para obtermos tais taxas.

Vamos mostrar a estabilização uniforme da energia total para o sistema (1) - (4) com taxas algébricas, onde o termo dissipativo $\rho(x, u')$ é fortemente não linear e aplicado somente numa vizinhança sobre parte da fronteira. Nossos resultados generalizam outros obtidos anteriormente para o sistema linear termoelástico. Quando o termo não linear dissipativo $\rho(x, s)$ comporta-se linearmente para pequenos valores de s e em dimensão dois, obtemos uma taxa de decaimento exponencial para a energia total do sistema. Se $n \geq 3$ e $\rho(x, s)$ comporta-se linearmente para todo s , então a taxa de decaimento também é exponencial. Para demonstrar estes resultados usamos idéias de [34], [29] e [43] e obtemos algumas identidades de energia associadas com multiplicadores localizados a fim de construir desigualdades de diferenças especiais para a energia associada. As principais estimativas neste trabalho são obtidas através do Teorema de o Lema de Nakao.

Quanto ao trabalho sobre estabilização do sistema termoelástico Dafermos [10] investigou a existência, unicidade, regularidade e estabilidade (sem taxas) da solução para o sistema linear em dimensão um. Racke [51] considerou as equações de termoelásticas não linear para o caso tridimensional como um problema de Cauchy e provou a existência global de soluções suficientemente suaves para dados iniciais suficientemente pequenos e suaves. Foi necessário assumir que certos termos não lineares são quasilineares e sem linearidade cúbica.

Pereira-Perla Menzala [48] provaram que a energia total do sistema termoelástico linear num meio isotrópico, não homogêneo (limitado, n -dimensional), com um termo dissipativo linear aplicado em todo o domínio, decai para zero em uma taxa exponencial. Rivera [60] posteriormente provou que a energia do sistema termoelástico em dimensão n decai para zero com taxas exponenciais. Além disso, Henry-Lopes-Perisinotto [21] mostraram usando análise espectral, que as três partes da energia do sistema decaem exponencialmente para zero no caso unidimensional, mas tal decaimento não ocorre em dimensões maiores.

Racke ([52]) utilizou o método da energia para provar o decaimento exponencial para zero do deslocamento e a temperatura para equações tridimensionais de termoelasticidade linear em domínios limitados para meios heterogêneos e anisotrópicos, assumindo uma força de amortecimento linear. Racke-Shibata-Zheng [53] consideraram sistemas termoelásticos não lineares para o caso de dimensão n como um problema de valor inicial e de fronteira com condições de tipo Dirichlet, para provar que se os dados iniciais são fechados para o equilíbrio, então o problema admite uma única solução global suave. Eles provaram que quando o tempo tende ao infinito, a solução é exponencialmente estável. Eles também usaram técnicas baseadas no trabalho de Rivera [60] para melhorar os resultados anteriores de Racke-Shibata [54], que foram baseados em análise espectral, para obter taxas de decaimento de soluções de equações não lineares de termoelasticidade em dimensão n . Rivera-Barreto [58] melhoraram o resultado de existência e unicidade global no tempo com decaimento exponencial da energia obtida por Racke-Shibata-Zheng [53], assumindo hipóteses suavemente mais gerais nos dados iniciais.

Rivera [56] considerou equações de termoelasticidade heterogêneas lineares de dimensão n com domínio limitado e diversas condições de

fronteira e provou que a solução (u, θ) tem algumas derivadas parciais com decaimento exponencial para zero na norma L^2 . Rivera [57] investigou as equações de termoelasticidade homogêneas isotrópicas e lineares com condições de fronteira de tipo Dirichlet homogêneas num domínio n -dimensional geral. O autor mostra que a parte do rotacional livre $(\nabla \times)$ do deslocamento e a diferença térmica decai algumas vezes exponencialmente para zero. Também provou que a parte da divergência livre $(\nabla \cdot)$ do deslocamento conserva a sua energia, o que implica que, se a parte divergência livre dos dados iniciais não é zero, então a energia total não decai uniformemente para zero.

Jiang, Rivera e Racke [23] provaram o decaimento exponencial para a solução do sistema isotrópico linear de termoelasticidade com fronteira em duas e três dimensões.

Lebeau-Zuazua [30] estudaram o sistema linear de termoelasticidade em domínio suave e limitado em duas e três dimensões. Eles analisaram se a energia decai exponencialmente para zero. Eles também provam que quando o domínio é convexo, a taxa de decaimento nunca é uniforme. Liu-Zuazua [31] conseguiram estabelecer fórmulas explícitas para a taxa de decaimento da energia de um corpo no campo da termoelasticidade linear quando alguma parte da fronteira do corpo é furado e sobre o resto não existe algum argumento de velocidade não linear. Para isso, utilizaram a teoria de semigrupos, métodos e técnicas de multiplicadores de Lyapunov. Qin-Rivera [50] estabeleceram a existência e unicidade global e estabilidade exponencial de soluções para equações de termoelasticidade não linear em dimensão um com relaxamento do núcleo e sujeitas a condições de fronteira de tipo Dirichlet para o deslocamento e condições de fronteira de tipo Neumann para a diferença de temperatura. Irmischer-Racke [22] obtiveram taxas de decaimento fortes explícitas para soluções do sistema de termoelasticidade

em dimensão um. Eles também consideraram outros modelos físicos em termoelasticidade e comparou os resultados de ambos os modelos no que diz respeito ao comportamento assintótico das soluções.

Neste trabalho obtemos os mesmos resultados de [25] mas usando um outro método, o qual foi usado no trabalho [7]. Com esse método não é preciso usar a propriedade da continuação única. Uma das vantagens que se obtém com isso é que as constantes obtidas nas taxas de decaimento podem ser calculadas explicitamente. No capítulo 3 obtemos as taxas de decaimento da energia associada à solução. No caso em que a dissipação ρ é não linear, se tem decaimento polinomial do tipo $(1 + t)^{-\gamma}$, com γ dado explicitamente em função do ‘crescimento’ polinomial do termo dissipativo ρ e, se ρ é ‘quase linear’, se tem decaimento exponencial.

Capítulo 1

Preliminares

1.1 Definições e Resultados Conhecidos

1.1.1 Espaço de Hilbert

Definição 1.1.1 *Um produto interno num espaço vetorial X sobre \mathbb{R} , é uma aplicação de valor real*

$$(\cdot, \cdot) : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$$

que satisfaz as seguintes propriedades:

1. $(x, x) \geq 0$, $\forall x \in X$, $(x, x) = 0 \Leftrightarrow x = 0$;
2. $(x, y) = (y, x)$, $\forall x, y \in X$;
3. $(\alpha x + \beta y, z) = \alpha(x, z) + \beta(y, z)$, $\forall x, y, z \in X$, $\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}$.

O par $(X, (\cdot, \cdot))$ é chamado de espaço produto interno.

Definição 1.1.2 *Uma norma sobre um espaço vetorial X é uma função, representada por $\|\cdot\|$,*

$$\begin{aligned} \|\cdot\| : X &\longrightarrow \mathbb{R}^+ \\ x &\longmapsto \|x\| \end{aligned}$$

De modo que

1. $\|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$;
2. $\|\alpha x\| = |\alpha| \|x\|$, $\forall \alpha \in \mathbb{R} \text{ e } x \in X$;
3. $\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$, $\forall x, y \in X$.

O par $(X, \|\cdot\|)$ é chamado espaço normado.

Dado um produto interno, pode-se definir a norma $\|\cdot\|_X$, denotado nesta seção por $\|\cdot\|$, definida como segue

$$\|x\| = (x, x)^{\frac{1}{2}}, \quad \forall x \in X. \quad (1.1)$$

Teorema 1.1.3 (Cauchy-Schwartz [28], pg. 136) *Num espaço produto interno X a seguinte desigualdade é verdadeira*

$$|(x, y)| \leq \|x\| \|y\|, \quad \forall x, y \in X. \quad (1.2)$$

a igualdade é obtida se $y = \alpha x$ ou $y = 0$.

Lema 1.1.4 ([28], pg. 138) *Se $(X, (\cdot, \cdot))$ é um espaço produto interno então, para cada componente fixa, as funções:*

$$\begin{array}{ccc} X & \longrightarrow & \mathbb{R} \\ x & \longmapsto & (x, y) \end{array} \quad \begin{array}{ccc} X & \longrightarrow & \mathbb{R} \\ y & \longmapsto & (x, y) \end{array}$$

são lineares e contínuas.

Lema 1.1.5 ([28], pg. 72) *Sejam $\{x_1, \dots, x_n\}$ um conjunto de vetores linearmente independentes de um espaço normado X , então existe um número $c > 0$ tal que para qualquer escolha de escalares $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ temos*

$$\|\alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_n x_n\| \geq c(|\alpha_1| + \dots + |\alpha_n|). \quad (1.3)$$

Definição 1.1.6 *Sejam X um espaço vetorial e $f : X \rightarrow \mathbb{R}$. Dizemos que f é um funcional linear se:*

1. $f(x + y) = f(x) + f(y), \quad \forall x, y \in X$
2. $f(\alpha x) = \alpha f(x), \quad \forall \alpha \in \mathbb{R} \text{ e } x \in X.$

E dizemos que f é uma funcional linear limitada se

3. $\sup_{\|x\| \leq 1} |f(x)| < +\infty$ é chamada funcional linear limitada.

Definição 1.1.7 *Seja X um espaço normado, o conjunto*

$$X' = \{f : X \rightarrow \mathbb{R}; \quad f \text{ é linear e limitado}\}$$

é chamado de dual topológico de X .

Definição 1.1.8 *Seja $(X, (\cdot, \cdot))$ um espaço produto interno e sejam $x, y \in X$. Diz-se que x, y são ortogonais se $(x, y) = 0$.*

Definição 1.1.9 *Um espaço normado $(X, \|\cdot\|)$ é chamado espaço de Banach se e somente se X é completo, isto é toda sequência de Cauchy é convergente para algum elemento de X .*

Teorema 1.1.10 ([28], pg. 118) *Seja $(X, \|\cdot\|)$ um espaço normado, então $(X', \|\cdot\|_{X'})$, sempre é um espaço de Banach, com a norma:*

$$\|f\|_{X'} = \sup_{\substack{x \in X \\ x \neq 0}} \frac{|f(x)|}{\|x\|}.$$

Definição 1.1.11 *Um espaço produto interno $(H, (\cdot, \cdot))$ é chamado espaço de Hilbert se e somente se H é completo respeito à norma dada em (1.1).*

Proposição 1.1.12 ([28], pg. 175) *Seja H um espaço de Hilbert então e $u, v \in H$. Se*

$$(x, u) = (x, v), \quad \forall x \in H \quad \text{então} \quad u = v.$$

Teorema 1.1.13 (Representação de Riesz [5], pg. 81) *Dado uma $\varphi \in H'$, existe um único $f \in H$ tal que*

$$\langle \varphi, \nu \rangle = (f, \nu), \quad \forall \nu \in H.$$

E ainda

$$\|f\|_H = \|\varphi\|_{H'}.$$

Observação O teorema anterior mostra que toda aplicação linear e contínua sobre H , pode ser representada por meio do produto escalar, isto é, a aplicação

$$\begin{aligned} H' &\rightarrow H \\ \varphi &\mapsto f \end{aligned} \tag{1.4}$$

é uma isomorfismo isométrico, que permite identificar H e H' .

Definição 1.1.14 *Seja H um espaço de Hilbert real. Um funcional $B : H \times H \rightarrow \mathbb{R}$ é chamado uma forma bilinear se $B(x, \cdot)$ é linear para cada $x \in H$ e $B(\cdot, y)$ é linear para cada $y \in H$. B é chamado de limitado*

(contínuo) se existe uma constante K tal que

$$|B(x, y)| \leq K \|x\| \|y\|, \quad \forall x, y \in H.$$

B é chamado coercivo se existe uma constante $\delta > 0$ tal que

$$B(x, x) \geq \delta \|x\|^2, \quad \forall x \in H.$$

Teorema 1.1.15 (Lax-Milgram [5], pg. 84) *Sejam H um espaço de Hilbert,*

$$\begin{aligned} B : H \times H &\longmapsto \mathbb{R} \\ (u, v) &\longmapsto B(u, v) \end{aligned}$$

uma forma bilinear, contínua e coerciva e $f \in H'$. Então, existe um único $u \in H$ tal que

$$B(u, v) = f(v), \quad \forall v \in H. \tag{1.5}$$

Definição 1.1.16 *Seja $(E_n)_{n \in \mathbb{N}}$ uma sucessão de subespaços fechados de um espaço de Hilbert H . Dizemos que H é soma Hilbertiana dos E_n e escrevemos $H = \bigoplus_n E_n$ se:*

1. *Os E_n são dois a dois ortogonais, isto é, $(u, v) = 0$, $\forall u \in E_m$ e $\forall v \in E_n$ tal que $m \neq n$;*
2. *O subespaço gerado pelos E_n é denso em H .*

Teorema 1.1.17 ([5], pg. 85) *Sejam $H = \bigoplus_n E_n$ e $P_{E_n}v$ a projeção do elemento $v \in H$ sobre E_n . Se $u \in H$ e $u_n = P_{E_n}u$, então:*

1. *$u = \sum_{n=1}^{\infty} u_n$, isto é, $u = \lim_{k \rightarrow \infty} \sum_{n=1}^k u_n$;*

$$2. |u|^2 = \sum_{n=1}^{\infty} |u_n|^2 \text{ (igualdade de Bessel-Parseval)}.$$

Reciprocamente, dada uma sucessão (u_n) de H , com $u_n \in E_n, \forall n$, e $\sum_{n=1}^{\infty} |u_n|^2 < \infty$; então a série $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ é convergente em H e $u = \sum_{n=1}^{\infty} u_n$ verifica $u_n = P_{E_n} u$.

Definição 1.1.18 Uma sequência (w_ν) de vetores de H é chamada base Hilbertiana se:

$$1. (w_\nu, w_\mu) = \delta_{\nu\mu} = \begin{cases} 1 & \text{se } \nu = \mu \\ 0 & \text{se } \nu \neq \mu. \end{cases}$$

2. As combinações lineares finitas dos w_ν são densas em H .

Resulta do Teorema 1.1.17 que se $(w_\nu)_{\nu \in \mathbb{N}}$ é uma base Hilbertiana de H , então para todo $u \in H$ tem-se:

$$u = \sum_{\nu=1}^{\infty} (u, w_\nu) w_\nu \quad e \quad |u|^2 = \sum_{\nu=1}^{\infty} |(u, w_\nu)|^2.$$

Teorema 1.1.19 ([5], pg. 86) Todo espaço de Hilbert separável admite uma base Hilbertiana.

1.1.2 Topologias Fraca e Fraca*

Definição 1.1.20 Seja X um espaço normado, dizemos que a sequência $x_n \in X$ converge fraco para $x \in X$ se $\langle f, x_n \rangle \rightarrow \langle f, x \rangle, \forall f \in X'$. Denota-se $x_n \rightharpoonup x$.

Teorema 1.1.21 ([5], pg. 35) Seja X um espaço normado e $x_n \in X$,

1. Se $x_n \rightarrow x$ então $x_n \rightharpoonup x$;

2. Se $x_n \rightharpoonup x$ e $f_n \rightarrow f$ então $\langle f_n, x_n \rangle \rightarrow \langle f, x \rangle$.

Definição 1.1.22 *Sejam X um espaço normado e $f_n, f \in X'$, dizemos que sequência $f_n \in X'$ converge fraco-* para $f \in X'$ se $\langle f_n, x \rangle \rightarrow \langle f, x \rangle$, $\forall x \in X$. Denote-se $f_n \xrightarrow{*} f$.*

Teorema 1.1.23 ([5], pg. 40) *Sejam X espaço normado e $f_n \in X'$*

1. *Se $f_n \rightarrow f$ então $f_n \rightharpoonup f$;*
2. *Se $f_n \rightharpoonup f$ então $f_n \xrightarrow{*} f$;*
3. *Se $f_n \xrightarrow{*} f$ e $x_n \rightarrow x$ então $\langle f_n, x_n \rangle \rightarrow \langle f, x \rangle$;*
4. *Se $f_n \xrightarrow{*} f$ e $\{f_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ limitada então f é limitada e*

$$\|f\| \leq \liminf \|f_n\|_{X'}.$$

Teorema 1.1.24 ([5], pg. 42) *Seja X um espaço de Banach. Então, o conjunto*

$$B_{X'} = \{f \in X'; \|f\|_{X'} \leq 1\}$$

*é compacta na topologia fraco-**.

Corolário 1.1.25 ([5], pg. 50) *Seja X um espaço de Banach separável e $f_n \in X'$ é uma sequência limitada em X' . Então existe uma subsequência $\{f_{n_k}\}_{k \in \mathbb{N}}$ e f em X' tais que $f_{n_k} \xrightarrow{*} f$.*

Definição 1.1.26 *Sejam u uma função numérica definida num aberto $\Omega \subset \mathbb{R}^n$, u mensurável, e $(K_i)_{i \in I}$ a família de todos os subconjuntos abertos K_i de Ω tais que $u = 0$ quase sempre em K_i . Considere o subconjunto aberto $K = \cup_{i \in I} K_i$. Então*

$$u = 0, \quad \text{q.s. em } K.$$

Como consequência, define-se o suporte de u , que será denotado por $\text{supp}(u)$, como sendo o subconjunto fechado de Ω

$$\text{supp}(u) = \Omega \setminus K.$$

Definição 1.1.27 Representamos por $C_0^\infty(\Omega)$ o conjunto das funções $u : \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, cujas derivadas parciais de todas as ordens são contínuas e cujo suporte é um conjunto compacto de Ω . Os elementos de $C_0^\infty(\Omega)$ são chamados de funções testes.

Naturalmente, $C_0^\infty(\Omega)$ é um espaço vetorial sobre \mathbb{R} com as operações usuais de soma de funções e multiplicação de função por escalar.

1.1.3 Noção de convergência em $C_0^\infty(\Omega)$

Definição 1.1.28 Sejam $\{\varphi_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ uma sequência em $C_0^\infty(\Omega)$ e $\varphi \in C_0^\infty(\Omega)$. Dizemos que $\varphi_k \rightarrow \varphi$ se:

1. $\exists K \subset \Omega, K$ compacto, tal que $\text{supp}(\varphi_k) \subset K$, para todo $k \in \mathbb{N}$;
2. Para cada $\alpha \in \mathbb{N}^n$, $D^\alpha \varphi_k(x) \rightarrow D^\alpha \varphi(x)$ uniformemente em Ω .

Definição 1.1.29 O espaço vetorial $C_0^\infty(\Omega)$ com a noção de convergência definida acima é denotado por $\mathcal{D}(\Omega)$ e é chamado de espaço das funções testes.

Lema 1.1.30 ([19], pg. 25 e 31) Seja $\Omega \subset \mathbb{R}^n$, aberto, limitado, conexo e com fronteira Lipschitz contínua. Então, existe uma sequência $(\Omega_i)_{i \in \mathbb{N}}$ crescente de subconjuntos de \mathbb{R}^n abertos, conexos e com fronteira Lipschitz contínua tais que

$$\overline{\Omega_i} \subset \Omega, \forall i \in \mathbb{N} \quad e \quad \Omega = \bigcup_{i \in \mathbb{N}} \Omega_i.$$

Além disso, se Ω for simplesmente conexo, então cada conjunto Ω_n é simplesmente conexo.

Proposição 1.1.31 ([32], pg. 313) *Seja $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ aberto, limitado e com fronteira de classe C^2 . Dado $p \in \Gamma$, existem um conjunto aberto e limitado $V_p \subset \mathbb{R}^n$, com $p \in V_p$, e uma função $f \in C^2(V_p)$ que satisfazem as seguintes condições:*

1. $\Gamma \cap V_p = f^{-1}(0)$;
2. $\nabla f(x) \neq 0, \forall x \in V_p$;
3. $\eta(x) = \frac{\nabla f(x)}{\|\nabla f(x)\|}, \forall x \in \Gamma \cap V_p$.

Proposição 1.1.32 (Partição C^∞ da Unidade [27], pg. 5) *Seja a coleção de abertos $(\Omega_i)_{i=1}^\infty$ em \mathbb{R}^n . Então, existe uma coleção de funções $(\psi_i)_{i=1}^\infty \subset C^\infty(\mathbb{R}^n)$ que satisfazem as seguintes condições:*

1. $0 \leq \psi_i(x) \leq 1, \forall x \in \mathbb{R}^n, \forall 1 \leq i \leq \infty$;
2. $\text{supp}(\psi_i) \subset\subset \Omega_j, \forall 1 \leq i \leq \infty$ para algum $j = j(i)$;
3. $\{\text{supp}(\psi_i)\}_{i \in \mathbb{N}}$ é localmente finito;
4. $\sum_{i=1}^\infty \psi_i(x) = 1, \forall x \in \bigcup_{i=1}^\infty \Omega_i$.

Usando a Proposição anterior, temos o seguinte Corolário:

Corolário 1.1.33 ([27], pg. 5) *Sejam ω e Ω abertos do \mathbb{R}^n tais que $\omega \subset\subset \Omega$. Então, existe $\psi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$ que satisfaz as seguintes condições:*

1. $0 \leq \psi(x) \leq 1, \forall x \in \mathbb{R}^n$;
2. $\psi \equiv 1$ sobre ω ;
3. $\psi \equiv 0$ sobre \mathbb{R}^n / Ω .

Lema 1.1.34 (Nakao [44], pg. 266) *Considere $\Phi : [0, \infty) \rightarrow [0, \infty)$. Então, valem as seguintes afirmações:*

1. *Se existem constantes reais e positivas T e C tais que*

$$\sup_{t \leq s \leq t+T} \Phi(s) \leq C (\Phi(t) - \Phi(t+T)), \quad \forall t \geq 0,$$

então existem constantes reais e positivas C_1 e γ tais que

$$\Phi(t) \leq C_1 e^{-\gamma t}, \quad \forall t \geq 0;$$

2. *Se existem constantes reais e positivas T , C e $0 < k < 1$ tais que*

$$\sup_{t \leq s \leq t+T} \Phi(s)^{\frac{1}{k}} \leq C (\Phi(t) - \Phi(t+T)), \quad \forall t \geq 0,$$

então existe uma constante real e positiva C_1 tal que

$$\Phi(t) \leq C_1 \Phi(0) (1+t)^{\frac{k}{k-1}}, \quad \forall t \geq 0.$$

1.1.4 Distribuições

Definição 1.1.35 *Uma distribuição sobre Ω é um funcional linear definido em $\mathcal{D}(\Omega)$ e contínuo em relação a noção de convergência definida em $\mathcal{D}(\Omega)$. O conjunto de todas as distribuições sobre Ω é denotado por*

$$\mathcal{D}'(\Omega) = \{T : \mathcal{D}(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}, T \text{ é linear e contínuo}\}.$$

Observações

1. $\mathcal{D}'(\Omega)$ é um espaço vetorial sobre \mathbb{R} .
2. $\langle T, \varphi \rangle$ é o valor de $T \in \mathcal{D}'(\Omega)$ para cada $\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$.

1.1.5 Noção de convergência em $\mathcal{D}'(\Omega)$

Definição 1.1.36 Dizemos que $T_k \rightarrow T$ em $\mathcal{D}'(\Omega)$ se

$$\langle T_k, \varphi \rangle \rightarrow \langle T, \varphi \rangle, \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega).$$

Observação A convergência em $\mathcal{D}'(\Omega)$ é a convergência fraco-*

1.1.6 Espaços $L^p(\Omega)$

Daqui em diante a mensurabilidade e a integrabilidade sobre o conjunto $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ são no sentido de Lebesgue e denotaremos por μ esta medida de Lebesgue.

Definição 1.1.37 Sejam Ω um conjunto mensurável e $1 \leq p \leq \infty$. Indicamos por $L^p(\Omega)$ o conjunto das (classes de) funções mensuráveis $u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ tais que $\|u\|_{L^p(\Omega)} < \infty$ onde:

$$\|u\|_{L^p(\Omega)} = \begin{cases} \left(\int_{\Omega} |u(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} & \text{se } 1 \leq p < \infty; \\ \sup_{x \in \Omega} |u(x)| & \text{se } p = \infty. \end{cases}$$

Observações:

1. As funções $\|\cdot\|_{L^p(\Omega)} : L^p(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}^+$, $1 \leq p \leq \infty$, são normas.
2. $L^p(\Omega)^n$, $n \in \mathbb{N}$ e $1 \leq p \leq \infty$, é o espaço das funções vetoriais $u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$, $u(x) = (u_1(x), \dots, u_n(x))$ tais que $u_i \in L^p(\Omega)$ para cada $1 \leq i \leq n$. Este espaço munido da norma

$$\|u\|_{L^p(\Omega)^n} = \left(\sum_{i=1}^n \|u_i\|_{L^p(\Omega)}^2 \right)^{\frac{1}{2}}. \quad (1.6)$$

é um espaço de Banach. Note que esta definição pode ser generalizada para qualquer espaço de Banach.

3. $L^2(\Omega)^n$ é um espaço de Hilbert com o produto interno

$$\langle \langle u, v \rangle \rangle = \sum_{i=1}^n \langle u_i, v_i \rangle \quad \text{tal que} \quad \langle \langle u, u \rangle \rangle = \|u\|_{L^2(\Omega)^n}^2, \quad (1.7)$$

onde

$$\langle u_i, v_i \rangle = \int_{\Omega} u_i(x)v_i(x)dx.$$

4. Se $1 \leq p < +\infty$, então

$$\mathcal{D}(\Omega) \subset L^p(\Omega), \quad \overline{\mathcal{D}(\Omega)} = L^p(\Omega). \quad (1.8)$$

Definição 1.1.38 *Sejam Ω um conjunto mensurável e $1 \leq p \leq \infty$. Indicamos por $L_{loc}^p(\Omega)$, o conjunto das funções $u : \Omega \mapsto \mathbb{R}$ mensuráveis e tais que a função $u\chi_K \in L^p(\Omega)$, $\forall K \subset\subset \Omega$, onde χ_K é a função característica de K .*

Observações

1. Se $u \in L_{loc}^1(\Omega)$ consideremos o funcional $T = T_u : \mathcal{D}(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$ definido por

$$\langle T, \varphi \rangle = \langle T_u, \varphi \rangle = \int_{\Omega} u(x)\varphi(x)dx.$$

É fácil verificar que T define uma distribuição sobre Ω .

2. Seja $f \in L_{loc}^1(\Omega)$ sempre podemos definir sua derivada distribucional da f , isto é

$$\int_{\Omega} D_i f \varphi dx = - \int_{\Omega} f D_i \varphi dx, \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega). \quad (1.9)$$

Teorema 1.1.39 ([5], pg. 61) *Seja $u \in L^1_{loc}(\Omega)$. Então $T_u = 0$ se e somente se $u = 0$ quase sempre em Ω .*

A aplicação

$$\begin{aligned} L^1_{loc}(\Omega) &\rightarrow \mathcal{D}'(\Omega), \\ u &\mapsto T_u \end{aligned}$$

é linear, contínua e, devido ao Teorema 1.1.39, é injetiva (Ver [66], pg. 8). Em decorrência disso é comum identificarmos a distribuição T_u com a função $u \in L^1_{loc}(\Omega)$. Nesse sentido tem-se que $L^1_{loc}(\Omega) \subset \mathcal{D}'(\Omega)$. Logo pela inclusão imediata, $L^p(\Omega) \subset L^1_{loc}(\Omega)$, temos que toda função de $L^p(\Omega)$ define uma distribuição sobre Ω , isto é

$$L^p(\Omega) \subset \mathcal{D}'(\Omega), \quad 1 \leq p \leq \infty. \quad (1.10)$$

Definição 1.1.40 *Sejam $T \in \mathcal{D}'(\Omega)$ e $\alpha \in \mathbb{N}^n$. A derivada de ordem α de T , denotada por $D^\alpha T$, é definida por*

$$\langle D^\alpha T, \varphi \rangle = (-1)^{|\alpha|} \langle T, D^\alpha \varphi \rangle, \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega).$$

Com esta definição tem-se que se $u \in C^k(\Omega)$ então $D^\alpha T_u = T_{D^\alpha u}$, para todo $|\alpha| \leq k$, onde $D^\alpha u$ indica a derivada clássica de u . E, se $T \in \mathcal{D}'(\Omega)$, então $D^\alpha T \in \mathcal{D}'(\Omega)$, para todo $\alpha \in \mathbb{N}^n$.

Proposição 1.1.41 ([15], pg. 622) *Sejam $1 < p, q < \infty$, com $\varepsilon > 0$ e*

$$\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$$

Então, existe uma constante real positiva $C = C(p, q, \varepsilon)$ tal que

$$ab \leq \varepsilon a^p + C b^q, \quad \forall a, b \geq 0.$$

Lema 1.1.42 (Desigualdade de Hölder [59], pg. 18) *Seja $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ aberto. Considere um conjunto de números reais e positivos $(p_i)_{i=1}^m$ tal que $1 < p_i < \infty, \forall 1 \leq i \leq m$ e $\sum_{i=1}^m \frac{1}{p_i} = 1$. Se escolhermos $u_i \in L^{p_i}(\Omega), \forall 1 \leq i \leq m$, então $\prod_{i=1}^m u_i \in L^1(\Omega)$ e*

$$\left\| \prod_{i=1}^m u_i \right\|_{L^1(\Omega)} \leq \prod_{i=1}^m \|u_i\|_{L^{p_i}(\Omega)}.$$

Lema 1.1.43 ([16], pg. 186) *Se $\mu(\Omega) < \infty$ e $0 < p < q < \infty$, então $L^q(\Omega) \subset L^p(\Omega)$ e*

$$\|u\|_{L^p(\Omega)} \leq \mu(\Omega)^{\frac{1}{p} - \frac{1}{q}} \|u\|_{L^q(\Omega)}.$$

Lema 1.1.44 ([33], pg. 12) *Sejam $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ aberto e limitado e uma seqüência $(u_m)_{m \in \mathbb{N}}$ em $L^q(\Omega)$, $1 < q < \infty$. tal que*

- $u_m \rightarrow u$ q.s. em Ω ;
- $\|u_m\|_{L^q(\Omega)} \leq C, \forall m \in \mathbb{N}$, com C constante real, positiva e independente de m ,

então $u_m \rightharpoonup u$ em $L^q(\Omega)$.

1.1.7 Espaços de Sobolev

Nesta seção vamos estudar algumas das propriedades importantes de uma classe de espaços funcionais, conhecido como espaços de Sobolev, o que irá proporcionar o ambiente adequado para o estudo funcional das equações diferenciais parciais das seções seguintes

Definição 1.1.45 *Sejam $m \in \mathbb{N}$ e $1 \leq p \leq \infty$. Indicaremos por $W^{m,p}(\Omega)$ o conjunto de todas as funções u de $L^p(\Omega)$ tais que para todo*

$|\alpha| \leq m$, $D^\alpha u$ pertence a $L^p(\Omega)$, sendo $D^\alpha u$ a derivada distribucional de ordem α e $\alpha \in \mathbb{N}^n$ de u . $W^{m,p}(\Omega)$ é chamado de espaço de Sobolev de ordem m relativo ao espaço $L^p(\Omega)$. Então

$$W^{m,p}(\Omega) = \{u \in L^p(\Omega); \quad D^\alpha u \in L^p(\Omega), \quad |\alpha| \leq m\}.$$

1.1.8 Norma em $W^{m,p}(\Omega)$

Para cada $u \in W^{m,p}(\Omega)$ tem-se que

$$\|u\|_{m,p} = \begin{cases} \left(\sum_{|\alpha| \leq m} \|D^\alpha u\|_{L^p(\Omega)}^p \right)^{\frac{1}{p}} & \text{se } 1 \leq p < \infty; \\ \sum_{|\alpha| \leq m} \|D^\alpha u\|_{L^\infty(\Omega)} & \text{se } p = \infty \end{cases}$$

define uma norma sobre $W^{m,p}(\Omega)$.

Observações:

1. $(W^{m,p}(\Omega), \|\cdot\|_{m,p})$ é um espaço de Banach.
2. Seja $u \in W^{m,p}(\Omega)$, então

$$\|u\|_{L^p(\Omega)} \leq \|u\|_{m,p},$$

isto é,

$$W^{m,p}(\Omega) \hookrightarrow L^p(\Omega). \tag{1.11}$$

3. Quando $p = 2$, o espaço de Sobolev $W^{m,2}(\Omega) \stackrel{\text{not}}{=} H^m(\Omega)$ é um espaço de Hilbert com produto interno dado por

$$(u, v) = \sum_{|\alpha| \leq m} \langle D^\alpha u, D^\alpha v \rangle.$$

4. De forma análoga para $u, v \in H^1(\Omega)^n$ define-se

$$\begin{aligned} \langle\langle \nabla u, \nabla v \rangle\rangle &= \sum_{i=1}^n \langle \nabla u_i, \nabla v_i \rangle. \quad \text{tal que} \\ \langle\langle \nabla u, \nabla u \rangle\rangle &= \sum_{i=1}^n \|\nabla u_i\|_{L^2(\Omega)^n}^2. \end{aligned} \quad (1.12)$$

5. Sejam $u \in H^2(\Omega)^n$, $n \in \mathbb{N}$ e $\theta \in H^1(\Omega)$, então

$$\|\nabla \theta\|_{L^2(\Omega)^n} \leq \|\theta\|_{H^1(\Omega)} \quad (1.13)$$

$$\|\Delta u\|_{L^2(\Omega)^n} \leq \|u\|_{H^2(\Omega)^n} \quad (1.14)$$

$$\|\nabla \operatorname{div} u\|_{L^2(\Omega)^n} \leq \|u\|_{H^2(\Omega)^n} \quad (1.15)$$

6. Dado $u \in W^{1,p}(\Omega)^n$ e $1 \leq p \leq \infty$, usando (1.6) e (1.12) temos

$$\|\nabla u\|_{L^p(\Omega)^n}^2 = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \left\| \frac{\partial u_i}{\partial x_j} \right\|_{L^p(\Omega)}^2 \quad (1.16)$$

Lema 1.1.46 (Gagliardo-Nirenberg [43], pg. 406) *Sejam $\Omega \subset \mathbb{R}^n$, $1 \leq r < p \leq \infty$, $1 \leq q \leq p$ e $0 \leq k \leq m$. então,*

$$\|u\|_{k,p} \leq C \|u\|_{m,q}^\theta \|u\|_{L^r(\Omega)}^{1-\theta} \quad \text{para } u \in W^{m,q}(\Omega) \cap L^r(\Omega).$$

onde C é uma constante positiva e

$$\theta = \left(\frac{k}{n} + \frac{1}{r} - \frac{1}{p} \right) \left(\frac{m}{n} + \frac{1}{r} - \frac{1}{q} \right)^{-1}$$

desde que $0 < \theta \leq 1$ ($0 < \theta < 1$ se $p = \infty$ e $m q = n$).

1.1.9 O Espaço $W_0^{m,p}(\Omega)$

Definição 1.1.47 *Definimos o espaço $W_0^{m,p}(\Omega)$ como sendo o fecho de $C_0^\infty(\Omega)$ em $W^{m,p}(\Omega)$.*

Observações:

1. $W_0^{m,p}(\Omega)$ é um subespaço fechado de $W^{m,p}(\Omega)$.
2. Se $W_0^{m,p}(\Omega) = W^{m,p}(\Omega)$, então $\mu(\mathbb{R}^n \setminus \Omega) = 0$.
3. Vale $W_0^{m,p}(\mathbb{R}^n) = W^{m,p}(\mathbb{R}^n)$.
4. Quando $p = 2$, escreve-se $H_0^m(\Omega)$ em lugar de $W_0^{m,p}(\Omega)$.

Proposição 1.1.48 ([27], pg. 61) *Seja $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ aberto e limitado. Se*

$$u \in H^1(\Omega) \cap C(\overline{\Omega}) \quad e \quad u(x) = 0, \quad \forall x \in \Gamma,$$

então $u \in H_0^1(\Omega)$.

Proposição 1.1.49 ([41], pg. 25) *Sejam Ω e ω abertos do \mathbb{R}^n tais que $\omega \subset \Omega$ e $1 \leq p \leq \infty$. Então, a aplicação*

$$\begin{aligned} \tilde{\cdot}: W_0^{1,p}(\omega) &\longmapsto W_0^{1,p}(\Omega) \\ u &\longmapsto \tilde{u} \end{aligned}$$

dada por

$$\tilde{u}(x) = \begin{cases} u(x) & \text{se } x \in \omega; \\ 0 & \text{se } x \in \Omega \setminus \omega, \end{cases}$$

está bem definida e é contínua. Além disso, vale a seguinte identidade:

$$\frac{\partial \tilde{u}}{\partial x_i} = \widetilde{\frac{\partial u}{\partial x_i}}, \quad \forall u \in W_0^{1,p}(\omega), \quad \text{com } 1 \leq i \leq n. \quad (1.17)$$

Proposição 1.1.50 (Desigualdade de Poincaré [5], pg. 134) *Se $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ é um conjunto aberto, limitado ao menos numa direção, e $1 \leq p < \infty$. Então existe uma constante real e positiva $C = C(\Omega, p)$ tal que*

$$\|u\|_{1,p} \leq C \|\nabla u\|_{L^p(\Omega)^n}, \quad \forall u \in W_0^{1,p}(\Omega).$$

Proposição 1.1.51 (Desigualdade de Sobolev [66], pg. 46) *Seja um conjunto $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ aberto e conexo com $\mu(\Omega) < \infty$. Então*

$$\begin{aligned} W_0^{1,p}(\Omega) &\hookrightarrow L^{\frac{np}{n-p}}(\Omega) & \text{se } p < n \\ W_0^{1,p}(\Omega) &\hookrightarrow C^0(\overline{\Omega}) & \text{se } p > n \end{aligned}$$

Além disso, existe uma constante $C = C(n, p)$, tal que $\forall u \in W_0^{1,p}(\Omega)$,

$$\begin{aligned} \|u\|_{L^{\frac{np}{n-p}}(\Omega)} &\leq C \|Du\|_{L^p(\Omega)} & \text{se } p < n \\ \sup_{\Omega} |u| &\leq C \mu(\Omega)^{\frac{1}{n} - \frac{1}{p}} \|Du\|_{L^p(\Omega)} & \text{se } p > n \end{aligned}$$

Usando (1.13) e a Proposição (1.1.50) obtemos o seguinte Lema:

Lema 1.1.52 *A função*

$$\begin{aligned} \|\cdot\|_0 : H_0^1(\Omega) &\rightarrow \mathbb{R}^+ \\ u &\mapsto \|u\|_0 = \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)^n} \end{aligned}$$

Define uma norma em $H_0^1(\Omega)$ que é equivalente a $\|\cdot\|_{H_0^1(\Omega)}$. Além disso, $H_0^1(\Omega)$ com o seguinte produto interno

$$(u, v)_0 = \langle \nabla u, \nabla v \rangle,$$

que induz a norma $\|\cdot\|_0$, é um espaço de Hilbert.

O Lema anterior induz a seguinte Proposição:

Proposição 1.1.53 *A função*

$$\begin{aligned} & \|\cdot\|_0 : H_0^1(\Omega)^n \rightarrow \mathbb{R}^+ \\ & u = (u_1, \dots, u_n) \mapsto \|u\|_0 = \left(\sum_{i=1}^n \|\nabla u_i\|_{L^2(\Omega)^n}^2 \right)^{\frac{1}{2}} \end{aligned}$$

Define uma norma em $H_0^1(\Omega)^n$ que é equivalente a $\|\cdot\|_{H_0^1(\Omega)^n}$. Além disso, $H_0^1(\Omega)^n$ com o seguinte produto interno

$$((u, v))_0 = \sum_{i=1}^n (u_i, v_i), \quad (1.18)$$

que induz a norma $\|\cdot\|_0$, é um espaço de Hilbert.

Observação

1. Usando (1.8), se $n \in \mathbb{N}$ obtemos

$$H_0^m(\Omega)^n \subset L^2(\Omega)^n, \quad \overline{H_0^m(\Omega)^n}^{L^2(\Omega)^n} = L^2(\Omega)^n \quad (1.19)$$

2. Pela fórmula (1.12) temos

$$\langle\langle \nabla u, \nabla u \rangle\rangle = \|u\|_0^2. \quad (1.20)$$

3. Sejam $u \in H_0^1(\Omega)^n$ e $n \in \mathbb{N}$, usando (1.20) obtemos

$$\|\operatorname{div} u\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq \|u\|_0^2. \quad (1.21)$$

4. Usando (1.12) obtemos

$$\langle\langle \nabla u, \nabla v \rangle\rangle = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \left\langle \frac{\partial u_i}{\partial x_j}, \frac{\partial v_i}{\partial x_j} \right\rangle. \quad (1.22)$$

Lema 1.1.54 *Seja $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ um conjunto aberto limitado e a, b constantes reais tais que $b^2 > a^2 > 0$. Então,*

$$((u, v))_1 = a^2 \langle\langle \nabla u, \nabla v \rangle\rangle + (b^2 - a^2) \langle \operatorname{div} u, \operatorname{div} v \rangle$$

é um produto interno equivalente ao usual em $H_0^1(\Omega)^n$ definido em (1.18).

Prova

Seja $\| \|u\| \|_1^2 = ((u, u))_1$, então usando (1.21) e (1.20) temos

$$\| \|u\| \|_1 \leq b \| \|u\| \|_0.$$

Por outro lado, segue da hipótese $b^2 > a^2 > 0$ que

$$\| \|u\| \|_1 \geq a \| \|u\| \|_0.$$

■

Teorema 1.1.55 *Seja $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ aberto, limitado, conexo e com fronteira de classe C^2 . Então, existe um conjunto*

$$\{w_j\}_{j \in \mathbb{N}} \subset H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n \quad (1.23)$$

que é um base Hilbertiana de $H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n$, $H_0^1(\Omega)^n$ e $L^2(\Omega)^n$. Além disso,

$$\langle w_i, w_j \rangle_{L^2(\Omega)^n} = \delta_{i,j}, \quad \forall i, j \in \mathbb{N}. \quad (1.24)$$

Se Ω satisfaz as hipóteses do Teorema 1.1.55, definimos os seguintes conjuntos:

$$V_m = [v_1, v_2, \dots, v_m], \quad W_m = [w_1, w_2, \dots, w_m] \quad \forall m \in \mathbb{N}. \quad (1.25)$$

Os espaços $\{V_m\}_{m \in \mathbb{N}}$ e $\{W_m\}_{m \in \mathbb{N}}$ satisfazem as seguintes propriedades:

1. $\dim V_m, \dim W_m < \infty, \forall m \in \mathbb{N}$;
2. Dados $u \in H_0^1(\Omega)^n$ (ou $H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n$) e $\theta \in L^2(\Omega)^n$ existem sequências $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ e $(v_n)_{n \in \mathbb{N}}$ tais que satisfazem as seguintes condições:

- $u_n \in V_n, \theta_n \in W_n, \forall n \in \mathbb{N}$;
- $u_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} u$ em $H_0^1(\Omega)^n$ (ou $H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n$);
- $\theta_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \theta$ em $L^2(\Omega)^n$.

Os espaços com as propriedades 1 e 2 acima são chamados de espaços de aproximação de Galerkin.

1.1.10 O espaço $W^{-m,q}(\Omega)$

Definição 1.1.56 *Suponha $1 \leq p < \infty$ e $q > 1$ tal que $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$. Representa-se por $W^{-m,q}(\Omega)$ o dual topológico de $W_0^{m,p}(\Omega)$.*

O dual topológico de $H_0^m(\Omega)$ representa-se por $H_0^{-m}(\Omega)$.

Definição 1.1.57 (Operador de Prolongamento) *Sejam $n, m \in \mathbb{N}$, $1 \leq p \leq \infty$ e Ω aberto do \mathbb{R}^n . Se $P : W^{m,p}(\Omega) \rightarrow W^{m,p}(\mathbb{R}^n)$ é um operador linear contínuo, tal que, $Pu|_{\Omega} = u$ q.s. em Ω , para cada $u \in W^{m,p}(\Omega)$. Então é chamado de operador de m -prolongamento relativo a Ω e p .*

Quando tal operador P existe diz-se que Ω tem a propriedade do m-prolongamento.

1.1.11 Os espaços $H^s(\mathbb{R}^n)$, $s \in \mathbb{R}$

Definição 1.1.58 *Uma função u , definida em \mathbb{R}^n é dita ser rapidamente decrescente no infinito se é infinitamente diferenciável e*

$$p_k(u) = \sup_{|\alpha| \leq k} \sup_{x \in \mathbb{R}^n} (1 + |x|^2)^k |(D^\alpha u)(x)| < \infty, \quad \forall k \in \mathbb{N}.$$

Denotamos por $S(\mathbb{R}^n)$ o espaço das funções rapidamente decrescentes no infinito.

Considere o espaço vetorial $S(\mathbb{R}^n)$, no qual definimos a seguinte noção de convergência: uma sucessão $\{u_\nu\}_{\nu \in \mathbb{N}}$ de funções de $S(\mathbb{R}^n)$ converge para zero, quando para todo $k \in \mathbb{N}$ a sucessão $\{p_k(u_\nu)\}_{\nu \in \mathbb{N}}$ converge para zero em \mathbb{R} . A sucessão $\{u_\nu\}_{\nu \in \mathbb{N}}$ converge para u em $S(\mathbb{R}^n)$ se $\{p_k(u_\nu - u)\}_{\nu \in \mathbb{N}}$ converge para zero em \mathbb{R} para todo $k \in \mathbb{N}$.

As formas lineares definidas em $S(\mathbb{R}^n)$, contínuas no sentido da convergência definida em $S(\mathbb{R}^n)$ são denominadas *distribuições* temperadas. O espaço vetorial de todas as distribuições temperadas com a convergência pontual de sucessões será representado por $S'(\mathbb{R}^n)$.

Definição 1.1.59 *Se $u \in S(\mathbb{R}^n)$ ou $u \in L^1(\mathbb{R}^n)$, então denotamos por $\mathbb{F}u$ a transformada de Fourier de u dada por*

$$\mathbb{F}u(x) = \left(\frac{1}{2\pi}\right)^{\frac{n}{2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-i(x \cdot y)} u(y) dy.$$

Definição 1.1.60 *Seja $u \in L^2(\mathbb{R}^n)$, $u_\nu = u \chi_{B_\nu(0)}$ onde $\chi_{B_\nu(0)}$ é a função característica da bola de raio ν e centro na origem, e $\mathbb{F}u_\nu$, $\nu \in \mathbb{N}$,*

as funções

$$\mathbb{F}u_\nu(x) = \left(\frac{1}{2\pi}\right)^{\frac{n}{2}} \int_{\|y\| \leq \nu} e^{-i(x \cdot y)} u_\nu(y) dy$$

para todo $x \in \mathbb{R}^n$. Mostra-se que $\mathbb{F}u_\nu \in L^2(\mathbb{R}^n)$ e que $\{\mathbb{F}u_\nu\}_{\nu \in \mathbb{N}}$ é uma sucessão de Cauchy no espaço de Hilbert $L^2(\mathbb{R}^n)$. O limite em $L^2(\mathbb{R}^n)$ da sucessão $\{\mathbb{F}u_\nu\}_{\nu \in \mathbb{N}}$ denotado por $\mathcal{F}u$.

Teorema 1.1.61 ([27], pg. 42) Para toda função $u \in L^2(\mathbb{R}^n)$ tem-se que

$$\|u\|_{L^2(\mathbb{R}^n)} = \|\mathcal{F}u\|_{L^2(\mathbb{R}^n)}.$$

Teorema 1.1.62 ([27], pg. 52) O espaço $H^m(\mathbb{R}^n)$, $m \in \mathbb{N}$ coincide com o conjunto

$$\{u \in S'(\mathbb{R}^n); \quad J_m \mathbb{F}u \in L^2(\mathbb{R}^n)\}$$

onde J_m é a função dada por $J_m(x) = (1 + \|x\|^2)^{\frac{m}{2}}$, $x \in \mathbb{R}^n$. Além disso, a função $\|\cdot\|_m : H^m(\mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{R}^+$ definida por

$$\|\cdot\|_m = \|J_m \mathbb{F}u\|_{L^2(\mathbb{R}^n)}$$

é uma norma equivalente à norma de Sobolev.

Definição 1.1.63 Para $s \in \mathbb{R}^+$, indicaremos por $H^s(\mathbb{R}^n)$ o conjunto

$$\{u \in S'(\mathbb{R}^n); \quad J_s \mathbb{F}u \in L^2(\mathbb{R}^n)\}$$

onde $J_s(x) = (1 + \|x\|^2)^{\frac{s}{2}}$, $x \in \mathbb{R}^n$.

Teorema 1.1.64 ([17], pg. 192) $H^s(\mathbb{R}^n)$ é um espaço de Hilbert com o produto interno dado por:

$$(u, v)_{H^s(\mathbb{R}^n)} = (J_s \mathbb{F}u, J_s \mathbb{F}v)_{L^2(\mathbb{R}^n)}.$$

1.1.12 Os espaços $H^s(\Omega)$, $s \in \mathbb{R}$

Definição 1.1.65 Um aberto Ω do \mathbb{R}^n é dito ser bem regular se a fronteira de Ω é uma variedade C^∞ de dimensão $n-1$ e Ω estando localmente de um mesmo lado da fronteira.

Observação: Se $R > 0$, o interior de um círculo de raio R em \mathbb{R}^2 é um exemplo de aberto bem regular. Já o interior de um quadrado de lado R em \mathbb{R}^2 é um conjunto aberto, mas, não um aberto bem regular.

Definição 1.1.66 Sejam $s \geq 0$ e Ω um conjunto aberto limitado bem regular. O espaço de Sobolev $H^s(\Omega)$ é definido por

$$H^s(\Omega) = \{u = v|_\Omega; \quad v \in H^s(\mathbb{R}^n)\}$$

onde $v|_\Omega$ indica a restrição de v ao aberto Ω .

Para cada $u \in H^s(\Omega)$ tem-se que

$$\|u\|_{H^s(\Omega)} = \inf\{\|v\|_{H^s(\mathbb{R}^n)}; \quad v \in H^s(\mathbb{R}^n) \text{ e } v|_\Omega = u\}$$

define uma norma em $H^s(\Omega)$.

Observações:

1. Se $s \geq r \geq 0$,

$$H^s(\Omega) \hookrightarrow H^r(\Omega) \quad \text{onde} \quad H^0(\Omega) = L^2(\Omega). \quad (1.26)$$

2. $H^s(\Omega)$, $s > 0$, é um espaço de Hilbert.
3. $H^s(\Omega)$ coincide com o espaço usual de Sobolev $H^m(\Omega)$, definido anteriormente, se $s = m \in \mathbb{N}$ e se Γ for regular. Tal resultado é provado usando a teoria do prolongamento.

4. $H_0^s(\Omega)$ é definido como sendo o fecho de $C_0^\infty(\Omega)$ em $H^s(\Omega)$. Além disso, $H_0^s(\mathbb{R}^n) = H^s(\mathbb{R}^n)$.

5. $H^{-s}(\Omega)$ é definido como sendo o dual de $H_0^s(\Omega)$, $s > 0$.

1.1.13 Os espaços $H^s(\Gamma)$, $s \in \mathbb{R}$

Seja Ω um aberto limitado bem regular do \mathbb{R}^n .

Definição 1.1.67 *Seja $\bar{\Omega}$ o fecho de Ω em \mathbb{R}^n . Denotaremos por $\mathcal{D}(\bar{\Omega})$ o seguinte conjunto:*

$$\mathcal{D}(\bar{\Omega}) = \{\varphi|_{\bar{\Omega}}; \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)\}.$$

Observação: Se $s \geq 0$,

$$\mathcal{D}(\bar{\Omega}) \text{ é denso em } H^s(\Omega). \tag{1.27}$$

Definição 1.1.68 *Denotaremos por $\mathcal{D}(\Gamma)$ o seguinte conjunto:*

$$\mathcal{D}(\Gamma) = \{u : \Gamma \rightarrow \mathbb{R}; u \in C^\infty(\Gamma) \text{ e tem suporte compacto em } \Gamma\}$$

onde Γ denota a fronteira de Ω .

Seja $u : \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}$. Então $\gamma_0 u = u|_\Gamma$ está bem definida como uma função de Γ em \mathbb{R} . Com isto tem-se que se $u \in \mathcal{D}(\bar{\Omega})$ então $\gamma_0 u \in \mathcal{D}(\Gamma)$.

Definição 1.1.69 *Um sistema de cartas locais para Ω é uma família $(\varphi_j, U_j)_{j \in \mathcal{J}}$ tal que \mathcal{J} é um sistema de índices e U_j é um aberto limitado e,*

1) para todo $j \in \mathcal{J}$:

$$\varphi : \bar{U}_j \rightarrow \bar{Q}.$$

onde $Q = \{(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n; 0 < x_i < 1, i = 1, \dots, n-1 \text{ e } 1 < x_n < 1\}$ é um difeomorfismo de classe C^∞ tal que

- $\varphi_j(U_j \cap \Omega) = Q^+ = \{(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n; 0 < x_i < 1, i = 1, \dots, n\}$;
- $\varphi_j(\bar{U}_j \cap \Gamma) = \Gamma_0 = \{(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n; 0 < x_i < 1, i = 1, \dots, n-1 \text{ e } x_n = 0\}$;
- $\varphi_j(\partial(U_j \cap \Omega)) = \partial Q^+, \quad \forall j \in \mathcal{J}$.

$$2) \partial\Omega \subset U = \bigcup_{j \in \mathcal{J}} U_j;$$

3) Se $U_j \cap U_k \neq \emptyset$ e se $W_j = \varphi_j(U_j \cap U_k)$ e $W_k = \varphi_k(U_j \cap U_k)$ então $\varphi_k(\varphi_j^{-1}) : W_j \rightarrow W_k$ e $\varphi_j(\varphi_k^{-1}) : W_k \rightarrow W_j$ são de classe C^∞ .

Sejam $(\psi_1, U_1), \dots, (\psi_N, U_N)$ um sistema de cartas locais e $\sigma_1, \dots, \sigma_N$ funções testes do \mathbb{R}^n tais que $\sum_{i=1}^N \sigma_i(x) = 1, \forall x \in \Gamma$ e $\text{supp}(\sigma_i) \subset U_i$, dada uma função $w : \Gamma \rightarrow \mathbb{R}$, será construído as funções $w_j : \mathbb{R}^{n-1} \rightarrow \mathbb{R}, j = 1, \dots, N$ definidas por:

$$w_j(x') = \begin{cases} (\sigma_j w)(\psi_j^{-1}(x', 0)), & \text{se } x' \in \Omega_0 = (0, 1)^{n-1}; \\ 0 & \text{se } x' \in \mathbb{R}^{n-1} \setminus \Omega_0. \end{cases}$$

Definição 1.1.70 Denotaremos por $H^s(\Gamma)$ o conjunto das funções $w : \Gamma \rightarrow \mathbb{R}$ tal que $w_j \in H^s(\mathbb{R}^{n-1}), j = 1, \dots, N$, onde w_j são definidas acima.

$$H^s(\Gamma) = \{w : \Gamma \rightarrow \mathbb{K}; \quad w_j \in H^s(\mathbb{R}^{n-1}), \quad j = 1, \dots, N\}.$$

Observações:

1. Para $u, v \in H^s(\Gamma)$, a função

$$(u, v)_{H^s(\Gamma)} = \sum_{j=1}^N (u_j, v_j)_{H^s(\mathbb{R}^{n-1})}$$

define um produto interno sobre $H^s(\Gamma)$.

2. $H^s(\Gamma)$ é um espaço de Hilbert.

3. Seja $s \in \mathbb{R}$

$$\mathcal{D}(\Gamma) \quad \text{é denso em} \quad H^s(\Gamma). \quad (1.28)$$

Teorema 1.1.71 ([27], pg. 101) *A aplicação*

$$\gamma_0 : \mathcal{D}(\overline{\Omega}) \rightarrow H^{\frac{1}{2}}(\Gamma)$$

definida por $\gamma_0 u = u|_{\Gamma}$, é contínua na topologia de $H^1(\Gamma)$, isto é, existe uma constante positiva C tal que

$$\|\gamma_0 u\|_{H^{\frac{1}{2}}(\Gamma)} \leq C \|u\|_{H^1(\Omega)}.$$

Como $\mathcal{D}(\overline{\Omega})$ é denso em $H^s(\Omega)$, segue do teorema acima que existe uma aplicação, que continuaremos denotando por γ_0 de $H^1(\Omega)$ em $H^{\frac{1}{2}}(\Gamma)$ linear e contínua que estende Γ_0 , isto é, tal que $\gamma_0 u = u|_{\Gamma}$ para toda $u \in \mathcal{D}(\overline{\Omega})$. Esta aplicação $\gamma_0 : H^1(\Omega) \rightarrow H^{\frac{1}{2}}(\Gamma)$ é chamada de função traço e seu valor em um dado $u \in H^1(\Omega)$ é chamado o traço de u sobre Γ .

Teorema 1.1.72 ([27], pg. 102) *Seja Ω um conjunto aberto limitado bem regular do \mathbb{R}^n . A função traço*

$$\gamma_0 : H^1(\Omega) \rightarrow H^{\frac{1}{2}}(\Gamma)$$

é sobrejetiva e $\text{Ker}(\gamma_0) = H_0^1(\Omega)$.

Observação:

Quando dizemos que $u \in H_0^1(\Omega)$ anula na fronteira de Ω , isto é, que $u = 0$ sobre Γ , na verdade significa que $\gamma_0 u = 0$ sobre Γ .

Teorema 1.1.73 ([59], pg. 153) *Existe uma aplicação linear e contínua:*

$$\gamma : H^m(\Omega) \rightarrow \prod_{j=0}^{m-1} H^{m-j-\frac{1}{2}}(\Gamma)$$

tal que é sobrejetora e $\text{Ker}(\gamma) = H_0^m$ e γ possui inversa à direita linear e contínua, mais:

$$\begin{aligned} \gamma u &= (\gamma_0 u, \gamma_1 u, \dots, \gamma_{m-1} u) \\ &= \left(u|_{\Omega}, \frac{\partial u}{\partial \nu}|_{\Omega}, \dots, \frac{\partial^m u}{\partial \nu^m}|_{\Omega} \right), \quad \forall u \in \mathcal{D}(\overline{\Omega}) \end{aligned} \quad (1.29)$$

onde $x \in \overline{\Omega}$

$$(\gamma_j u)(x) = u|_{\Gamma}(x).$$

1.1.14 Teorema da Divergência e fórmulas de Green

Teorema 1.1.74 ([62], pg. 170) *Sejam $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ aberto, limitado e com fronteira regular (de classe C^1) e $F \in [C^1(\overline{\Omega})]^n$. Então, vale a seguinte identidade de Gauss:*

$$\int_{\Omega} \text{div} F \, dx = \int_{\Gamma} F|_{\Gamma} \cdot \eta \, d\Gamma. \quad (1.30)$$

A partir deste teorema obtêm-se a seguintes fórmulas

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma} (f F)|_{\Gamma} \cdot \eta d\Gamma &= \int_{\Omega} \nabla f \cdot F dx + \int_{\Omega} f \operatorname{div} F dx & F \in [C^1(\overline{\Omega})]^n; f \in C^1(\overline{\Omega}) \\ \int_{\Omega} (\Delta u) v dx &= - \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v dx + \int_{\Gamma} \frac{\partial u}{\partial \eta} v d\Gamma & u \in C^2(\overline{\Omega}); v \in C^1(\overline{\Omega}) \\ \int_{\Omega} (\Delta u) v dx &= \int_{\Omega} u \Delta v dx + \int_{\Gamma} \left(\frac{\partial u}{\partial \eta} v - u \frac{\partial v}{\partial \eta} \right) d\Gamma & u, v \in C^2(\overline{\Omega}). \end{aligned}$$

Claro que estas fórmulas são válidas para $u, v, f \in \mathcal{D}(\overline{\Omega})$ e $F \in [\mathcal{D}(\overline{\Omega})]^n$, com Ω conjunto aberto limitado bem regular. Então as fórmulas podem ser reescrever da seguinte forma

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma} \gamma_0(f F) \cdot \eta d\Gamma &= \int_{\Omega} \nabla f \cdot F dx + \int_{\Omega} f \operatorname{div} F dx \\ \int_{\Omega} (\Delta u) v dx &= - \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v dx + \int_{\Gamma} (\gamma_1 u)(\gamma_0 v) d\Gamma \\ \int_{\Omega} (\Delta u) v dx &= \int_{\Omega} u \Delta v dx + \int_{\Gamma} \{(\gamma_1 u)(\gamma_0 v) - (\gamma_0 u)(\gamma_1 v)\} d\Gamma \end{aligned}$$

A aplicação

$$\begin{aligned} \gamma : \mathcal{D}(\overline{\Omega}) &\rightarrow H^{\frac{3}{2}}(\Gamma) \times H^{\frac{1}{2}}(\Gamma) \\ u &\mapsto (\gamma_0 u, \gamma_1 u) \end{aligned}$$

é linear e contínua e por (1.27) se estende a $H^2(\Omega)$. Logo $\gamma_0 u, \gamma_0 v, \gamma_1 u, \gamma_1 v \in L^2(\Gamma)$ e $\gamma_0(f F) \in [L^2(\Gamma)]^n$. Assim $\forall u, v \in H^2(\Omega)$, $f \in H^1(\Omega)$ e $F \in [H^1(\Omega)]^n$ temos a seguintes expressões

$$\begin{aligned} \langle \gamma_0(f F), \eta \rangle_{L^2(\Gamma)} &= \langle \nabla f, F \rangle + \langle \operatorname{div} F, f \rangle \\ \langle \Delta u, v \rangle &= - \langle \nabla u, \nabla v \rangle + \langle \gamma_1 u, \gamma_0 v \rangle_{L^2(\Gamma)} \\ \langle \Delta u, v \rangle &= \langle u, \Delta v \rangle + \langle \gamma_1 u, \gamma_0 v \rangle_{L^2(\Gamma)} - \langle \gamma_0 u, \gamma_1 v \rangle_{L^2(\Gamma)}. \end{aligned}$$

Usando o Teorema 1.1.72 obtemos o seguinte resultado importante

Proposição 1.1.75 (Fórmulas de Green [27], pg. 102)

$$\int_{\Omega} \nabla f \cdot F dx + \int_{\Omega} f \operatorname{div} F dx = 0 \quad f \in H_0^1(\Omega); F \in [H_0^1(\Omega)]^n, \quad (1.31)$$

$$\int_{\Omega} (\Delta u) v dx = - \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v dx \quad u \in H^2(\Omega); v \in H_0^1(\Omega), \quad (1.32)$$

$$\int_{\Omega} (\Delta u) v dx = \int_{\Omega} u \Delta v dx \quad u, v \in H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega). \quad (1.33)$$

Corolário 1.1.76 *Seja $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ um conjunto aberto, limitado e com fronteira de classe C^2 . Se $u \in H^1(\Omega)$ e $w \in W^{1,\infty}(\Omega)$, então $uw \in H^1(\Omega)$ e vale a seguinte regra do produto:*

$$\frac{\partial(uw)}{\partial x_i} = u \frac{\partial w}{\partial x_i} + w \frac{\partial u}{\partial x_i}. \quad \forall i \in \{1, \dots, n\} \quad (1.34)$$

Além disso, se $u \in H_0^1(\Omega)$, então $uw \in H_0^1(\Omega)$.

Teorema 1.1.77 ([27], pg. 84) *Sejam Ω aberto limitado do \mathbb{R}^n e $m \in \mathbb{N}$. Então $H_0^{m+1}(\Omega)$ está imerso compactamente em $H_0^m(\Omega)$, $m \in \mathbb{R}^n$. Além disso, se Ω for aberto, limitado e com a propriedade do m -prolongamento então a imersão de $H^{m+1}(\Omega)$ em $H^m(\Omega)$ é compacta.*

Teorema 1.1.78 ([15], pg. 317) *Sejam $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ um conjunto aberto, limitado, conexo e com fronteira de classe C^2 , $f \in L^2(\Omega)$. Se $u \in H_0^1(\Omega)$ é solução fraca do seguinte sistema:*

$$-\Delta u = f \quad \text{em } \Omega \quad (1.35)$$

$$u|_{\Gamma} = 0 \quad \text{em } \Gamma, \quad (1.36)$$

isto é,

$$\langle \langle \nabla u, \nabla v \rangle \rangle = \langle f, v \rangle, \quad \forall v \in H_0^1(\Omega), \quad (1.37)$$

então

$$u \in H^2(\Omega) \tag{1.38}$$

e existe uma constante real e positiva C , independente de f e u , tal que

$$\|u\|_{H^2(\Omega)} \leq C (\|f\|_{L^2(\Omega)} + \|u\|_{L^2(\Omega)}).$$

e se $u \in H_0^1(\Omega)$ é a única solução fraca temos

$$\|u\|_{H^2(\Omega)} \leq C \|f\|_{L^2(\Omega)}. \tag{1.39}$$

Teorema 1.1.79 ([37], pg. 128) *Sejam $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ um conjunto aberto, limitado, conexo e com fronteira de classe C^2 , $f \in L^2(\Omega)^n$ e a e b constantes reais com $b^2 > a^2 > 0$. Se $u \in H_0^1(\Omega)^n$ é solução fraca do seguinte sistema elástico:*

$$u - a^2 \Delta u - (b^2 - a^2) \nabla \operatorname{div} u = f \quad \text{em } \Omega \tag{1.40}$$

$$u|_{\Gamma} = 0 \quad \text{em } \Gamma, \tag{1.41}$$

isto é,

$$\langle\langle u, v \rangle\rangle + ((u, v))_1 = \langle\langle f, v \rangle\rangle, \quad \forall v \in H_0^1(\Omega)^n, \tag{1.42}$$

então

$$u \in H^2(\Omega)^n \tag{1.43}$$

e existe uma constante real e positiva C , independente de f e u , tal que

$$\|u\|_{H^2(\Omega)^n} \leq C \|f\|_{L^2(\Omega)^n}. \tag{1.44}$$

Corolário 1.1.80 ([37], pg. 128) *Sejam $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ um conjunto aberto, limitado, conexo e com fronteira de classe C^2 , $f \in L^2(\Omega)^n$ e a e b constantes reais com $b^2 > a^2 > 0$. Se $u \in H_0^1(\Omega)^n$ é solução fraca do sistema elástico:*

$$-a^2 \Delta u - (b^2 - a^2) \nabla \operatorname{div} u = f \quad \text{em } \Omega \quad (1.45)$$

$$u|_{\Gamma} = 0 \quad \text{em } \Gamma \quad (1.46)$$

isto é,

$$((u, v))_0 = \langle \langle f, v \rangle \rangle, \quad \forall v \in H_0^1(\Omega)^n, \quad (1.47)$$

então

$$u \in H^2(\Omega)^n$$

e existe uma constante real e positiva C , independente de f e u , tal que

$$\|u\|_{H^2(\Omega)^n} \leq C \|f\|_{L^2(\Omega)^n}. \quad (1.48)$$

1.1.15 Espaços $L^p(I, X)$ e Distribuições Vetoriais

Nesta seção apresentamos alguns resultados sobre a integral de funções vetoriais definidas no intervalo $I = (0, T)$, $0 < T < \infty$, tomando valores num espaço de Banach X .

Definição 1.1.81 $\phi : I \rightarrow X$, é dita *simples* se existirem $\alpha_1, \dots, \alpha_m$ escalares e I_1, \dots, I_m , subconjuntos mensuráveis de I com $I_i \cap I_j = \emptyset$, $\forall i \neq j$, $I = \cup_{k=1}^m I_k$, tais que

$$\phi(t) = \sum_{k=1}^m \alpha_k \chi_k(t). \quad (1.49)$$

Onde χ_k , é a função característica do conjunto $I_k = \{t \in I : \phi(t) = \alpha_k\}$.

Definição 1.1.82 Dizemos que uma função $u : I \mapsto X$ é fortemente mensurável se existirem um subconjunto $N \subset I$, de medida de Lebesgue nula, e uma sequência $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ de funções simples tais que

$$u(t) = \lim_{n \rightarrow \infty} u_n(t), \quad \forall t \in I \setminus N.$$

Notamos que se $u : I \mapsto X$ é uma função fortemente mensurável, então a função $\|u(\cdot)\|_X : I \mapsto \mathbb{R}$ é Lebesgue mensurável.

Teorema 1.1.83 ([38], pg. V-8) Sejam X um espaço de Banach separável. Então, uma função $u : I \mapsto X$ é fortemente mensurável se, e somente se, $\forall f \in X'$, a função $f(u) : I \mapsto \mathbb{R}$ é Lebesgue mensurável.

Definição 1.1.84 Se $\phi : I \rightarrow X$, é simples com representação (1.49), então a integral de Bochner de ϕ , é definida por

$$\int_I \phi(s) ds = \sum_{k=1}^m \alpha_k |I_k|. \quad (1.50)$$

Definição 1.1.85 Dizemos que uma função $u : I \mapsto X$ fortemente mensurável é integrável no sentido de Bochner se existe uma sequência $(u_n)_{n \in \mathbb{N}} : I \rightarrow X$ de funções simples tal que

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_I \|u_n(t) - u(t)\|_X dt = 0.$$

Neste caso, definimos a integral de Bochner de u

$$\int_I u(t) dt = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_I u_n(t) dt.$$

Teorema 1.1.86 ([38], pg. V-8) *Seja $u : I \mapsto X$ uma função fortemente mensurável, então u é integrável no sentido de Bochner ($u \in L^1(I, X)$) se e somente se a função $\|u(\cdot)\|_X : I \mapsto \mathbb{R}$ está em $L^1(I)$.*

Lema 1.1.87 ([38], pg. V-8) *Sejam X, Y espaços de Banach e $A : X \rightarrow Y$ um operador linear limitado. Se $u : I \mapsto X$ está em $L^1(I, X)$, então*

$$\left\langle A, \int_I u(t) dt \right\rangle = \int_I \langle A, u(t) \rangle dt.$$

Corolário 1.1.88 ([38], pg. V-9) *Sejam H um espaço de Hilbert. Se $u : I \mapsto H$ é integrável no sentido de Bochner, então*

$$\left\langle x, \int_I u(t) dt \right\rangle_H = \int_I \langle x, u(t) \rangle_H dt, \quad \forall x \in H.$$

Teorema 1.1.89 ([38], pg. V-10) *$L^1(I, X)$ é um espaço de Banach com a norma definida por*

$$\|u\|_{L^1(I, X)} = \int_I \|u(t)\| dt.$$

Definição 1.1.90 *Designamos por $L^p(I, X)$, $1 \leq p \leq \infty$ o espaço vetorial das (classes de) funções vetoriais $u : I \mapsto X$ fortemente mensuráveis e tais que a função numérica $\|u(t)\|_X$ está em $L^p(I)$.*

Teorema 1.1.91 ([38], pg. V-10) *$L^p(I, X)$, $1 \leq p \leq \infty$, munido da norma dada por*

$$\|u\|_{L^p(I, X)} = \begin{cases} \left(\int_I \|u(t)\|_X^p dt \right)^{\frac{1}{p}} & \text{se } 1 \leq p < \infty \\ \sup_{t \in I} \|u(t)\|_X & \text{se } p = \infty \end{cases}$$

é um espaço de Banach.

Observações:

1. $L^p_{loc}(I, X)$, $1 \leq p \leq \infty$, é dado pelas (classes de) funções vetoriais $u : I \rightarrow X$ fortemente mensuráveis e tais que a função numérica $\|u(t)\|_X$ está em $L^p(J)$, $\forall J \subset I$, com J intervalo aberto.
2. Das definições anteriores é evidente

$$L^p(I, X) \subset L^1_{loc}(I, X). \quad (1.51)$$

3. Notamos que se $p = 2$ e $X = H^n$ é um espaço de Hilbert então $L^2(I, H^n)$ é um espaço de Hilbert com o seguinte produto interno:

$$\langle u, v \rangle_n = \int_I \langle u, v \rangle_{H^n} dt. \quad (1.52)$$

Teorema 1.1.92 ([38], pg. V-10) *Sejam X e Y dois espaços de Banach e suponhamos que $X \hookrightarrow Y$; isto é, $X \subset Y$ com imersão contínua. Se $1 \leq r \leq s \leq \infty$; então $L^s(I, X) \hookrightarrow L^r(I, Y)$.*

Teorema 1.1.93 ([38], pg. V-11) *Sejam X um espaço de Banach. Então, valem as seguintes afirmações.*

1. Se X reflexivo, $1 < p < \infty$, $1 < q < \infty$, $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$, então

$$[L^p(I, X)]' \cong L^q(I, X'). \quad (1.53)$$

2. Se $p = 1$ e X é reflexivo ou X' é separável, então

$$[L^1(I, X)]' \cong L^\infty(I, X') \quad (1.54)$$

3. A dualidade entre estes espaços vem dada na forma integral por

$$\langle u, v \rangle_{L^q(I, X'), L^p(I, X)} = \int_0^T \langle u(t), v(t) \rangle_{X', X} dt. \quad (1.55)$$

4. Se $1 < p < \infty$, $1 < r < \infty$ e $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ aberto, então

$$[L^p(I, L^r(\Omega))] \cong L^q(I, L^s(\Omega)). \quad (1.56)$$

onde $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ e $\frac{1}{s} + \frac{1}{r} = 1$.

5. Sejam $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ aberto e limitado, $1 \leq p \leq \infty$. Então

$$L^p(I, L^p(\Omega)) \cong L^p(I \times \Omega). \quad (1.57)$$

Lema 1.1.94 ([9], pg. 59) *Sejam H um espaço de Hilbert separável. Se $E \subset H$ é um subespaço vetorial denso,*

$$\mathcal{E} = \{\psi u; \psi \in \mathcal{D}(I) \text{ e } u \in E\} \quad (1.58)$$

é um conjunto denso em $L^2(I, H)$.

Teorema 1.1.95 ([33], pg. 58) *Sejam $1 < p_0, p_1 < \infty$, $B_0 \hookrightarrow B \hookrightarrow B_1$, B_0 imerso compactamente em B , com B_0 , B e B_1 espaços de Banach, B_0 e B_1 , espaços reflexivos. Considere*

$$W^{p_0, p_1}(I; B_0, B_1) = \{v \in L^{p_0}(I, B_0), v' \in L^{p_1}(I, B_1)\}$$

com a norma

$$\|u\|_W := \|u\|_{L^{p_0}(I, B_0)} + \|u'\|_{L^{p_1}(I, B_1)}.$$

Então $W^{p_0, p_1}(I; B_0, B_1)$ é um espaço de Banach e está imerso continuamente e compactamente em $L^{p_0}(I, B)$

Proposição 1.1.96 ([6], pg. A-19) *Sejam E um espaço de Hilbert separável. Se $u \in W^1(I; H)$, então existe $x_0 \in E$ tal que*

$$u(t) = x_0 + \int_0^t u'(r) dr, \quad \text{para quase todo } t \in I. \quad (1.59)$$

Além disso, se u' é contínua em \bar{I} , então temos o seguinte limite:

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} \int_t^{t+h} u'(r) dr = u'(t), \quad \forall t \in \bar{I}. \quad (1.60)$$

Definição 1.1.97 *Denotamos por $C_0(I, X)$, o espaço vetorial das funções $\varphi : I \rightarrow X$ tais que $\lim_{s \rightarrow s_0} \|\varphi(s) - \varphi(s_0)\|_X = 0$, $\forall s_0 \in I$ e $\text{supp } \varphi \subset\subset I$.*

Teorema 1.1.98 ([65], pg. 249) *$C_0(I; X)$ munido com a norma dada por*

$$\|\varphi\|_{C(I, X)} = \max_{t \in \text{supp}(\varphi)} \|\varphi(t)\|$$

é um espaço de Banach.

Definição 1.1.99 *Denotamos por $\mathcal{D}(I, X)$, o espaço vetorial das funções $\varphi : I \rightarrow X$ tais que $\frac{d^j \varphi}{dt^j} \in C_0(I, X)$, $\forall j \in \mathbb{N}$.*

Teorema 1.1.100 *Seja $1 \leq p \leq \infty$. Então vale a inclusão*

$$\mathcal{D}(I, X) \subset L^p(I, X). \quad (1.61)$$

Teorema 1.1.101 *Seja $1 \leq p < +\infty$. Então $\mathcal{D}(I, X)$ é denso em $L^p(I, X)$.*

Teorema 1.1.102 ([67], pg. 422) *Sejam E um espaço de Hilbert separável e $0 < T < \infty$. Então, temos a seguinte inclusão:*

$$W^1(I, E) \hookrightarrow C(\bar{I}, E). \quad (1.62)$$

Além disso, $\forall s, t \in \bar{I}$, tal que $s \leq t$ e $\forall u, v \in W^1(I; E)$, temos a seguinte fórmula de integração por partes:

$$\langle u(t), v(t) \rangle_E - \langle u(s), v(s) \rangle_E = \int_s^t \langle u'(r), v(r) \rangle_E + \langle u(r), v'(r) \rangle_E dr. \quad (1.63)$$

Sob as hipóteses do teorema anterior obtemos:

$$\frac{1}{2} \|u(t)\|_E^2 - \frac{1}{2} \|u(s)\|_E^2 = \int_s^t \langle u'(r), u(r) \rangle_E dr. \quad (1.64)$$

Teorema 1.1.103 (Aubin-Lions, [59], pg. 122) *Sejam E um espaço de Hilbert separável. Então, a inclusão*

$$W^1(I; E) \hookrightarrow L^2(I, E). \quad (1.65)$$

Definição 1.1.104 *O espaço das transformações lineares e contínuas de $\mathcal{D}(I)$ em X , ou seja, $\mathcal{L}(\mathcal{D}(I), X)$ é denominado espaço das distribuições vetoriais de I em X e denotado por $\mathcal{D}'(I, X)$.*

Dado $u \in L^p(I, X)$, $1 \leq p \leq \infty$, definimos

$$\begin{aligned} T_u : \mathcal{D}(I) &\rightarrow X \\ \varphi &\mapsto \int_0^T u(t)\varphi(t)dt, \end{aligned} \quad (1.66)$$

onde a integral é no sentido de Bochner em X . A aplicação T_u é linear e contínua de $\mathcal{D}(I)$ em X e por esta razão é uma distribuição vetorial.

Teorema 1.1.105 *Seja $1 \leq p \leq \infty$, então $L^p(I, X) \subset \mathcal{D}'(I, X)$.*

Prova

Usar a definição anterior e a prova da inclusão 1.10.

■

Lema 1.1.106 *Se $w \in L^p(I, X)$ e $\int_I w(s)\varphi(s)ds = 0, \forall \varphi \in \mathcal{D}(I)$, então $w(s) = 0$ quase sempre em I .*

Prova

Usando o Teorema 1.1.92, $w \in L^1(I, X)$. Logo, aplicando o Lema 1.1.87 para $A \in X'$ e a hipótese obtemos

$$\begin{aligned} \int_0^T \varphi(s)A(w(s)) ds &= \int_0^T A(\varphi(s)w(s)) ds \\ &= A\left(\int_0^T \varphi(s)w(s) ds\right) = 0, \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(0, T). \end{aligned}$$

Como $|A(w(s))| \leq \|A\|_{X'} \|w(s)\|_X < \infty$, temos $A(w(s)) \in L^1(I)$. Usando o Teorema 1.1.39, temos $A(w(s)) = 0$, q.s. em I . Finalmente usando o Corolário de Hanh-Banach (Ver [5], pg. 4), $w(s) = 0$, q.s. em I .

■

1.1.16 Existência e unicidade de uma equação ordinária autônoma

Teorema 1.1.107 ([12], pg. 146) *Seja $f : U \mapsto \mathbb{R}^n$. Uma função continuamente diferenciável no aberto $U \subset \mathbb{R}^n$. Então dados $t_0 \in \mathbb{R}$ e*

$x_0 \in U$ quaisquer, existe uma única solução do problema de valor inicial

$$(PVI) \begin{cases} x' = f(x), \\ x(t_0) = x_0 \end{cases}$$

definida num intervalo aberto $(t_0 - \alpha, t_0 + \alpha)$, para certo $\alpha = \alpha(t_0, x_0)$ positivo.

Observação A solução $x : (t_0 - \alpha, t_0 + \alpha) \rightarrow \mathbb{R}^n$ é de classe C^2 .

Definição 1.1.108 Dizemos que I é um intervalo máximo da solução de (PVI) por x_0 se, dada qualquer solução $x : J \rightarrow \mathbb{R}^n$ de (PVI) temos $J \subset I$.

Existem dois motivos básicos para um intervalo máximo ser finito: ou a solução em E tende ao infinito de \mathbb{R}^n ou à fronteira do domínio E .

Teorema 1.1.109 ([12], pg. 149) Seja $x : I(x_0) \rightarrow \mathbb{R}^n$ a solução máxima de (PVI), definida no intervalo máximo $I(x_0) = (\alpha, \beta)$. Se $\beta \in (0, +\infty)$ então, dado qualquer compacto $K \subset U$, existe $t \in (0, \beta)$ tal que $x(t) \in U \setminus K$. Analogamente, se $\alpha < 0$ então, dado qualquer compacto $K \subset U$, existe $t \in (\alpha, 0)$ tal que $x(t) \in U \setminus K$.

Uma consequência bastante útil é a que segue

Corolário 1.1.110 ([12], pg. 149) Se f tem domínio \mathbb{R}^n e se $x : I \rightarrow \mathbb{R}^n$ é uma solução de (PVI) tal que $|x(t)|$ é limitado para todo $t \in I$, então $I = \mathbb{R}$.

Capítulo 2

Existência e Unicidade

2.1 Hipóteses adicionais

Nesta seção, seguindo [63], impomos algumas hipóteses sobre a função ρ que são suficientes para provarmos a existência e unicidade de soluções globais fortes para o sistema termoelástico. As hipóteses assumidas neste trabalho generalizam o caso $\rho(x, s) = a(x) |s|^p s$, para $0 \leq p < \infty$ e $a : \bar{\Omega} \mapsto [0, \infty)$ uma função contínua.

Seja $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ aberto e limitado. Daqui em diante consideramos uma função

$$\begin{aligned} \rho : \bar{\Omega} \times \mathbb{R}^n &\mapsto \mathbb{R}^n \\ (x, s) &\mapsto \rho(x, s) \end{aligned}$$

tal que satisfaz as seguintes condições:

1. ρ e $\frac{\partial \rho}{\partial s_i}$ são contínuas em $\bar{\Omega} \times \mathbb{R}^n$, $\forall 1 \leq i \leq n$;
2. $\rho(x, s) \cdot s \geq 0$, $\forall (x, s) \in \bar{\Omega} \times \mathbb{R}^n$;
3. $\xi^T \cdot \frac{\partial \rho}{\partial s}(x, s) \cdot \xi \geq 0$, $\forall (x, s) \in \bar{\Omega} \times \mathbb{R}^n$, $\forall \xi \in \mathbb{R}^n$;

4. Existem constantes positivas K_0, K_1, K_2 e K_3 , e números reais p, r , $-1 < r < +\infty$, $-1 < p \leq \frac{2}{n-2}$ se $n \geq 3$ e $-1 < p < +\infty$ se $n = 2$, tais que:

$$(a) \quad K_2 a(x) |s|^{r+2} \leq \rho(x, s) \cdot s \quad \text{e} \quad |\rho(x, s)| \leq K_0 a(x) (|s|^{r+1} + |s|),$$

para $|s| \leq 1$.

$$(b) \quad K_3 a(x) |s|^{p+2} \leq \rho(x, s) \cdot s \quad \text{e} \quad |\rho(x, s)| \leq K_1 a(x) (|s|^{p+1} + |s|),$$

para $|s| \geq 1$.

com $a : \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}^+$, uma função em $L^\infty(\Omega)$.

Usando os itens 1 e 3 acima e a Proposição do Valor Médio, temos que $\forall (x, s, \tilde{s}) \in \bar{\Omega} \times \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$

$$(\rho(x, s) - \rho(x, \tilde{s})) \cdot (s - \tilde{s}) = (s - \tilde{s})^T \cdot \frac{\partial \rho}{\partial s}(x, \theta s + (1 - \theta) \tilde{s}) (s - \tilde{s}) \geq 0, \quad (2.1)$$

para algum $0 \leq \theta \leq 1$ e dependendo de s, \tilde{s} e x .

Definição 2.1.1 *Definimos a seguinte energia para o sistema termoelástico:*

$$\begin{aligned} E : [0, \infty) &\longmapsto [0, \infty) \\ t &\longmapsto \frac{1}{2} \left[\|u'(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \|u(t)\|_1^2 + \|\theta(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 \right]. \end{aligned}$$

Se $T \geq 0$, então definimos também a seguinte função:

$$\begin{aligned} \Delta E : [0, \infty) &\longmapsto \mathbb{R}_0^+ \\ t &\longmapsto E(t) - E(t + T). \end{aligned}$$

Um resultado imediato desta definição é

$$\frac{dE(t)}{dt} = \langle \langle u'', u' \rangle \rangle + ((u, u'))_1 + \langle \theta', \theta \rangle.$$

Seja $I = (0, T)$, fazendo o produto interno da equação dada em (2.11) por u' e da equação dada em (2.12) por θ em $L^2(I, L^2(\Omega)^n)$, somando os resultados, usando (1.31) e aplicando a fórmula de integração por partes dada no Teorema 1.1.102, obtemos a seguinte igualdade:

$$E(t) = - \int_0^t \left(\langle \langle \rho(\cdot, u'(s)), u'(s) \rangle \rangle + \|\nabla\theta(s)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 \right) ds + E(0), \quad \forall t \geq 0. \quad (2.2)$$

Logo, usando as hipótese dada na seção 2.1, temos $\Delta E(t) = E(0) - E(t) \geq 0$ deste modo, temos que a função energia $E(t)$ é não crescente.

De forma análoga, obtemos a seguinte igualdade:

$$\Delta E(t) = \int_t^{t+T} \left(\langle \langle \rho(\cdot, u'(s)), u'(s) \rangle \rangle + \|\nabla\theta(s)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 \right) ds, \quad \forall T, t \geq 0. \quad (2.3)$$

Além disso, se Ω for um conjunto aberto e limitado ao menos numa direção, então, aplicando a Proposição(1.1.50), existe uma constante real e positiva C tal que

$$\int_t^{t+T} \|\theta(s)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 ds \leq C \int_t^{t+T} \|\nabla\theta(s)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 ds, \quad \forall T, t \geq 0. \quad (2.4)$$

2.2 Teorema de existência e unicidade

Nesta seção enunciamos o Teorema de Existência e Unicidade de soluções globais fortes para o sistema termoelástico. A prova deste

teorema é feita na seção seguinte.

Teorema 2.2.1 (Existência e Unicidade) *Sejam $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ aberto, limitado, conexo e com fronteira de classe C^2 e $b^2 > a^2 > 0$. Então, dado*

$$(u_0, u_1, \theta) \in (H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n) \times H_0^1(\Omega)^n \times (H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)), \quad (2.5)$$

existe, para um intervalo $I = (0, T)$ com $T > 0$ arbitrário, um único par

$$(u, \theta) \in L^\infty(I, H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n) \times L^\infty(I, H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)) \quad (2.6)$$

$$u \in C([0, T], H_0^1(\Omega)^n) \cap C^1([0, T], L^2(\Omega)^n), \quad (2.7)$$

$$\theta \in C([0, T], H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)), \quad (2.8)$$

$$(u', \theta') \in L^\infty(I, H_0^1(\Omega)^n) \times L^\infty(I, L^2(\Omega)), \quad (2.9)$$

$$u'' \in L^\infty(I, L^2(\Omega)^n), \quad (2.10)$$

e que satisfaz as seguintes igualdades:

$$u'' - a^2 \Delta u - (b^2 - a^2) \nabla \operatorname{div} u + \nabla \theta + \rho(x, u') = 0$$

$$\text{em } L^2(I, L^2(\Omega)^n); \quad (2.11)$$

$$\theta' - \Delta \theta + \operatorname{div} u' = 0 \text{ em } L^2(I, L^2(\Omega)); \quad (2.12)$$

$$u(0) = u_0, \quad u'(0) = u_1, \quad \theta(0) = \theta_0.$$

Começamos provando que as expressões dadas no lado esquerdo de (2.11) e (2.12) estão nos espaços adequados.

Lema 2.2.2 *Suponha válida as hipóteses do Teorema 2.2.1. Se o par (u, θ) satisfaz (2.6), (2.9) e (2.10), então temos as seguintes afirmações:*

$$u'', \Delta u, \nabla \operatorname{div} u, \nabla \theta, \rho(x, u') \in L^\infty(I, L^2(\Omega)^n); \quad (2.13)$$

$$\theta', \Delta \theta, \operatorname{div} u' \in L^\infty(I, L^2(\Omega)). \quad (2.14)$$

Prova Como consequência das hipóteses, do Teorema 1.1.92 e das desigualdades em (1.13) e (1.14), temos

$$u'', \Delta u, \nabla \operatorname{div} u, \nabla \theta \in L^\infty(I, L^2(\Omega)^n);$$

$$\theta', \Delta \theta, \operatorname{div} u' \in L^\infty(I, L^2(\Omega)).$$

Seja $B = \{x \in \Omega : |u'(x)| \leq 1\}$, então pelo item 4 das hipóteses sobre a função ρ , obtemos

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} |\rho(x, u'(x))|^2 dx &= \int_B |\rho(x, u'(x))|^2 dx + \int_{\Omega \setminus B} |\rho(x, u'(x))|^2 dx \\ \int_{\Omega} |\rho(x, u'(x))|^2 dx &\leq \underbrace{\int_B 2K_0^2 a(x)^2 (|u'(x)|^{2r+2} + |u'(x)|^2) dx}_{I_1} + \\ &\quad \underbrace{\int_{\Omega \setminus B} 2K_1^2 a(x)^2 (|u'(x)|^{2p+2} + |u'(x)|^2) dx}_{I_2} \end{aligned}$$

Se $r \geq 0$ então, $I_1 \leq 4K_0^2 \|a\|_\infty^2 \|u'\|_{L^2(\Omega)^n}^2$.

Se $-1 < r < 0$, então $I_1 \leq 4K_0^2 \|a\|_\infty^2 \int_B |u'(x)|^{2r+2} dx \leq 4K_0^2 \|a\|_\infty^2 |\Omega| \|u'\|_{L^2(\Omega)^n}^{2r+2}$.

Se $n \geq 3$ e $-1 < p \leq \frac{2}{n-2}$ então, $-1 < p \leq 2$ logo

- Se $-1 < p \leq 0$ então, $I_2 \leq 4K_1^2 \|a\|_\infty^2 |\Omega| \|u'\|_{L^2(\Omega)^n}^2$.
- Se $0 < p \leq 2$ então, $I_2 \leq 4K_1^2 \|a\|_\infty^2 |\Omega| \|u'\|_{L^2(\Omega)^n}^{2p+2}$.

Se $n = 2$ ou 1 e $-1 < p < +\infty$ a prova é similar. Logo, como I_1, I_2 são finitos então a função $\rho(x, u') \in L^2(\Omega)^n$.

■

A seguir obtemos a formulação variacional; um sistema de equações equivalente às equações dadas em (2.11) e (2.12) e que são úteis na prova de existência.

Lema 2.2.3 *Suponha válida as hipóteses do Teorema 2.2.1. Seja (u, θ) um par que satisfaz (2.6), (2.9) e (2.10). Então, (u, θ) satisfaz as equações dadas em (2.11) e (2.12) se, e somente se, valem as seguintes igualdades:*

$$\begin{aligned} \langle u'', w \rangle + ((u, w))_1 + \langle \nabla \theta, w \rangle + \langle \rho(\cdot, u'), w \rangle = 0 \\ \text{em } D'(I), \forall w \in H_0^1(\Omega)^n, \forall T > 0; \end{aligned} \quad (2.15)$$

$$\begin{aligned} \langle \theta', z \rangle + \langle \nabla \theta, \nabla z \rangle - \langle u', \nabla z \rangle = 0 \text{ em } D'(I), \forall z \in H_0^1(\Omega), \forall T > 0. \end{aligned} \quad (2.16)$$

Prova

Começamos provando a necessidade. Fixamos $T > 0$. Sejam $\psi \in \mathcal{D}(I)$, $w \in H_0^1(\Omega)^n$ e $z \in H_0^1(\Omega)$. Então, usando (1.8) e (1.19) temos

$$\int_0^T \|w(x)\psi(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 dt = \|w(x)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 \|\psi(t)\|_{L^2(I)}^2 < +\infty,$$

assim,

$$w \psi \in L^2(I, L^2(\Omega)^n).$$

De igual forma, para $z \in H_0^1(\Omega)^n$ obtemos

$$z\psi \in L^2(I, L^2(\Omega)).$$

Tomando o produto interno de $w\psi$ em ambos os lados da equação dada em (2.11) no espaço $L^2(I, L^2(\Omega)^n)$ e de $z\psi$ em ambos os lados da equação dada em (2.12) no espaço $L^2(I, L^2(\Omega))$, tem-se

$$\begin{aligned} \langle\langle u'', w\psi \rangle\rangle - a^2 \langle\langle \Delta u, w\psi \rangle\rangle - (b^2 - a^2) \langle\langle \nabla \operatorname{div} u, w\psi \rangle\rangle \\ + \langle\langle \nabla \theta, w\psi \rangle\rangle \langle\langle \rho(\cdot, u'), w\psi \rangle\rangle = 0; \end{aligned} \quad (2.17)$$

$$\langle \theta', z\psi \rangle + \langle \Delta \theta, z\psi \rangle + \langle \operatorname{div} u', z\psi \rangle = 0. \quad (2.18)$$

Aplicando a definição (1.52), as fórmulas (1.30), (1.32) e (1.33) e usando o fato de que $u(t), \theta(t) \in H^2(\Omega)^n$ e $u'(t) \in H_0^1(\Omega)^n$, obtemos

$$\begin{aligned} \int_0^T \psi(t) [\langle\langle u''(t), w \rangle\rangle + ((u(t), w))_1 + \langle\langle \nabla \theta(t), w \rangle\rangle + \langle\langle \rho(\cdot, u'(t)), w \rangle\rangle] dt = 0 \\ \int_0^T \psi(t) [\langle \theta'(t), z \rangle + \langle\langle \nabla \theta(t), \nabla z \rangle\rangle - \langle\langle u'(t), \nabla z \rangle\rangle] = 0, \quad \forall \psi \in \mathcal{D}(I). \end{aligned}$$

Logo usando as hipóteses e o Teorema 1.1.39 obtemos facilmente as equações dadas em (2.15) e (2.16).

Vamos provar a suficiência. A partir da hipóteses, aplicando uma argumento parecido como na prova da necessidade, pode-se obter:

$$\begin{aligned} \langle\langle u'' - a^2 \Delta u - (b^2 - a^2) \nabla \operatorname{div} u + \nabla \theta + \rho(\cdot, u'), w\psi \rangle\rangle = 0, \\ \forall w \in H_0^1(\Omega)^n \quad \forall \psi \in D(I), \quad \forall T > 0; \end{aligned} \quad (2.19)$$

$$\begin{aligned} \langle \theta' - \Delta \theta + \operatorname{div} u', z\psi \rangle = 0, \quad \forall z \in H_0^1(\Omega), \quad \forall \psi \in D(I), \quad \forall T > 0. \end{aligned} \quad (2.20)$$

Aplicando (1.19), Lema 1.1.94 e a continuidade do produto interno temos $\forall T > 0$

$$\begin{aligned} \langle \langle u'' - a^2 \Delta u - (b^2 - a^2) \nabla \operatorname{div} u + \nabla \theta + \rho(\cdot, u'), v_1 \rangle \rangle &= 0, \\ \forall v_1 &\in L^2(I, L^2(\Omega)^n); \\ \langle \theta' - \Delta \theta + \operatorname{div} u', v_2 \rangle &= 0, \quad \forall v_2 \in L^2(I, L^2(\Omega)). \end{aligned}$$

Logo, usando (1.51) o resultado segue. ■

2.3 Prova de existência e unicidade

2.3.1 Unicidade

Sejam (u, θ) e $(\bar{u}, \bar{\theta})$ como no Teorema 2.2.1. Fixamos $T > 0$. Então, obtemos as seguintes igualdades:

$$\begin{aligned} (u'' - \bar{u}'') - a^2 \Delta(u - \bar{u}) - (b^2 - a^2) \nabla \operatorname{div}(u - \bar{u}) + \nabla(\theta - \bar{\theta}) \\ + (\rho(\cdot, u') - \rho(\cdot, \bar{u}')) = 0 \quad \text{em } L^2(I, L^2(\Omega)^n); \end{aligned} \quad (2.21)$$

$$(\theta' - \bar{\theta}') - \Delta(\bar{\theta} - \theta) + \operatorname{div}(u' - \bar{u}') = 0 \quad \text{em } L^2(I, L^2(\Omega)). \quad (2.22)$$

Somando o produto interno da equação dada em (2.21) por $(u' - \bar{u}')$ no espaço $L^2(I, L^2(\Omega)^n)$ com o produto interno da equação dada em (2.22) por $(\theta - \bar{\theta})$ no espaço $L^2(I, L^2(\Omega))$, logo usando a definição (1.52), as fórmulas (1.30), (1.32), (1.33) também $u(t), \bar{u}(t) \in H^2(\Omega)^n$,

$u'(t), \bar{u}'(t) \in H_0^1(\Omega)^n$ e $\theta \in H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)$, obtemos

$$I(T) + \int_0^T [\langle (\rho(\cdot, u'(t)) - \rho(\cdot, \bar{u}'(t))), (u' - \bar{u}') \rangle + \langle \Delta(\bar{\theta} - \theta)(t), (\bar{\theta} - \theta)(t) \rangle] dt = 0, \quad (2.23)$$

onde

$$I(T) = \int_0^T [\langle (u'' - \bar{u}'')(t), (u' - \bar{u}') \rangle + ((u - \bar{u})(t), (u' - \bar{u}') \rangle_1 + \langle (\theta' - \bar{\theta}') \rangle_1 + \langle (\theta - \bar{\theta}) \rangle] dt. \quad (2.24)$$

Usando (2.23) e a desigualdade (2.1) obtemos $I(T) \leq 0$. Por outro lado aplicando (2.24), a fórmula de integração por partes dada pela fórmula (1.64) e as condições iniciais do problema para (u, θ) e $(\bar{u}, \bar{\theta})$, obtemos:

$$\begin{aligned} & \|u'(T) - \bar{u}'(T)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \|u(T) - \bar{u}(T)\|_1^2 \\ & + \|\theta(T) - \bar{\theta}(T)\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq \|u'(0) - \bar{u}'(0)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 \\ & + \|u(0) - \bar{u}(0)\|_1^2 + \|\theta(0) - \bar{\theta}(0)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 = 0. \end{aligned} \quad (2.25)$$

Finalmente pela arbitrariedade de T , temos que

$$u \equiv \bar{u} \quad \text{e} \quad \theta \equiv \bar{\theta}.$$

■

2.3.2 Existência

Na prova da existência no Teorema 2.2.1, seguimos o conhecido método de Faedo-Galerkin. Esse método é baseado na construção de problemas projetados sobre os espaços de aproximação de Galerkin. Usando teoria de equações diferenciais ordinárias, garantimos a existência de soluções suaves para os problemas projetados, que são chamadas soluções aproximadas. Estabelecemos algumas estimativas para mostrar que a sequência de soluções aproximadas é limitada em algum espaço adequado. Atráves de compacidade, extraímos uma subsequência convergente. Mostramos que o limite desta subsequência é solução do problema original. Nesta subseção, dividimos o método nas seguintes etapas:

1. Problema aproximado em espaço de dimensão finita;
2. Estimativas à priori;
3. Extração de uma subsequência convergente à um par (u, θ) candidato a solução do sistema termo-elástico;
4. Passagem ao limite no primeiro item;
5. Regularidade da solução (u, θ) ;
6. Análise das condições iniciais.

Problema aproximado

Consideramos $\{v_\nu\}_{\nu \in \mathbb{N}}$ e $\{w_\nu\}_{\nu \in \mathbb{N}}$ bases Hilbertianas para os espaços $H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n$ e $H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)$ respectivamente.

Resolve-se inicialmente, um problema aproximado num subespaço de dimensão finita, isto é, projetar as equações (2.15) e (2.16) sobre o subespaço $V_m \times W_m$ de dimensão finita, para um $m \in \mathbb{N}$ fixo, onde V_m

é o subespaço gerado por $\{v_1, \dots, v_m\}$ e W_m é o subespaço gerado por $\{w_1, \dots, w_m\}$,

$$V_m = [v_1, \dots, v_m] \quad \text{e} \quad W_m = [w_1, \dots, w_m], \quad \forall m \in \mathbb{N}. \quad (2.26)$$

Procura-se algum tempo t_m , o maior possível, num intervalo $[0, T]$, para um $T > 0$ arbitrário fixo e funções

$$u_m : [0, t_m) \mapsto V_m \quad \text{e} \quad \theta_m : [0, t_m) \mapsto W_m \quad (2.27)$$

que satisfaçam o seguinte problema de valor inicial:

$$P_m \begin{cases} \langle \langle u_m'', v \rangle + ((u_m, v))_1 + \langle \langle \nabla \theta_m, v \rangle \rangle + \langle \langle \rho(\cdot, u_m'), v \rangle \rangle = 0, \quad \forall v \in V_m \\ \langle \theta_m', w \rangle + \langle \langle \nabla \theta_m, \nabla w \rangle \rangle - \langle \langle u_m', \nabla w \rangle \rangle = 0, \quad \forall w \in W_m \\ u_m(0) = u_{0m} \in V_m \\ u_m'(0) = u_{1m} \in V_m \\ \theta_m(0) = \theta_{0m} \in W_m, \end{cases}$$

onde

$$u_{0m} = \sum_{k=1}^m a_{km} v_k, \quad u_{1m} = \sum_{k=1}^m b_{km} v_k \quad \text{e} \quad \theta_{0m} = \sum_{k=1}^m c_{km} w_k$$

são as projecções de

$$u_0 = \sum_{k=1}^{\infty} a_{km} v_k, \quad u_1 = \sum_{k=1}^{\infty} b_{km} v_k \quad \text{e} \quad \theta_0 = \sum_{k=1}^{\infty} c_{km} w_k$$

Assim é imediato ver a convergência forte

$$\begin{aligned}
 u_{0\,m} &\rightarrow u_0, & \text{em } & H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n \\
 u_{1\,m} &\rightarrow u_1 & \text{em } & H_0^1(\Omega)^n \\
 \theta_{0\,m} &\rightarrow \theta_0 & \text{em } & H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega).
 \end{aligned}
 \tag{2.28}$$

Observação Pelo fato da convergência (2.28) e usando as desigualdades (1.13), (1.14), (1.15) e (1.21), pode-se garantir que os termos

$$\begin{aligned}
 \|\Delta u_{0,m}\|_{L^2(\Omega)^n}, \quad \|\nabla \operatorname{div} u_{0,m}\|_{L^2(\Omega)^n}, \\
 \|\Delta \theta_{0,m}\|_{L^2(\Omega)^n} \quad \text{e} \quad \|\operatorname{div} u_{1,m}\|_{L^2(\Omega)^n}
 \end{aligned}
 \tag{2.29}$$

são limitados para todo $m \in \mathbb{N}$.

Utilizando as propriedades de base Hilbertiana, podemos garantir que existiram um sistema contínuo de escalares, isto é, funções suaves

$$g_{k\,m} : [0, T] \mapsto \mathbb{R} \quad \text{e} \quad h_{k\,m} : [0, T] \mapsto \mathbb{R}, \quad \forall 1 \leq k \leq m,$$

tal que podemos escrever

$$u_m(t) = \sum_{k=1}^m g_{k\,m}(t) v_k, \tag{2.30}$$

$$\theta_m(t) = \sum_{k=1}^m h_{k\,m}(t) w_k. \tag{2.31}$$

Substituindo estes valores no problema (P_m) e tomando $v = v_j$ e $w = w_j$

para $j = 1 \cdots m$, tem-se

$$\sum_{k=1}^m [A_{kj} g''_{km}(t) + B_{kj} g_{jm}(t) + C_{kj} h_{km}(t)] = -\langle \rho(\cdot, \sum_{k=1}^m g'_{km}(t) v_k), v_j \rangle$$

$$\forall 1 \leq j \leq m, \forall 0 \leq t < t_m; \quad (2.32)$$

$$\sum_{k=1}^m [D_{kj} h'_{km}(t) + E_{kj} h_{km}(t) - F_{kj} g'_{km}(t)] = 0$$

$$\forall 1 \leq j \leq m, \forall 0 \leq t < t_m \quad (2.33)$$

$$g_{km}(0) = a_{km} \quad g'_{km}(0) = b_{km} \quad h_{km}(0) = c_{km} \quad \forall 1 \leq k \leq m.$$

$$(2.34)$$

Definimos

$$A_m, B_m, C_m, D_m, E_m \text{ e } F_m \in M_{m \times m}(\mathbb{R})$$

cujas componentes são

$$A_{kj}^m = \langle v_k, v_j \rangle \quad B_{kj}^m = ((v_k, v_j))_1 \quad C_{kj}^m = \langle \nabla w_k, v_j \rangle$$

$$D_{kj}^m = \langle w_k, w_j \rangle \quad E_{kj}^m = \langle \nabla w_k, \nabla w_j \rangle \quad F_{kj}^m = \langle v_k, \nabla w_j \rangle.$$

Vamos introduzir a seguinte mudança de variável

$$y = y(t) = (y_1, \dots, y_m) \quad \text{onde} \quad y_k(t) = g_{km}(t), \quad k = 1, \dots, m,$$

$$x = x(t) = (x_1, \dots, x_m) \quad \text{onde} \quad x_k(t) = h_{km}(t), \quad k = 1, \dots, m.$$

Podemos reescrever as equações (2.32) e (2.33) da seguinte forma matricial

$$\begin{aligned} A_m y'' + B_m y + C_m x &= G_1^m(y') \\ D_m x' + E_m x - F_m y' &= \bar{0}, \end{aligned}$$

onde

$$G_1^m(y') = \begin{bmatrix} -\langle \rho(\cdot, \sum_{k=1}^m y'_k v_k), v_1 \rangle \\ \vdots \\ -\langle \rho(\cdot, \sum_{k=1}^m y'_k v_k), v_m \rangle \end{bmatrix}.$$

Introduzimos a variável auxiliar

$$\begin{aligned} \phi_m(t) &= (y(t), y'(t), x(t)), \\ \phi_0 &= (a_{1m}, \dots, a_{mm}, b_{1m}, \dots, b_{mm}, c_{1m}, \dots, c_{mm}). \end{aligned}$$

e também a função

$$\begin{aligned} G^m : \mathbb{R}^{3m} &\longmapsto \mathbb{R}^{3m} \\ (s_1, \dots, s_{3m}) &\longmapsto \left(\underbrace{0, \dots, 0}_m, G_1^m(s_{m+1}, \dots, s_{2m}), \underbrace{0, \dots, 0}_m \right), \end{aligned}$$

Observações

1. É claro que a função G^m é continuamente diferenciável.
2. As matrizes A_m e D_m são inversíveis.

Então, o problema de valor inicial dado em (2.32), (2.33) e (2.34) é

equivalente ao seguinte sistema de equações diferenciais ordinárias:

$$\phi'_m(t) = \begin{bmatrix} 0_m & I_m & 0_m \\ -A_m^{-1}B_m & 0_m & -A_m^{-1}C_m \\ 0_m & +D_m^{-1}F_m & -D_m^{-1}E_m \end{bmatrix} \cdot \phi_m(t) + G^m(\phi_m(t)),$$

$\forall t$ tal que $0 \leq t < T$,

$$\phi_m(0) = \phi_0. \quad (2.35)$$

Aplicando o Teorema 1.1.109, obtemos o resultado desejado para $0 \leq t_m < T$ maximal e com as seguintes suavidades:

$$u_m \in C^3([0, t_m], V_m) \quad \text{e} \quad \theta_m \in C^2([0, t_m], W_m). \quad (2.36)$$

Estimativa à priori I

Escolhendo $v = u'_m(t)$ na primeira equação e $w = \theta_m(t)$ na segunda equação de (P_m) , e aplicando (1.7), o Lema 1.1.54 e (1.22) temos as seguintes igualdades:

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} (\|u'_m(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \| \|u_m(t)\| \|_1^2) + \langle \nabla \theta_m, u'_m \rangle + \langle \rho(\cdot, u'_m), u'_m \rangle = 0,$$

$\forall t \in [0, t_m];$

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|\theta_m(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 + \|\nabla \theta_m(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 - \langle u'_m, \nabla \theta_m \rangle = 0, \quad \forall t \in [0, t_m].$$

Somando ambas equações:

$$\langle \rho(x, u'_m(t)), u'_m(t) \rangle + \frac{1}{2} \frac{d}{dt} (\|u'_m(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \| \|u_m(t)\| \|_1^2 + \|\theta_m(t)\|_{L^2(\Omega)}^2) + \|\nabla \theta_m(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 = 0. \quad \forall t \in [0, t_m]. \quad (2.37)$$

Também

$$\|\nabla\theta_m(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \langle \rho(\cdot, u'_m(t)), u'_m(t) \rangle = -\frac{dE(t)}{dt}, \quad \forall t \in [0, t_m]. \quad (2.38)$$

Usando (2.1) em (2.37) e (2.38) obtemos:

$$\|\nabla\theta_m(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 \leq \left| \frac{dE(t)}{dt} \right|, \quad \forall t \in [0, t_m], \quad (2.39)$$

e

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \frac{d}{dt} (\|u'_m(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \|u_m(t)\|_1^2 + \|\theta_m(t)\|_{L^2(\Omega)}^2) \\ + \|\nabla\theta_m(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 \leq 0, \quad \forall t \in [0, t_m]. \end{aligned} \quad (2.40)$$

Usando o Teorema 1.1.3 em (2.40) e o Lema 1.1.54 e Proposição 1.1.41 obtemos:

$$\begin{aligned} \|\nabla\theta_m(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 &\leq \frac{1}{2} [\|u'_m\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \|u''_m\|_{L^2(\Omega)^n}^2 \\ &\quad + a^2 (\|u_m\|_0^2 + \|u'_m\|_0^2) \\ &\quad + (b^2 - a^2) (\|\operatorname{div} u_m\|_{L^2(\Omega)}^2 + \|\operatorname{div} u'_m\|_{L^2(\Omega)}^2) \\ &\quad + \|\theta_m\|_{L^2(\Omega)}^2 + \|\theta'_m\|_{L^2(\Omega)}^2]. \end{aligned} \quad (2.41)$$

Integrando (2.40) de 0 à t e usando as suavidades dada em (2.36), temos que

$$\begin{aligned} \|u'_m(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \|u_m(t)\|_1^2 + \|\theta_m(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 + 2 \int_0^t \|\nabla\theta_m(r)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 dr \\ \leq \|u_{1,m}\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \|u_{0,m}\|_1^2 + \|\theta_{0,m}\|_{L^2(\Omega)}^2, \quad \forall t \in [0, t_m]. \end{aligned} \quad (2.42)$$

Pela convergência dada em (2.28), existe uma constante real e positiva C tal que

$$\|u'_m(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 \leq C, \quad \forall m \in \mathbb{N}, \forall 0 \leq t < t_m, \quad (2.43)$$

$$\|u_m(t)\|_1^2 \leq C, \quad \forall m \in \mathbb{N}, \forall 0 \leq t < t_m, \quad (2.44)$$

$$\|\theta_m(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq C, \quad \forall m \in \mathbb{N}, \forall 0 \leq t < t_m, \quad (2.45)$$

$$\int_0^t \|\nabla \theta_m(r)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 dr \leq C, \quad \forall m \in \mathbb{N}, \forall 0 \leq t < t_m. \quad (2.46)$$

Além disso, usando (1.3), temos que

$$\sum_{j=1}^m g_{j m}(t)^2 \leq C_1 \|u_m(t)\|_1^2, \quad \forall m \in \mathbb{N}, \forall 0 \leq t < t_m, \quad (2.47)$$

$$\sum_{j=1}^m g'_{j m}(t)^2 \leq C_1 \|u'_m(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2, \quad \forall m \in \mathbb{N}, \forall 0 \leq t < t_m, \quad (2.48)$$

$$\sum_{j=1}^m h_{j m}(t)^2 \leq C_1 \|\theta_m(t)\|_{L^2(\Omega)}^2, \quad \forall m \in \mathbb{N}, \forall 0 \leq t < t_m. \quad (2.49)$$

Pelas estimativas dadas em (2.43), (2.44) e (2.45), as desigualdade dadas em (2.47), (2.48) e (2.49) e o Corolário 1.1.110 podemos prolongar a solução, ou seja, podemos tomar

$$t_m = T, \quad \forall m \in \mathbb{N}. \quad (2.50)$$

Estimativa à priori II

Escolhendo $v = u''_m(t)$ na primeira equação e $w = \theta'_m(t)$ na segunda equação de (P_m) , aplicando o Lema 1.1.54, (1.12), (1.32) e (1.31) na primeira equação depois aplicando (1.31) na segunda, para finalmente

aplicar em $t = 0$, temos as seguintes igualdades:

$$\|u_m''(0)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 - a^2 \langle \langle \Delta u_{0,m}, u_m''(0) \rangle \rangle - (b^2 - a^2) \langle \langle \nabla \operatorname{div} u_{0,m}, u_m''(0) \rangle \rangle + \langle \langle \rho(\cdot, u_{1,m}), u_m''(0) \rangle \rangle = 0; \quad (2.51)$$

$$\|\theta_m'(0)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 - \langle \Delta \theta_{0,m}, \theta_m'(0) \rangle + \langle \operatorname{div} u_{1,m}', \theta_m' \rangle = 0. \quad (2.52)$$

Pela desigualdade de Cauchy-Bunyakovskii-Schwartz (veja [4], pg. 57), temos que

$$C_1 \|u_m''(0)\|_{L^2(\Omega)^n} \leq \|\Delta u_{0,m}\|_{L^2(\Omega)^n} + \|\nabla \operatorname{div} u_{0,m}\|_{L^2(\Omega)^n} + \|\rho(\cdot, u_{1,m})\|_{L^2(\Omega)^n}; \quad (2.53)$$

$$\|\theta_m'(0)\|_{L^2(\Omega)} \leq \|\Delta \theta_{0,m}\|_{L^2(\Omega)} + \|\operatorname{div} u_{1,m}'\|_{L^2(\Omega)}, \quad (2.54)$$

para

$$C_1 = \frac{1}{\max\{a^2, |b^2 - a^2|, 1\}}.$$

Usando a desigualdade dada no Lema 2.2.2 para estimar $\|\rho(\cdot, u_{1,m})\|_{L^2(\Omega)^n}$, e (2.29) mostramos que existe uma constante real e positiva C tal que

$$\|u_m''(0)\|_{L^2(\Omega)^n} \leq C, \quad \forall m \in \mathbb{N}, \quad (2.55)$$

$$\|\theta_m'(0)\|_{L^2(\Omega)} \leq C, \quad \forall m \in \mathbb{N}. \quad (2.56)$$

Estimativa à priori III

Derivando as duas primeiras equações dadas em (P_m) com respeito a t , obtemos que o par de soluções (u_m, θ_m) satisfaz:

$$\begin{aligned} & \langle \langle u_m'''(t), v \rangle \rangle + \langle \langle u_m'(t), v \rangle \rangle_1 + \langle \langle \nabla \theta_m'(t), v \rangle \rangle \\ & + \langle \langle \frac{\partial \rho}{\partial s}(\cdot, u_m'(t)) \cdot u_m''(t), v \rangle \rangle = 0, \quad \forall v \in V_m, \quad \forall t \in [0, T], \end{aligned} \quad (2.57)$$

$$\begin{aligned} & \langle \theta_m''(t), w \rangle + \langle \langle \nabla \theta_m'(t), \nabla v \rangle \rangle + \langle \langle \operatorname{div} u_m''(t), w \rangle \rangle = 0, \\ & \forall w \in W_m, \quad \forall t \in [0, T]. \end{aligned} \quad (2.58)$$

Escolhendo $w = u_m''(t)$ na equação dada em (2.57) e $\theta = \theta_m'(t)$ na equação dada em (2.58), temos as seguintes igualdades:

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2} \frac{d}{dt} (\|u_m''(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \|u_m'(t)\|_1^2) + \langle \langle \nabla \theta_m'(t), u_m''(t) \rangle \rangle \\ & + \langle \langle \frac{\partial \rho}{\partial s}(\cdot, u_m'(t)) \cdot u_m''(t), u_m''(t) \rangle \rangle = 0, \quad \forall 0 \leq t < T; \\ & \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|\theta_m'(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 + \|\nabla \theta_m'(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \langle \langle \operatorname{div} u_m''(t), \theta_m'(t) \rangle \rangle = 0 \\ & \forall 0 \leq t < T. \end{aligned}$$

Somando as equações anteriores, aplicando a fórmula (1.31), e a propriedade (3) sobre a função ρ , obtemos:

$$\begin{aligned} 0 & \geq -\langle \langle \frac{\partial \rho}{\partial s}(\cdot, u_m'(t)) \cdot u_m''(t), u_m''(t) \rangle \rangle \\ & = \left(\frac{1}{2} \frac{d}{dt} (\|u_m''(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \|u_m'(t)\|_1^2 + \|\theta_m'(t)\|_{L^2(\Omega)}^2) \right. \\ & \quad \left. + \|\nabla \theta_m'(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2, \quad \forall 0 \leq t < T. \right. \end{aligned}$$

Integrando de 0 à t e usando as suavidades dada em (2.36), temos que

$$\begin{aligned} & \|u_m''(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \|u_m'(t)\|_1^2 + \|\theta_m'(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 + \int_0^t \|\nabla \theta_m'(r)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 dr \\ & \leq \|u_m''(0)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \|u_m'(0)\|_1^2 + \|\theta_m'(0)\|_{L^2(\Omega)}^2. \end{aligned}$$

Pela convergência em (2.28), que independe de t , e desigualdades dadas em (2.43), (2.55) e (2.56), existe uma constante real e positiva C tal que

$$\|u_m''(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 \leq C, \quad \forall m \in \mathbb{N}, \forall 0 \leq t < T, \quad (2.59)$$

$$\|u_m'(t)\|_1^2 \leq C, \quad \forall m \in \mathbb{N}, \forall 0 \leq t < T, \quad (2.60)$$

$$\|\theta_m'(t)\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq C, \quad \forall m \in \mathbb{N}, \forall 0 \leq t < T, \quad (2.61)$$

$$\int_0^t \|\nabla \theta_m'(r)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 dr \leq C, \quad \forall m \in \mathbb{N}, \forall 0 \leq t < T. \quad (2.62)$$

Finalmente usando (1.21), o Lema 1.1.54 e as estimativas (2.43), (2.44), (2.45), (2.59), (2.60) e (2.61)

$$\|\nabla \theta_m(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 \leq C, \quad \forall m \in \mathbb{N}, \quad \forall 0 \leq t < T. \quad (2.63)$$

Candidato à solução

Sem abuso de notação, sejam $I = (0, T)$ $K_n = H_0^1(\Omega)^n$ e $L_n = L^2(\Omega)^n$ onde K_n' e L_n' são seus respectivos espaços duais.

Assim pelas estimativas à priori obtidas, (1.4), o Teorema 1.1.92 e (1.54) temos a seguinte conclusão:

$$(u_m)_{m \in \mathbb{N}} \text{ é limitada em } L^\infty(I, K_n) \hookrightarrow L^\infty(I, K_n') \cong [L^1(I, K_n)]';$$

$$(u_m')_{m \in \mathbb{N}} \text{ é limitada em } L^\infty(I, K_n) \hookrightarrow L^\infty(I, K_n') \cong [L^1(I, K_n)]';$$

$$(u_m'')_{m \in \mathbb{N}} \text{ é limitada em } L^\infty(I, L_n) \hookrightarrow L^\infty(I, L_n') \cong [L^1(I, L_n)]';$$

$$(\theta_m)_{m \in \mathbb{N}} \text{ é limitada em } L^\infty(I, L_1) \hookrightarrow L^\infty(I, L_1') \cong [L^1(I, L_1)]';$$

$$(\theta_m')_{m \in \mathbb{N}} \text{ é limitada em } L^\infty(I, L_1) \hookrightarrow L^\infty(I, L_1') \cong [L^1(I, L_1)]';$$

Aplicando o Corolário 1.1.25, temos que $u_{m_k} \xrightarrow{*} u_1$ em $L^\infty(I, K_n)$, mas como u'_m é limitada em $L^\infty(I, K_n)$ então a subsequência u'_{m_k} é limitada $L^\infty(I, K_n)$. Por outro lado, pelo Corolário 1.1.25, temos $u'_{m_{k'}} \xrightarrow{*} u_2$ em $L^\infty(I, K_n)$, assim obtemos

$$\begin{aligned} u_{m_{k'}} &\xrightarrow{*} u_1 && \text{em } L^\infty(I, K_n); \\ u'_{m_{k'}} &\xrightarrow{*} u_2 && \text{em } L^\infty(I, K_n). \end{aligned} \tag{2.64}$$

Logo, pelo Teorema 1.1.105, $u_{m_{k'}}, u'_{m_{k'}} \in \mathcal{D}'(I, K_n)$. Como sonsequêcia, usando (1.66), temos

$$\begin{aligned} \int_0^T u_{m_{k'}}(t)\varphi(t)dt &\rightarrow \int_0^T u_1(t)\varphi(t)dt, && \forall \varphi \in \mathcal{D}(I); \\ \int_0^T u'_{m_{k'}}(t)\varphi(t)dt &\rightarrow \int_0^T u_2(t)\varphi(t)dt, && \forall \varphi \in \mathcal{D}(I). \end{aligned} \tag{2.65}$$

Logo, por definição de derivada distribuicional temos

$$\begin{aligned} \int_0^T u'_{m_{k'}}(t)\varphi(t)dt &= \\ - \int_0^T u_{m_{k'}}(t)\varphi'(t)dt &\rightarrow - \int_0^T u_1(t)\varphi'(t)dt \\ &= \int_0^T u'_1(t)\varphi(t)dt, \end{aligned}$$

e assim $u'_{m_{k'}} \xrightarrow{*} u'_1$ em $\mathcal{D}'(I, K_n)$, Pela unicidade do limite em $\mathcal{D}'(I, K_n)$ e (2.65), temos $u_2 = u'_1$ em $\mathcal{D}'(I, K_n)$, o que implica em

$$\int_0^T (u_2 - u'_1)(t)\varphi(t)dt = 0 \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(0, T).$$

finalmente usando o Lema 1.1.106 temos que $u_2(t) = u'_1(t)$ quase sempre

no intervalo I . Portanto existe $u \in L^\infty(I, K_n)$ tal que

$$u_{m_{k'}} \xrightarrow{*} u \quad \text{em } L^\infty(I, K_n); \quad (2.66)$$

$$u'_{m_{k'}} \xrightarrow{*} u' \quad \text{em } L^\infty(I, K_n). \quad (2.67)$$

Usando (1.19), o Teorema 1.1.92 e o mesmo argumento anterior, obtemos

$$u''_{m_{k'}} \xrightarrow{*} u'' \quad \text{em } L^\infty(I, L_n). \quad (2.68)$$

Também consegue-se a existência de $\theta \in L^\infty(I, L_1)$ satisfazendo

$$\theta_{m_{k'}} \xrightarrow{*} \theta \quad \text{em } L^\infty(I, L_1); \quad (2.69)$$

$$\theta'_{m_{k'}} \xrightarrow{*} \theta' \quad \text{em } L^\infty(I, L_1). \quad (2.70)$$

Passagem ao limite

Vamos denotar as subsequências $\{u_{m_{k'}}\}_{m_{k'} \in \mathbb{N}}$ e $\{\theta_{m_{k'}}\}_{m_{k'} \in \mathbb{N}}$ por $\{u_m\}_{m \in \mathbb{N}}$ e $\{\theta_m\}_{m \in \mathbb{N}}$.

Lema 2.3.1 *Sejam $v \in K_n$, $I = (0, T)$ e $\phi \in \mathcal{D}(I)$, então*

$$\int_0^T \langle \langle u''_m(t), v \rangle \rangle \phi(t) dt \rightarrow \int_0^T \langle \langle u''(t), v \rangle \rangle \phi(t) dt.$$

Prova

De fato, usando (2.68) e (1.55) temos que para cada $z \in L^1(I, L'_n)$

$$\int_0^T \langle z(t), u''_m(t) \rangle_{L'_n, L_n} dt \rightarrow \int_0^T \langle z(t), u''(t) \rangle_{L'_n, L_n} dt.$$

Em particular, pelo Teorema 1.1.92 a covêrgencia acima é válida para cada $z \in L^2(I, L'_n)$. Logo, pela Definição 1.1.20, $u''_{m_{k'}} \rightharpoonup u''$ em $L^2(I, L_n)$,

Isto é, para todo $\xi \in L^2(I, L'_n)$ temos

$$\langle \xi, u''_m \rangle_{L^2(I, L'_n), L^2(I, L_n)} \rightarrow \langle \xi, u'' \rangle_{L^2(I, L'_n), L^2(I, L_n)}. \quad (2.71)$$

Em particular para $\xi = h\phi$, $\phi \in \mathcal{D}(I)$ e $h \in L'_n$, obtemos

$$\int_0^T \langle h, u''_m(t) \rangle_{L'_n, L_n} \phi(t) dt \rightarrow \int_0^T \langle h, u''(t) \rangle_{L'_n, L_n} \phi(t) dt.$$

Aplicando o isomorfismo (1.4) em $h \mapsto v$, tem-se

$$\int_0^T \langle \langle u''_m(t), v \rangle \rangle \phi(t) dt \rightarrow \int_0^T \langle \langle u''(t), v \rangle \rangle \phi(t) dt.$$

para $v \in L_n$ e $\phi \in \mathcal{D}(I)$.

■

Usando as convergências (2.66), (2.67) e (2.70), as fórmulas (1.31), (1.32), a limitação (2.63) e o procedimento feito no Lema 2.3.1, temos as seguintes convergências

$$\begin{aligned} \int_0^T \langle \langle u_m(t), v \rangle \rangle_1 \phi(t) dt &\rightarrow \int_0^T \langle \langle u(t), v \rangle \rangle_1 \phi(t) dt, \quad \forall v \in K_n \\ \int_0^T \langle \langle u'_m(t), \nabla w \rangle \rangle \phi(t) dt &\rightarrow \int_0^T \langle \langle u'(t), \nabla w \rangle \rangle \phi(t) dt, \quad \forall w \in K_1 \\ \int_0^T \langle \langle \theta'_m(t), w \rangle \rangle \phi(t) dt &\rightarrow \int_0^T \langle \langle \theta'(t), w \rangle \rangle \phi(t) dt, \quad \forall w \in L_1 \\ \int_0^T \langle \langle \nabla \theta_m(t), v \rangle \rangle \phi(t) dt &\rightarrow \int_0^T \langle \langle \nabla \theta(t), v \rangle \rangle \phi(t) dt, \quad \forall v \in K_n \\ \int_0^T \langle \langle \nabla \theta_m(t), \nabla w \rangle \rangle \phi(t) dt &\rightarrow \int_0^T \langle \langle \nabla \theta(t), \nabla w \rangle \rangle \phi(t) dt, \quad \forall w \in K_1 \end{aligned}$$

para $\phi \in \mathcal{D}(I)$.

Finalmente vamos obter a seguinte convergência

Lema 2.3.2 *Sejam $v \in K_n$, $I = (0, T)$ e $\phi \in \mathcal{D}(I)$, então*

$$\int_0^T \langle \rho(\cdot, u'_m(t)), v \rangle \phi(t) dt \rightarrow \int_0^T \langle \rho(\cdot, u'(t)), v \rangle \phi(t) dt. \quad (2.72)$$

Prova

Como visto no Lema 2.3.1, é suficiente provar que

$$\rho(\cdot, u'_m) \rightharpoonup \rho(\cdot, u') \text{ em } L^2(I, L_n).$$

Além disso, pelo Teorema 1.1.87, basta provar que

$$\rho(\cdot, u'_m(t)) \rightharpoonup \rho(\cdot, u'(t)) \text{ em } L^2(I \times \Omega)^n.$$

Aplicando a estimativa para $\rho(x, u'_m(t))$ obtida no Lema (2.2.2), temos que

$$\|\rho(\cdot, u'_m)\|_{L^2(I \times \Omega)^n} < C_1 T \quad (2.73)$$

para alguma constante real e positiva C_1 , não dependendo de m e T . Também das convergências (2.67) e (2.68) obtemos que $u'_m \rightharpoonup u'$ em $L^2(I, K_n)$ e $u''_m \rightharpoonup u''$ em $L^2(I, L_n)$. Logo, u'_m é limitado no espaço

$$W(I) = \{v \in L^2(I, K_n); v' \in L^2(I, L_n)\}.$$

Usando os Teoremas de 1.1.77 e 1.1.95, temos que $W(I)$ está imerso compactamente em $L^2(I, L_n) \cong L^2(I \times \Omega)$, então existe uma subsequência de u'_m , ainda denotada por u'_m , tal que

$$u'_m \rightarrow u' \quad \text{em} \quad L^2(I \times \Omega).$$

Logo,

$$u'_m \rightarrow u' \quad \text{q.s. em } I \times \Omega.$$

Pela continuidade da função ρ , obtemos a seguinte convergência:

$$\rho(\cdot, u'_m) \rightarrow \rho(\cdot, u') \quad \text{q.s. em } I \times \Omega. \quad (2.74)$$

Usando o Lema 1.1.44, a limitação dada em (2.73) e a convergência dada em (2.74) concluímos o resultado. ■

Multiplicando o sistema aproximado (P_m) por $\phi \in \mathcal{D}(I)$, e integrando em \bar{I} para um m fixo e aplicando as convergências acima temos

$$\begin{aligned} & \int_0^T \langle \langle u''(t), v_j \rangle \rangle \phi(t) dt + \int_0^T ((u(t), v_j))_1 \phi(t) dt \\ & + \int_0^T \langle \langle \nabla \theta(t), v_j \rangle \rangle \phi(t) dt + \int_0^T \langle \langle \rho(\cdot, u'(t)), v_j \rangle \rangle \phi(t) dt = 0, \quad \forall v_j \in V_m, \\ & \int_0^T \langle \langle \theta'_m(t), w_j \rangle \rangle \phi(t) dt + \int_0^T \langle \langle \nabla \theta(t), \nabla w_j \rangle \rangle \phi(t) dt \\ & - \int_0^T \langle \langle u'(t), \nabla w_j \rangle \rangle \phi(t) dt = 0, \quad \forall w_j \in W_m. \end{aligned}$$

Assim temos

$$\begin{aligned} \langle \langle u'', v \rangle \rangle + ((u, v))_1 + \langle \langle \nabla \theta, v \rangle \rangle + \langle \langle \rho(\cdot, u'), v \rangle \rangle &= 0, \\ & \text{em } \mathcal{D}'(I), \quad \forall v \in V_m \\ \langle \langle \theta', w \rangle \rangle + \langle \langle \nabla \theta, \nabla w \rangle \rangle - \langle \langle u', \nabla w \rangle \rangle &= 0. \quad \text{em } \mathcal{D}'(I), \quad \forall w \in W_m. \end{aligned}$$

Usando as densidades de $\{V_m\}_{m \in \mathbb{N}}$ e $\{W_m\}_{m \in \mathbb{N}}$ em $H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n$ e $H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)$, respectivamente, obtemos as seguintes igualdades:

$$\begin{aligned} \langle \langle u'', v \rangle \rangle + ((u, v))_1 + \langle \langle \nabla \theta, v \rangle \rangle + \langle \langle \rho(\cdot, u'), v \rangle \rangle &= 0, \quad \text{em } \mathcal{D}'(I), \\ \forall v \in H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n, \quad T > 0 & \quad (2.75) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \langle \theta', w \rangle + \langle \langle \nabla \theta, \nabla w \rangle \rangle - \langle \langle u', \nabla w \rangle \rangle &= 0, \quad \text{em } \mathcal{D}'(I), \\ \forall w \in H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega), \quad T > 0. & \quad (2.76) \end{aligned}$$

Regularidade

Usando as equações dadas em (2.75) e (2.76) e escrevendo

$$M = ((u(t), v))_1 \quad \text{e} \quad N = \langle \langle \nabla \theta(t), \nabla w \rangle \rangle$$

obtemos:

$$\begin{aligned} M &= -\langle \langle \nabla \theta(t) + \rho(\cdot, u'(t)) + u''(t), v \rangle \rangle, \\ \forall v \in H_0^1(\Omega)^n, & \quad (2.77) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} N &= \langle -\text{div } u'(t) - \theta'(t), w \rangle, \\ \forall w \in H_0^1(\Omega). & \quad (2.78) \end{aligned}$$

Aplicando os Teoremas 1.1.80 e 1.1.78 de Regularidade Elíptica, segue que

$$u(t) \in H^2(\Omega)^n \quad \text{e} \quad \theta(t) \in H^2(\Omega). \quad (2.79)$$

Além disso, existe uma constante real e positiva C tal que satisfaz as seguintes desigualdades:

$$\begin{aligned} \|u(t)\|_{H^2(\Omega)^n} &\leq C \|\nabla \theta(t) + \rho(\cdot, u'(t)) + u''(t)\|_{L^2(\Omega)^n}; \\ \|\theta(t)\|_{H^2(\Omega)} &\leq C \|\theta'(t) + \text{div } u'(t)\|_{L^2(\Omega)}. \end{aligned}$$

Finalmente usando (2.63), as estimativas para a função ρ dadas no Lema 2.2.2, as limitações (2.43), (2.59), (2.60) (2.61), para as sequências dado no problema aproximado (P_m), e o item 4 do Teorema 1.1.23 temos que existe uma constante real e positiva C_1 tal que satisfaz as seguintes desigualdades, são satisfeitas

$$\begin{aligned} \|u(t)\|_{H^2(\Omega)^n} &\leq C(\|\nabla\theta(t)\|_{L^2(\Omega)^n} + \|\rho(\cdot, u'(t))\|_{L^2(\Omega)^n} \\ &\quad + \|u''(t)\|_{L^2(\Omega)^n}) \\ &\leq C_1, \end{aligned} \tag{2.80}$$

$$\begin{aligned} \|\theta(t)\|_{H^2(\Omega)} &\leq C(\|\theta'(t)\|_{L^2(\Omega)} + \|\operatorname{div} u'(t)\|_{L^2(\Omega)}) \\ &\leq C_1. \end{aligned} \tag{2.81}$$

Portanto, segue que

$$(u, \theta) \in L^\infty((0, \infty), H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n) \times L^\infty((0, \infty), H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)). \tag{2.82}$$

Condições iniciais

Sejam $I = (0, T)$, escolhamos $\phi \in C^1(\bar{I}, \mathbb{R})$ tal que $\phi(T) = 0$ e $\phi(0) = 1$. Se $v \in H_0^1(\Omega)^n$. Então, $v\phi \in W(I, H_0^1(\Omega)^n)$. Aplicando a fórmula de integração por partes dada no Teorema 1.1.102 e $u_m \rightharpoonup u$ $u'_m \rightharpoonup u'$ em $L^2(I, K_n)$ provadas anteriormente temos

$$\begin{aligned} ((u_{0m}, v))_1 &= - \int_0^T ((u_m, \phi' v))_1 + ((u'_m, \phi v))_1 dt \\ &\rightarrow - \int_0^T ((u, \phi' v))_1 + ((u', \phi v))_1 dt = ((u(0), v))_1. \end{aligned}$$

Isto implica que

$$u_{0m} \xrightarrow{*} u(0) \text{ em } H_0^1(\Omega)^n.$$

Pela convergência dada em (2.28) e o Teorema 1.1.23 temos

$$u_{0m} \xrightarrow{*} u_0 \text{ em } H_0^1(\Omega)^n.$$

Logo, pela unicidade do limite, temos

$$u(0) = u_0.$$

Usando os Teoremas 1.1.77 e 1.1.92 obtemos convergências em $L^2(I, L_n)$ e de forma análoga, obtemos

$$u'(0) = u_1,$$

$$\theta(0) = \theta_0.$$

■

Capítulo 3

Comportamento

Assintótico

3.1 Introdução

Nesta seção seguimos as idéias encontradas em [7] e usamos as hipóteses para ρ , já mencionadas na seção 2.1, para obtermos taxas de decaimento da energia associada às soluções do sistema termoelástico. De fato, supomos que a dissipação dada por ρ seja efetiva numa vizinhança de uma parte da fronteira de Ω e tenha um comportamento do tipo "polinomial" na segunda variável. Para o conjunto Ω e as constantes do sistema, supomos, em todo o capítulo, que satisfazem as condições dadas no Teorema 2.2.1. Além disso, supomos também que o par (u, θ) é solução do sistema termoelástico no sentido do Teorema 2.2.1, para uma dada condição inicial (u_0, u_1, θ_0) .

3.2 Hipóteses adicionais

A seguir especificamos a região onde a dissipação do sistema é efetiva. Dado $x_0 \in \mathbb{R}^n$ define-se

$$\Gamma(x_0) = \{x \in \partial\Omega : (x - x_0) \cdot \nu(x) \geq 0\},$$

onde $\nu(x)$ denota o vetor normal unitário exterior em $x \in \partial\Omega$.

Além das hipóteses dadas na seção 2.1, supomos que ρ satisfaz a seguinte condição:

5. Seja $w \subset \bar{\Omega}$ uma vizinhança de $\Gamma(x_0)$, então

$$a(x) \geq a_0 > 0, \quad \forall x \in w.$$

Logo, para nosso propósito, vamos assumir que existem $\tilde{\epsilon} > 0$, $n_0 \in \mathbb{N}$ e $\{x^i\}_{i=1}^{n_0} \subset \Gamma(x_0)$ tais que

$$w = \bigcup_{i=1}^{n_0} B(x^i, \tilde{\epsilon}). \quad (3.1)$$

As constantes C e C_n obtidas daqui em diante, podem depender das hipóteses fixadas na seção 2.1 e nesta seção, isto é, podem depender dos coeficientes a e b do sistema, das condições iniciais fixadas (u_0, u_1, θ_0) , das hipóteses sobre a função ρ ($r, p, K_0, K_1, K_2, K_3, a_0, x_0, \omega$) e do conjunto Ω . Também a mesma letra C pode identificar diferentes constantes numa mesma sequência de estimativas.

Definição 3.2.1 *Definimos os seguintes conjuntos:*

$$\Omega_1(s) = \{x \in \Omega; |u_s(s, x)| \leq 1\}; \quad (3.2)$$

$$\Omega_2(s) = \{x \in \Omega; |u_s(s, x)| \geq 1\}. \quad (3.3)$$

Claro que os conjuntos $\Omega_1(s)$ e $\Omega_2(s)$, que estão definidos a menos de um conjunto de medida nula, são mensuráveis.

A seguir, provamos dois resultados que são obtidos a partir das hipóteses dadas na seção 2.1.

Proposição 3.2.2 *Seja $T \geq 0$ fixo. Então, existe uma constante real e positiva C tal que satisfaz as seguintes desigualdades:*

$$1. \int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} a(x) |u_s(s, x)|^2 dx ds \leq C (\Delta E(t))^{\frac{2}{r+2}}$$

se $r \geq 0, \quad \forall t \geq 0;$

$$2. \int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} a(x) |u_s(s, x)|^{r+2} dx ds \leq C (\Delta E(t))$$

se $-1 < r < 0, \quad \forall t \geq 0;$

$$3. \int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} a(x) |u_s(s, x)|^2 dx ds \leq C (\Delta E(t))^{\frac{2(r+1)}{r+2}}$$

se $-1 < r < 0, \quad \forall t \geq 0;$

$$4. \int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s(s, x)|^{p+2} dx ds \leq C \Delta E(t)$$

se $-1 < p < \infty, \quad n = 2 \quad e$
se $-1 < p < \frac{2}{n-2}, \quad n \geq 3 \quad \forall t \geq 0;$

$$5. \int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s(s, x)|^2 dx ds \leq C \Delta E(t)$$

se $0 \leq p < \infty, \quad n = 2 \quad e$
se $0 \leq p < \frac{2}{n-2}, \quad n \geq 3 \quad \forall t \geq 0;$

$$6. \int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s(s, x)|^2 dx ds \leq C (\Delta E(t))^{\frac{p+1}{p+2}} (E(t))^{\frac{1}{p+2}}$$

se $-1 < p < 0, \quad n = 2 \quad \forall t \geq 0;$

$$7. \int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s(s, x)|^2 dx ds \leq C (\Delta E(t))^{\frac{2}{4+p(2-n)}}$$

se $-1 < p < 0, \quad n \geq 3 \quad \forall t \geq 0.$

Prova

Vamos provar cada item separadamente.

Item 1: Usando o Lema 1.1.42 para $\frac{2}{r+2} + \frac{r}{r+2} = 1$, e escrevendo

$$J_1(t) = \int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} a(x) |u_s(s, x)|^2 dx ds,$$

obtemos:

$$\begin{aligned} J_1(t) &\leq \int_t^{t+T} \left(\int_{\Omega_1(s)} (a(x) |u_s(s, x)|^2)^{\frac{r+2}{2}} dx \right)^{\frac{2}{r+2}} (\mu(\Omega_1))^{\frac{r}{r+2}} ds \\ &\leq (\mu(\Omega))^{\frac{r}{r+2}} \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} a(x)^{\frac{r+2}{2}} |u_s(s, x)|^{r+2} dx ds \right)^{\frac{2}{r+2}} (T)^{\frac{r}{r+2}} \\ &\leq C \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} a(x)^{\frac{r+2}{2}} |u_s(s, x)|^{r+2} dx ds \right)^{\frac{2}{r+2}} \\ &\leq C \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} a(x) \|a(\cdot)\|_{\infty}^{\frac{r}{2}} |u_s(s, x)|^{r+2} dx ds \right)^{\frac{2}{r+2}}, \end{aligned}$$

onde a constante C depende de $\mu(\Omega)$, e T . Pela hipótese 4 (a) da seção 2.1 e a igualdade 2.3 temos que

$$\begin{aligned} J_1(t) &\leq C_0 \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} K_0 \rho(x, u_s) \cdot u_s dx ds \right)^{\frac{2}{r+2}} \\ &\leq C_1 \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega} \rho(x, u_s) \cdot u_s dx ds \right)^{\frac{2}{r+2}} \\ &\leq C_1 (\Delta E(t))^{\frac{2}{r+2}}, \end{aligned} \tag{3.4}$$

para C_1 uma constante real, positiva, independente de t , que depende de $\mu(\Omega)$, $\|a\|_{\infty}$, r , T e K_0 .

Itens 2 e 4: Pela hipótese 4 e igualdade dada em (2.3), temos que

$$\begin{aligned} \int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} a(x) |u_s(s, x)|^{r+2} dx ds &\leq \frac{1}{K_2} \int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} \rho(x, u_s) \cdot u_s dx ds \\ &\leq C \Delta E(t), \end{aligned} \quad (3.5)$$

$$\begin{aligned} \int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s(s, x)|^{p+2} dx ds &\leq \frac{1}{K_3} \int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} \rho(x, u_s) \cdot u_s dx ds \\ &\leq C \Delta E(t), \end{aligned} \quad (3.6)$$

para C uma constante real, positiva e independente de t .

Item 3: Se $-1 < r < 0$ então $|u_s|^2 \leq |u_s|^{2(r+1)}$ em $\Omega_1(s)$. Logo temos

$$J_1(t) \leq \int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} a(x) |u_s(s, x)|^{2(r+1)} dx ds,$$

Usando o Lema 1.1.42 com $\frac{2(r+1)}{r+2} + \frac{-r}{r+2} = 1$ e o item 2 anterior temos

$$\begin{aligned} J_1(t) &\leq (\mu(\Omega) T)^{\frac{-r}{r+2}} \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} a(x) |u_s(s, x)|^{r+2} dx ds \right)^{\frac{2(r+1)}{r+2}} \\ &\leq C (\Delta E(t))^{\frac{2(r+1)}{r+2}}, \end{aligned}$$

para C uma constante real, positiva e independente de t .

Item 5: Se $p \geq 0$ então $|u_s|^2 < |u_s|^{p+2}$ em $\Omega_2(s)$ e usando o item 4 anterior temos

$$\begin{aligned} \int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s(s, x)|^2 dx ds &\leq C \int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s(s, x)|^{p+2} dx ds \\ &\leq C \Delta E(t), \end{aligned}$$

para C uma constante real, positiva e independente de t .

Item 6 : Se $-1 < p < 0$ então $|u_s|^2 < |u_s|^{p+3}$ logo temos

$$J_2(t) \leq \int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s(s, x)|^{p+1} |u_s(s, x)|^2 dx ds$$

Usando o Lema 1.1.42 com $\frac{p+1}{p+2} + \frac{1}{p+2} = 1$ temos

$$J_2(t) \leq \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} [a(x)^{\frac{p+2}{p+1}} |u_s(s, x)|]^{p+2} dx ds \right)^{\frac{p+1}{p+2}} \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} |u_s(s, x)|^{2(p+2)} dx ds \right)^{\frac{1}{p+2}}.$$

Usando o Lema 1.1.46 e $u_s \in L^\infty((0, \infty), H_0^1(\Omega)^n)$

$$\begin{aligned} \|u_s\|_{L^{2(p+2)}(\Omega)^n} &\leq C \|u_s\|_{H^1(\Omega)^n}^\theta \|u_s\|_{L^2(\Omega)^n}^{1-\theta} \\ &\leq C_1 (E(t))^{\frac{1-\theta}{2}} \end{aligned} \quad (3.7)$$

onde $\theta = \frac{p+1}{p+2}$.

Portanto de (3.7) e do item 4 obtém-se

$$J_2(t) \leq C_2 (\Delta E(t))^{\frac{p+1}{p+2}} (E(t))^{\frac{1}{p+2}},$$

para C_2 uma constante real, positiva e independente de t .

Item 7: Usando o Lema 1.1.42, temos

$$J_2(x) \leq \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} (a(x) |u_s|^\lambda)^{l'} dx ds \right)^{\frac{1}{2l'}} \\ \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} |u_s|^{(2-\lambda)l} dx ds \right)^{\frac{1}{2l}}$$

onde l' é o expoente conjugado de l . Logo escolhe-se

$$\lambda = \frac{4(p+2)}{4+p(2-n)} \quad e \quad l = \frac{2n}{(n-2)(2-\lambda)}$$

portanto $l' = \frac{p+2}{\lambda}$.

Se $u_s \in L^\infty((t, t+T), H_0^1(\Omega)^n)$, aplicando os Teoremas 1.1.51 e 1.1.92 temos $u_s \in L^\infty((t, t+T), L^{\frac{2n}{n-2}}(\Omega)^n)$. Por outro lado, usando o item 2, (1.11) com a equivalência entre normas no espaço $H_0^1(\Omega)^n$ obtemos:

$$J_2(t) = C \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s|^{p+2} dx ds \right)^{\frac{2}{4+p(2-n)}} \\ \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} |u_s|^{\frac{2n}{n-2}} \right)^{\frac{p(2-n)}{2(4+p(2-n))}} \\ \leq C (\Delta E)^{\frac{2}{4+p(2-n)}} \left(\int_t^{t+T} |||u_s|||_1^{\frac{2n}{n-2}} \right)^{\frac{p(2-n)}{2(4+p(2-n))}} \\ \leq C_1 (\Delta E)^{\frac{2}{4+p(2-n)}},$$

onde a constante C_1 depende de $\|a\|_\infty$ e $|||u_s|||_{L^\infty((t, t+T), H_0^1(\Omega)^n)}$.

■

Proposição 3.2.3 *Seja $T \geq 0$. Então, existe uma constante real e positiva C que satisfaz a seguinte desigualdade:*

$$\begin{aligned} \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\rho(x, u_s)| (|\nabla u| + |u|) \, dx \, ds &\leq C E(t)^{\frac{1}{2}} (\Delta E(t))^{\frac{r'}{2}} \\ &+ C E(t)^{q'} (\Delta E(t))^{s'}, \\ \forall t &\geq 0, \end{aligned} \quad (3.8)$$

para

$$r' = \begin{cases} \frac{2}{r+2} & \text{se } r \geq 0 \\ \frac{2(r+1)}{r+2} & \text{se } -1 < r < 0; \end{cases}$$

$$q' = \begin{cases} \frac{4-(n-2)p}{4(p+2)} & \text{se } 0 \leq p \leq \frac{2}{n-2}, \text{ se } n \geq 3 \text{ ou} \\ & p \geq 0, \text{ se } n = 2; \\ \frac{p+1}{p+2} & \text{se } -1 < p < 0, n = 2; \\ \frac{1}{2} & \text{se } -1 < p < 0, n \geq 3; \end{cases}$$

$$s' = \begin{cases} \frac{p+1}{p+2} & \text{se } 0 \leq p \leq \frac{2}{n-2} \text{ se } n \geq 3 \text{ ou} \\ & p \geq 0 \text{ se } n = 2; \\ \frac{1}{p+2} & \text{se } -1 < p < 0, n = 2; \\ \frac{1}{4+p(2-n)} & \text{se } -1 < p < 0, n \geq 3. \end{cases}$$

Prova

Escrevemos

$$J(t) = \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\rho(x, u_s)| (|\nabla u| + |u|) \, dx \, ds.$$

Pela hipótese 4, da seção 2.1, dada sobre a função ρ , temos que

$$J(t) \leq K_0 J_1(t) + K_1 J_2(t), \quad (3.9)$$

para

$$J_1(t) := \int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} a(x) (|u_s|^{r+1} + |u_s|) (|\nabla u| + |u|) dx ds,$$

$$J_2(t) := \int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) (|u_s|^{p+1} + |u_s|) (|\nabla u| + |u|) dx ds.$$

Se $r \geq 0$, usando o item 1 da Proposição 3.2.2, o Lema 1.1.42 e a Proposição 1.1.50 e o não crescimento de $E(t)$, obtemos:

$$\begin{aligned} J_1(t) &\leq C \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} (a(x) (|u_s|^{r+1} + |u_s|))^2 dx ds \right)^{\frac{1}{2}} \\ &\quad \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} |\nabla u|^2 dx ds \right)^{\frac{1}{2}} \\ &\leq C_1 \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} a(x) |u_s|^2 dx ds \right)^{\frac{1}{2}} \\ &\quad \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} |\nabla u|^2 dx ds \right)^{\frac{1}{2}} \\ &\leq C_2 (\Delta E(t))^{\frac{1}{r+2}} \left(\int_t^{t+T} \| \|u(t)\| \|_1^2 ds \right)^{\frac{1}{2}} \\ &\leq C_2 (\Delta E(t))^{\frac{1}{r+2}} \left(\int_t^{t+T} E(s) ds \right)^{\frac{1}{2}} \\ &\leq C_3 (\Delta E(t))^{\frac{1}{r+2}} (E(t))^{\frac{1}{2}} \end{aligned} \tag{3.10}$$

para C_3 uma constante real, positiva e independente de t .

Se $-1 < r < 0$, notamos que

$$\frac{r+1}{r+2} + \frac{1}{r+2} = 1 \quad \text{e} \quad \frac{r+2}{2} + \frac{-r}{2} = 1.$$

Usando o Lema 1.1.42 a Proposição 1.1.50 e o item 2 da Proposição 3.2.2, temos:

$$\begin{aligned} J_1(t) &\leq C \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} a(x) |u_s|^{r+2} dx ds \right)^{\frac{r+1}{r+2}} \\ &\quad \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega} (|\nabla u| + |u|)^{r+2} dx ds \right)^{\frac{1}{r+2}} \\ &\leq C_1 (\Delta E(t))^{\frac{r+1}{r+2}} \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\nabla u|^{r+2} dx ds \right)^{\frac{1}{r+2}} \\ &\leq C_1 (\Delta E(t))^{\frac{r+1}{r+2}} \left(\int_t^{t+T} \left(\int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx \right)^{\frac{r+2}{2}} |\Omega|^{-\frac{r}{2}} ds \right)^{\frac{1}{r+2}} \\ &\leq C_1 (\Delta E(t))^{\frac{r+1}{r+2}} \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx ds \right)^{\frac{1}{2}} (|\Omega| T)^{\frac{-r}{2(r+2)}} \\ &\leq C_2 (\Delta E(t))^{\frac{r+1}{r+2}} E(t)^{\frac{1}{2}}, \end{aligned} \tag{3.11}$$

para C_2 uma constante real, positiva e independente de t .

Se $p \geq 0$, notamos que

$$\frac{p+1}{p+2} + \frac{1}{p+2} = 1.$$

Usando o Lema 1.1.42, o item 4 da Proposição 3.2.2 e a Proposição 1.1.50 em $W_0^{1,p+2}(\Omega)$, obtemos:

$$\begin{aligned}
J_2(t) &\leq C \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s|^{p+2} dx ds \right)^{\frac{p+1}{p+2}} \\
&\quad \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} (|\nabla u|^{p+2} + |u|^{p+2}) dx ds \right)^{\frac{1}{p+2}} \\
&\leq C_1 (\Delta E(t))^{\frac{p+1}{p+2}} \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} |\nabla u|^{p+2} dx ds \right)^{\frac{1}{p+2}} \quad (3.12)
\end{aligned}$$

para C_1 uma constante real, positiva e independente de t .

Usando o Lema 1.1.46, (1.16) e o fato que $u \in L^\infty((0, \infty), H^2(\Omega)^n \cap H_0^1(\Omega)^n)$, temos

$$\begin{aligned}
\|\nabla u\|_{L^{p+2}(\Omega)^n} &\leq C \|\nabla u\|_{H^1(\Omega)^n}^\theta \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)^n}^{1-\theta} \\
&\leq C \|u\|_{H^2(\Omega)^n \cap H_0^1(\Omega)^n}^\theta \|u\|_1^{1-\theta} \\
&\leq C_1 (E(t))^{\frac{1-\theta}{2}},
\end{aligned}$$

onde $\theta = \frac{np}{2(p+2)}$.

Logo, usando este resultado em (3.12) temos

$$J_2(t) \leq C_2 (\Delta E(t))^{\frac{p+1}{p+2}} E(t)^{\frac{4-(n-2)p}{4(p+2)}}. \quad (3.13)$$

Se $-1 < p < 0$ consideramos os seguintes casos:

Caso 1: \mathbb{R}^2

$$J_2(t) \leq C \int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s| (|\nabla u| + |u|) dx ds$$

Logo usando a Proposição 1.1.50 para $u \in W_0^{1, \frac{p+2}{p+1}}(\Omega)$ e o item 4 da Proposição 3.2.2, temos

$$\begin{aligned} J_2(t) &\leq C \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s|^{p+2} dx ds \right)^{\frac{1}{p+2}} \\ &\quad \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega} \left(|\nabla u|^{\frac{p+2}{p+1}} + |u|^{\frac{p+2}{p+1}} \right) dx ds \right)^{\frac{p+1}{p+2}} \\ &\leq C (\Delta E)^{\frac{1}{p+2}} \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\nabla u|^{\frac{p+2}{p+1}} dx ds \right)^{\frac{p+1}{p+2}}, \end{aligned}$$

Agora, usando o Lema 1.1.46 com $\theta = \frac{-p}{p+2}$ temos

$$\| \|\nabla u\| \|_{L^{\frac{p+2}{p+1}}(\Omega)^n} \leq C \| \|\nabla u\| \|_{H^1(\Omega)^n}^\theta \| \|\nabla u\| \|_{L^2(\Omega)^n}^{1-\theta} \leq C E(t)^{\frac{1-\theta}{2}}.$$

onde foi usado que $u \in L^\infty((0, \infty), H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n)$, assim

$$J_2(t) \leq C (\Delta E)^{\frac{1}{p+2}} E(t)^{\frac{p+1}{p+2}}.$$

Caso 2: \mathbb{R}^n , $n \geq 3$

Usando o Lema 1.1.42, a Proposição 1.1.50 temos

$$\begin{aligned} J_2(t) &\leq C \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} (a(x) (|u_s|^{p+1} + |u_s|))^2 dx ds \right)^{\frac{1}{2}} \\ &\quad \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx ds \right)^{\frac{1}{2}}, \end{aligned}$$

Logo, pelo item 7 da Proposição 3.2.2 temos

$$\begin{aligned} J_2(t) &\leq C_1 \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s|^2 dx ds \right)^{\frac{1}{2}} \\ &\quad \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx ds \right)^{\frac{1}{2}} \\ &\leq C_1 (\Delta E)^{\frac{1}{4+p(2-n)}} E(t)^{\frac{1}{2}} \end{aligned}$$

para C_1 uma constante real, positiva e independente de t .

Com as estimativas acima, o resultado segue de imediato. ■

3.3 Multiplicador auxiliar

Nesta seção, seguindo [7] e [8], obtemos um multiplicador usado no tratamento das estimativas do termo u na norma $L^2((t, t+T) \times (\Omega \cap w))$, como é visto na Proposição 3.3.2. Assim também, podemos obter estimativas através de um argumento de contradição, usando continuação única para o sistema de Lamé (veja [35], pg. 88). Tal argumento é usado, em [47] (pgs. 345-351) e em [24] (pgs. 716-721). O método utilizado neste trabalho, assim como em [7], além de simplificar a demonstração, elimina a condição de que os dados iniciais devem estar contidos em uma bola limitada para o caso $p = r = 0$.

Proposição 3.3.1 *Seja $T \geq 0$, $u \in L^\infty((t, t+T), L^2(\Omega)^n)$ para cada $t \geq 0$ e a função $\chi(w)$ dada por*

$$\chi(w)(x) = \begin{cases} 1 & \text{se } x \in w; \\ 0 & \text{se } x \notin w. \end{cases}$$

Então, existe uma função

$$v \in L^\infty(t, t+T; H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n), \quad (3.14)$$

tal que, para cada $t \geq 0$, a função $v(t)$ é solução fraca do seguinte sistema elástico:

$$-a^2 \Delta v - (b^2 - a^2) \nabla \operatorname{div} v = \chi(w) u(t) \text{ em } \Omega \quad (3.15)$$

$$v|_\Gamma = 0 \text{ em } \Gamma. \quad (3.16)$$

Além disso, temos que

$$v' \in L^\infty(t, t+T; H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n) \quad (3.17)$$

e, para cada $t \geq 0$, a função $v'(t)$ é solução fraca do seguinte sistema elástico:

$$-a^2 \Delta z - (b^2 - a^2) \nabla \operatorname{div} z = \chi(w) u'(t) \text{ em } \Omega \quad (3.18)$$

$$z|_\Gamma = 0 \text{ em } \Gamma. \quad (3.19)$$

Prova

Usando o Teorema 1.1.15 e a regularidade elíptica dada no Corolário 1.1.80, obtemos uma função $v(t) \in H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n$, $\forall t \geq 0$ e uma constante real e positiva C tal que a função $v(t)$ é solução fraca do sistema dado em (3.15) e (3.16), também de (1.48) temos a estimativa:

$$\|v(\tilde{t})\|_{H^2(\Omega)^n} \leq C \|\chi(w) u(\tilde{t})\|_{L^2(\Omega)^n}, \quad \forall \tilde{t} \geq 0. \quad (3.20)$$

Como $u \in L^\infty((t, t+T), L^2(\Omega)^n)$, existe uma constante real e positiva C_1 tal que

$$\|v(\tilde{t})\|_{H^2(\Omega)^n} \leq C_1, \quad \forall \tilde{t} \geq 0.$$

Além disso, usando (1.47) e o Lema 1.1.54, obtemos:

$$((g, v(t)))_1 = \langle\langle g \chi(w), u(t) \rangle\rangle, \quad \forall g \in H_0^1(\Omega)^n. \quad (3.21)$$

Aplicando o Teorema 1.1.83, temos que $v(t)$ é fortemente mensurável. Logo, v satisfaz a condição dada em (3.14).

Analogamente, existe uma função $z \in L^\infty((t, t+T), H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n)$, $\forall t \geq 0$ fixo, tal que z é solução fraca do sistema dado em (3.18), (3.19) e satisfaz

$$((g, z(t)))_1 = \langle\langle g \chi(w), u'(t) \rangle\rangle, \quad \forall g \in H_0^1(\Omega)^n. \quad (3.22)$$

Resta provar que $v' = z$. De fato. Sejam $g \in H_0^1(\Omega)^n$ e $\phi \in \mathcal{D}(t, t+T)$, $t \geq 0$, usando o Corolario 1.1.88, (3.21), (3.22) e o Teorema 1.1.39 temos a seguinte igualdade:

$$\begin{aligned} ((g, \int_t^{t+T} v(t) \phi'(t) dt))_1 &= \int_t^{t+T} ((g, v(t) \phi'(t)))_1 dt \\ &= \int_t^{t+T} \langle\langle g \chi(w), u(t) \phi'(t) \rangle\rangle dt \\ &= \langle\langle g \chi(w), - \int_t^{t+T} u'(t) \phi(t) dt \rangle\rangle \\ &= \int_t^{t+T} \langle\langle g \chi(w), -u'(t) \phi(t) \rangle\rangle dt \\ &= ((g, - \int_t^{t+T} z(t) \phi(t) dt))_1, \quad (3.23) \end{aligned}$$

Usando a Proposição 1.1.12 temos

$$\int_t^{t+T} v(t) \phi'(t) dt = - \int_t^{t+T} z(t) \phi(t) dt, \quad \phi \in \mathcal{D}(t, t+T).$$

De aplicar o Teorema 1.1.105 resulta $v, z \in \mathcal{D}'((t, t+T), H_0^1(\Omega)^n)$, e usando a definição (1.66) obtemos

$$\int_t^{t+T} (v'(t) - z(t)) \phi(t) dt = 0, \quad \phi \in \mathcal{D}(t, t+T).$$

Finalmente usando (1.1.106) temos

$$v'(t) = z(t), \quad \text{q.s. em } [t, t+T], \quad \forall t \geq 0.$$

■

Escolhendo $g = v(t)$ na equação dada (3.21) e $g = v'(t)$ na equação (3.22), aplicando (1.2), (1.11) e (3.20) obtemos uma constante real e positiva λ_1 , tal que para cada $t \geq 0$ se satisfaz:

$$\|v(t)\|_1^2 \leq \lambda_1 \int_{w \cap \Omega} |u(t)|^2 dx, \quad \text{q.s. em } [t, t+T]; \quad (3.24)$$

$$\|v'(t)\|_1^2 \leq \lambda_1 \int_{w \cap \Omega} |u'(t)|^2 dx, \quad \text{q.s. em } [t, t+T]. \quad (3.25)$$

Além disso, escolhendo $g = u(t)$, na equação (3.21) obtemos

$$((v(t), u(t)))_1 = \int_{w \cap \Omega} |u(t)|^2 dx, \quad \text{q.s. em } [t, t+T]. \quad (3.26)$$

Proposição 3.3.2 *Sejam $T \geq 0$, v como na Proposição 3.3.1 e $\varepsilon > 0$. Então, existe uma constante real e positiva C tal que*

$$\begin{aligned}
\int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} |u|^2 dx ds &\leq C [E(t) + E(t+T) + \Delta E(t)] \\
&+ C \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} |u_s|^2 dx ds \\
&+ C \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |v| |\rho(x, u_s)| dx ds \\
&+ \varepsilon \int_t^{t+T} E ds, \forall t \geq 0. \tag{3.27}
\end{aligned}$$

Prova

Usando a equação dada em (2.75) para v e a igualdade dada (3.26), obtemos e seguinte equação:

$$\langle \langle u_{tt}, v \rangle \rangle + \int_{w \cap \Omega} |u(t)|^2 dx + \langle \langle \nabla \theta, v \rangle \rangle + \langle \langle \rho(\cdot, u_t), v \rangle \rangle = 0. \tag{3.28}$$

Integrando de t à $t+T$ e aplicando a fórmula de integração por partes dada no Teorema 1.1.102, temos que

$$\begin{aligned}
\int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} |u|^2 dx ds &= \int_t^{t+T} \langle \langle u_s, v_s \rangle \rangle ds - \langle \langle u_s, v \rangle \rangle \Big|_t^{t+T} \\
&- \int_t^{t+T} \langle \langle \rho(\cdot, u_s), v \rangle \rangle ds \\
&- \int_t^{t+T} \langle \langle \nabla \theta, v \rangle \rangle ds. \tag{3.29}
\end{aligned}$$

Vamos estimar cada termo da igualdade dada em (3.29)

Sejam

$$L(t, T) = \int_t^{t+T} \langle \langle u_s, v_s \rangle \rangle ds, \quad e \quad D(t, T) = \int_t^{t+T} \langle \langle \nabla \theta, v \rangle \rangle ds.$$

Dado $\varepsilon > 0$ e usando o Lema 1.1.42, (1.19), a Proposição 1.1.41 e a desigualdade (3.25), temos

$$\begin{aligned}
L(t, T) &\leq C \left(\int_t^{t+T} \|u_s\|_{L^2(\Omega)^n}^2 ds \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_t^{t+T} \|v_s\|_1^2 ds \right)^{\frac{1}{2}} \\
&\leq C_1 \left(\int_t^{t+T} \|u_s\|_{L^2(\Omega)^n}^2 ds \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_t^{t+T} \|u_s\|_{L^2(w\cap\Omega)^n}^2 ds \right)^{\frac{1}{2}} \\
&\leq \frac{\varepsilon}{4} \int_t^{t+T} \|u_s\|_{L^2(\Omega)^n}^2 ds + C_\varepsilon \int_t^{t+T} \|u_s\|_{L^2(w\cap\Omega)^n}^2 ds \\
&\leq \frac{\varepsilon}{2} \int_t^{t+T} E(s) ds + C_\varepsilon \int_t^{t+T} \|u_s\|_{L^2(w\cap\Omega)^n}^2 ds. \quad (3.30)
\end{aligned}$$

para C_ε uma constante real, positiva e independente de t e T .

Também, usando o Lema 1.1.42, (1.19), a Proposição 1.1.41 e (2.3) obtemos

$$\begin{aligned}
D(t, T) &\leq C \left(\int_t^{t+T} \|\nabla\theta\|_{L^2(\Omega)^n}^2 ds \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_t^{t+T} \|v\|_{L^2(\Omega)^n}^2 ds \right)^{\frac{1}{2}} \\
&\leq C \left(\int_t^{t+T} \|\nabla\theta\|_{L^2(\Omega)^n}^2 ds \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_t^{t+T} \|v\|_1^2 ds \right)^{\frac{1}{2}} \\
&\leq C \left(\int_t^{t+T} \|\nabla\theta\|_{L^2(\Omega)^n}^2 ds \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_t^{t+T} \|u\|_{L^2(w\cap\Omega)^n}^2 ds \right)^{\frac{1}{2}} \\
&\leq C_1 \Delta E(t) + \frac{\varepsilon}{4} \int_t^{t+T} \|\nabla u\|_{L^2(w\cap\Omega)^n}^2 ds, \\
&\leq C_\varepsilon \Delta E(t) + \frac{\varepsilon}{2} \int_t^{t+T} E(s) ds, \quad (3.31)
\end{aligned}$$

para C uma constante real, positiva e independente de t e T .

Finalmente, usando a desigualdade dada em (3.24), obtemos:

$$\begin{aligned}
2 \langle \langle u_s, v \rangle \rangle_t^{t+T} &\leq 2 \|u_s(t+T)\|_{L^2(\Omega)^n} \|v(t+T)\|_{L^2(\Omega)^n} \\
&+ 2 \|u_s(t)\|_{L^2(\Omega)^n} \|v(t)\|_{L^2(\Omega)^n} \\
&\leq \|u_s(t+T)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \|v(t+T)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 \\
&+ \|u_s(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \|v(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 \\
&\leq \|u_s(t+T)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + C \|u(t+T)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 \\
&+ \|u_s(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + C \|u(t)\|_{L^2(\Omega)^n}^2 \\
&\leq C_1 (E(t+T) + E(t)), \tag{3.32}
\end{aligned}$$

para C uma constante real, positiva e independente de t e T .

Pelas estimativas acima, o resultado segue de imediato.

■

Proposição 3.3.3 *Seja $T \geq 0$. Então, existe uma constante real e positiva C tal que*

$$\begin{aligned}
\int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\rho(x, u_s)| |v| dx ds &\leq C E(t)^{\frac{1}{2}} (\Delta E(t))^{\frac{r'}{2}} \\
&+ C E(t)^{q'} (\Delta E(t))^{s'}, \forall t \geq 0,
\end{aligned}$$

para r' , q' e s' como na Proposição 3.2.3.

Prova Escrevemos

$$I(t) = \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\rho(x, u_s)| |v| dx ds.$$

Pela hipótese sobre a função ρ , temos que

$$\begin{aligned}
 I(t) &\leq K_0 \int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} a(x) (|u_s|^{r+1} + |u_s|) |v| dx ds \\
 &+ K_1 \int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) (|u_s|^{p+1} + |u_s|) |v| dx ds. \quad (3.33)
 \end{aligned}$$

Vamos estimar as seguinte integrais:

$$\begin{aligned}
 I_1(t) &:= \int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} a(x) (|u_s|^{r+1} + |u_s|) |v| dx ds; \\
 I_2(t) &:= \int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) (|u_s|^{p+1} + |u_s|) |v| dx ds.
 \end{aligned}$$

De fato, se $r \geq 0$, usando o item 1 da Proposição 3.2.2, as desigualdades (3.24), o Lema 1.1.42 e a Proposição 1.1.50 e o não crescimento de $E(t)$, obtemos:

$$\begin{aligned}
 I_1(t) &\leq C \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} (a(x) (|u_s|^{r+1} + |u_s|))^2 dx ds \right)^{\frac{1}{2}} \\
 &\quad \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} |v|^2 dx ds \right)^{\frac{1}{2}} \\
 &\leq C_1 (\Delta E(t))^{\frac{1}{r+2}} \left(\int_t^{t+T} \| \|u\| \|_1 ds \right)^{\frac{1}{2}} \\
 &\leq C_2 (\Delta E(t))^{\frac{1}{r+2}} \left(\int_t^{t+T} E(s) ds \right)^{\frac{1}{2}} \\
 &\leq C_3 (\Delta E(t))^{\frac{1}{r+2}} E(t)^{\frac{1}{2}}, \quad (3.34)
 \end{aligned}$$

para C_3 uma constante real, positiva e independente de t .

Se $-1 < r < 0$, notamos que

$$\frac{r+1}{r+2} + \frac{1}{r+2} = 1 \quad \text{e} \quad \frac{r+2}{2} + \frac{-r}{2} = 1.$$

Usando o Lema 1.1.42, o item 2 da Proposição 3.2.2 e desigualdade dada em (3.24), temos que

$$\begin{aligned} I_1(t) &\leq C \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} a(x) |u_s|^{r+2} dx ds \right)^{\frac{r+1}{r+2}} \\ &\quad \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} |v|^{r+2} dx ds \right)^{\frac{1}{r+2}} \\ &\leq C_1 (\Delta E(t))^{\frac{r+1}{r+2}} \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} |v|^2 dx ds \right)^{\frac{1}{2}} (\mu(\Omega) T)^{\frac{-r}{2(r+2)}} \\ &\leq C_2 (\Delta E(t))^{\frac{r+1}{r+2}} E(t)^{\frac{1}{2}}, \end{aligned} \tag{3.35}$$

para C_2 uma constante real, positiva e independente de t .

Se $p \geq 0$, notamos que

$$\frac{p+1}{p+2} + \frac{1}{p+2} = 1.$$

Usando o Lema 1.1.42 e o item 4 da Proposição 3.2.2, obtemos:

$$\begin{aligned} I_2(t) &\leq C \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s|^{p+2} dx ds \right)^{\frac{p+1}{p+2}} \\ &\quad \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} |v|^{p+2} dx ds \right)^{\frac{1}{p+2}} \\ &\leq C (\Delta E(t))^{\frac{p+1}{p+2}} \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} |v|^{p+2} dx ds \right)^{\frac{1}{p+2}} \end{aligned} \tag{3.36}$$

para C uma constante real, positiva e independente de t .

Assim, usando $v \in L^\infty((t, t+T), H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n)$, o Lema 1.1.46 e (1.16), temos

$$\begin{aligned} \|v\|_{L^{p+2}(\Omega)^n} &\leq C \|v\|_{H^1(\Omega)^n}^\theta \|v\|_{L^2(\Omega)^n}^{1-\theta} \\ &\leq C_1 (E(t))^{\frac{1-\theta}{2}}, \end{aligned}$$

onde $\theta = \frac{np}{2(p+2)}$.

Logo, usando este resultado em (3.36) temos

$$I_2(t) \leq C (\Delta E(t))^{\frac{p+1}{p+2}} E(t)^{\frac{4-(n-2)p}{4(p+2)}}. \quad (3.37)$$

Se $-1 < p < 0$, consideramos os seguintes casos:

Caso 1: \mathbb{R}^2

$$I_2(t) \leq C \int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s| |v| dx ds.$$

Logo, usando a Proposição 1.1.50 para $v \in W_0^{1, \frac{p+2}{p+1}}(\Omega)^n$ e o item 4 da Proposição 3.2.2.

$$\begin{aligned} I_2(t) &\leq C \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s|^{p+2} dx ds \right)^{\frac{1}{p+2}} \\ &\quad \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} |v|^{\frac{p+2}{p+1}} dx ds \right)^{\frac{p+1}{p+2}} \\ &\leq C_1 (\Delta E)^{\frac{1}{p+2}} \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\nabla v|^{\frac{p+2}{p+1}} dx ds \right)^{\frac{p+1}{p+2}}. \end{aligned}$$

Agora, usando o Lema 1.1.46 com $\theta = \frac{-p}{p+2}$, temos

$$\|\nabla v\|_{L^{\frac{p+2}{p+1}}(\Omega)^n} \leq C \|\nabla v\|_{H^1(\Omega)^n}^\theta \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)^n}^{1-\theta} \leq C \|\Delta u\|_{L^2(\Omega)^n}^\theta E(t)^{\frac{1-\theta}{2}}.$$

Por tanto se $v \in L^\infty((t, t+T), H_0^1(\Omega)^n \cap H^2(\Omega)^n)$, então

$$I_2(t) \leq C (\Delta E)^{\frac{1}{p+2}} E(t)^{\frac{p+1}{p+2}}.$$

Caso 2: \mathbb{R}^n , $n \geq 3$

Usando o Lema 1.1.42, a Proposição 1.1.50 e pelo item 7 da Proposição 3.2.2, temos:

$$\begin{aligned} I_2(t) &\leq C \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} (a(x) (|u_s|^{p+1} + |u_s|))^2 dx ds \right)^{\frac{1}{2}} \\ &\quad \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx ds \right)^{\frac{1}{2}} \\ &\leq C_1 \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s|^2 dx ds \right)^{\frac{1}{2}} \\ &\quad \left(\int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx ds \right)^{\frac{1}{2}} \\ &\leq C_1 (\Delta E)^{\frac{1}{4+p(2-n)}} E(t)^{\frac{1}{2}}. \end{aligned}$$

para C_1 uma constante real, positiva e independente de t .

Com as estimativas acima, o resultado segue de imediato. ■

3.4 Lemas auxiliares

Nesta seção enunciamos três resultados conhecidos na literatura (veja [35]) e que são úteis nas estimativas da energia do sistema magneto-elástico na fronteira do conjunto Ω . Este resultados são usados posteriormente nos Lemas 3.4.4 e 3.4.6. Lembramos que w é o conjunto dado em (3.1).

Lema 3.4.1 *Existem um conjunto $\tilde{w} \subset \mathbb{R}^n$ aberto e uma função $m \in W^{1,\infty}(\Omega)$ tais que satisfazem as seguintes condições:*

$$\Gamma(x_0) \subset \tilde{w} \subset\subset w; \quad (3.38)$$

$$0 \leq m(x) \leq 1, \quad \forall x \in \Omega; \quad (3.39)$$

$$\frac{|\nabla m|^2}{m} \text{ é limitado em } \Omega \text{ q.s.}; \quad (3.40)$$

$$m(x) = 1, \quad \forall x \in \Omega \cap \tilde{w}; \quad (3.41)$$

$$m(x) = 0, \quad \forall x \in \Omega \setminus w. \quad (3.42)$$

Esboço da Prova

Seja $\tilde{\epsilon}' > 0$ tal que $\tilde{\epsilon}' < \tilde{\epsilon}$ e

$$\Gamma(x_0) \subset \bigcup_{i=1}^{n_0} B(x^i, \tilde{\epsilon}'),$$

para $\tilde{\epsilon}$ e $\{x^i\}_{i=1}^{n_0}$ dados em (3.1).

Definimos o seguinte conjunto:

$$\tilde{w} := \bigcup_{i=1}^{n_0} B(x^i, \tilde{\epsilon}'). \quad (3.43)$$

Consideramos a seguinte função:

$$\phi(x) = \begin{cases} 1 & \text{se } x \in \tilde{w}; \\ \frac{(\tilde{\epsilon} - \tilde{\epsilon}' - d(x, \partial\tilde{w}))^2}{(\tilde{\epsilon} - \tilde{\epsilon}')^2} & \text{se } x \in \bar{w} \setminus \tilde{w}. \end{cases}$$

Notamos que $\phi \in C(\bar{w})$ e $\phi \equiv 0$ sobre a fronteira de w .

Além disso, para quase todo $y \in w \setminus \tilde{w}$ fixo, existe $1 \leq i_0 \leq n_0$ (i_0 depende de y) tal que

$$|y - x^{i_0}| < \min_{1 \leq i \leq n_0, i \neq i_0} |y - x^i|. \quad (3.44)$$

Então, neste caso, temos a seguinte igualdade numa vizinhança de y :

$$\phi(x) = \frac{(\tilde{\epsilon} - |x^{i_0} - x|)^2}{(\tilde{\epsilon} - \tilde{\epsilon}')^2}.$$

Portanto, para cada $y = (y_1, \dots, y_n)$ temos que

$$\frac{\partial \phi(y)}{\partial y_i} = \begin{cases} 0 & \text{se } y \in \tilde{w}; \\ \frac{2(x^{i_0} - y_i)(\tilde{\epsilon} - |x^{i_0} - y|)}{(\tilde{\epsilon} - \tilde{\epsilon}')^2 |x^{i_0} - x|} & \text{se } y \in w \setminus \tilde{w} \text{ q.s.,} \end{cases}$$

com $x^{i_0} = (x_1^{i_0}, \dots, x_n^{i_0})$ como dado em (3.44). Logo,

$$\frac{\partial \phi(x)}{\partial x_i} \in L^\infty(w), \quad \forall 1 \leq i \leq n \quad \text{e} \quad \sup_{x \in w} \text{ess} \frac{|\nabla \phi(x)|^2}{\phi(x)} < \infty.$$

Usando a Proposição 1.1.48, obtemos:

$$\phi \in W^{1,\infty}(w) \cap H_0^1(w).$$

Aplicando a Proposição 1.1.49 (caso $p = 2$), segue que a seguinte função

$$m(x) = \begin{cases} \phi(x) & \text{se } x \in w; \\ 0 & \text{se } x \in \Omega \setminus w, \end{cases}$$

satisfaz as conclusões do Lema. ■

Lema 3.4.2 *Considere \tilde{w} como no Lema 3.4.1. Então, existe uma*

função $\psi \in C^1(\overline{\Omega})^n$ tal que satisfaz as seguintes propriedades:

$$\psi(x) = \eta(x), \quad \forall x \in \Gamma(x_0); \quad (3.45)$$

$$\psi(x) \cdot \eta(x) \geq 0, \quad \forall x \in \Gamma; \quad (3.46)$$

$$\psi(x) = 0, \quad \forall x \in \Omega \setminus \tilde{w}. \quad (3.47)$$

Prova

Seja $x \in \Gamma(x_0)$. Consideramos o par (V_x, f) como dado na Proposição 1.1.31. Como Γ é compacto, existem $n \in \mathbb{N}$ e $\{x_i\}_{i=1}^n \subset \Gamma(x_0)$ tais que $\Gamma(x_0) \subset \bigcup_{i=1}^n V_{x_i}$. Definimos o seguinte conjunto:

$$V := \bigcup_{i=1}^n V_{x_i}. \quad (3.48)$$

Seja $\{\varphi_i\}_{i=1}^n$ uma partição C^∞ da unidade relativo à $\{V_{x_i}\}_{i=1}^n$. Definimos também a seguinte função:

$$\xi = \sum_{i=1}^n \frac{\nabla f_i}{\|\nabla f_i\|} \varphi_i. \quad (3.49)$$

Note que $\xi \in C^1(V)^n$ e $\xi \equiv \eta$ sobre $\Gamma(x_0)$. Escolhemos $\tilde{w} \subset \mathbb{R}^n$ aberto com

$$\Gamma(x_0) \subset \subset \tilde{w} \subset \subset (V \cap \tilde{w})$$

e $\sigma \in C_0^\infty(V \cap \tilde{w})$ uma função real e não negativa tal que

$$\sigma \equiv 1 \text{ sobre } \tilde{w}.$$

Então, a função $\psi := \xi \sigma$ satisfaz as conclusões do Lema. ■

Lema 3.4.3 *Se $u \in H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)$, então*

$$\left. \frac{\partial u}{\partial x_j} \right|_{\Gamma} \eta_i = \left. \frac{\partial u}{\partial x_i} \right|_{\Gamma} \eta_j \text{ em } L^2(\Gamma), \forall 1 \leq i, j \leq n. \quad (3.50)$$

Prova

Aplicando (1.31) para o caso particular $\phi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$, obtemos as seguintes igualdades:

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma} \phi|_{\Gamma} \left. \frac{\partial u}{\partial x_j} \right|_{\Gamma} \eta_i \, d\Gamma &= \int_{\Omega} \frac{\partial \phi}{\partial x_i} \frac{\partial u}{\partial x_j} + \phi \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j} \, dx \\ &= \int_{\Omega} \frac{\partial \phi}{\partial x_i} \frac{\partial u}{\partial x_j} \, dx + \int_{\Omega} \phi \frac{\partial^2 u}{\partial x_j \partial x_i} \, dx \\ &= \int_{\Omega} \left(-\frac{\partial^2 \phi}{\partial x_j \partial x_i} u + \phi \frac{\partial^2 u}{\partial x_j \partial x_i} \right) dx \\ &\quad - \int_{\Gamma} \left. \frac{\partial \phi}{\partial x_i} \right|_{\Gamma} u|_{\Gamma} \eta_j \, d\Gamma \\ &= \int_{\Omega} \left(-\frac{\partial^2 \phi}{\partial x_i \partial x_j} u + \phi \frac{\partial^2 u}{\partial x_j \partial x_i} \right) dx \\ &= \int_{\Omega} \frac{\partial \phi}{\partial x_j} \frac{\partial u}{\partial x_i} + \phi \frac{\partial^2 u}{\partial x_j \partial x_i} \, dx \\ &\quad - \int_{\Gamma} \left. \frac{\partial \phi}{\partial x_j} \right|_{\Gamma} u|_{\Gamma} \eta_i \, d\Gamma \\ &= \int_{\Omega} \frac{\partial \phi}{\partial x_j} \frac{\partial u}{\partial x_i} + \phi \frac{\partial^2 u}{\partial x_j \partial x_i} \, dx \\ &= \int_{\Gamma} \phi|_{\Gamma} \left. \frac{\partial u}{\partial x_i} \right|_{\Gamma} \eta_j \, d\Gamma. \end{aligned} \quad (3.51)$$

Usando a densidade de $D(\Gamma)$ em $L^2(\Gamma)$ dada em (1.28) (caso $s = 0$), o resultado segue de imediato. ■

Lema 3.4.4 *Se $\psi \in C^1(\overline{\Omega})$, $m \in W^{1,\infty}(\Omega)$, então valem as seguintes*

igualdades $\forall T, t \geq 0$:

$$\begin{aligned}
\int_{\Omega} m(u_s \cdot u) dx \Big|_t^{t+T} &= -(b^2 - a^2) \int_t^{t+T} \int_{\Omega} m(\operatorname{div} u)^2 dx ds \\
&- (b^2 - a^2) \int_t^{t+T} \int_{\Omega} (u \cdot \nabla m) \operatorname{div} u dx ds \\
&- \int_t^{t+T} \int_{\Omega} m(-|u_s|^2 + a^2 |\nabla u|^2) dx ds \\
&+ \int_t^{t+T} \int_{\Omega} m(\nabla \theta \cdot u) dx ds \\
&- a^2 \int_t^{t+T} \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial u_i}{\partial x_j} \frac{\partial m}{\partial x_j} u_i dx ds \\
&- \int_t^{t+T} \int_{\Omega} m(\rho(x, u_s) \cdot u) dx ds; \quad (3.52)
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\int_{\Omega} u_s \cdot u dx \Big|_t^{t+T} &= \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |u_s|^2 dx ds \\
&- \int_t^{t+T} \int_{\Omega} (a^2 |\nabla u|^2 + (b^2 - a^2) (\operatorname{div} u)^2) dx ds \\
&+ \int_t^{t+T} \int_{\Omega} \nabla \theta \cdot u dx ds \\
&- \int_t^{t+T} \int_{\Omega} \rho(x, u_s) \cdot u dx ds; \quad (3.53)
\end{aligned}$$

Seja

$$J(t, T) = - \int_{\Omega} (\psi : \nabla u) \cdot u_s dx \Big|_t^{t+T}$$

então

$$\begin{aligned}
J(t, T) &= \int_t^{t+T} \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^n a^2 \frac{\partial \psi_i}{\partial x_k} \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \frac{\partial u_j}{\partial x_k} dx ds \\
&+ \int_t^{t+T} \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^n (b^2 - a^2) \frac{\partial \psi_k}{\partial x_j} \frac{\partial u_i}{\partial x_i} \frac{\partial u_j}{\partial x_k} dx ds \\
&- \frac{1}{2} \int_t^{t+T} \int_{\Gamma} (\psi \cdot \eta) (a^2 |\nabla u|^2 + (b^2 - a^2) (\operatorname{div} u)^2) d\Gamma ds \\
&- \int_t^{t+T} \int_{\Omega} (\psi : \nabla u) \cdot \nabla \theta dx ds \\
&+ \frac{1}{2} \int_t^{t+T} \int_{\Omega} (\operatorname{div} \psi) (|u_s|^2) dx ds \\
&- \frac{1}{2} \int_t^{t+T} \int_{\Omega} (\operatorname{div} \psi) (a^2 |\nabla u|^2 + (b^2 - a^2) (\operatorname{div} u)^2) dx ds \\
&+ \int_t^{t+T} \int_{\Omega} (\psi : \nabla u) \cdot \rho(x, u_s) dx ds. \tag{3.54}
\end{aligned}$$

Prova

Vamos provar a igualdade dada em (3.54). De fato, multiplicando a equação dada em (2.11) por $\psi : \nabla u$, integrando em $\Omega \times (t, t + T)$, obtemos:

$$\begin{aligned}
0 &= \int_t^{t+T} \langle \langle u_{ss}, \psi : \nabla u \rangle \rangle ds \\
&+ \int_t^{t+T} \langle \langle -a^2 \Delta u - (b^2 - a^2) \nabla \operatorname{div} u, \psi : \nabla u \rangle \rangle ds \\
&+ \int_t^{t+T} \langle \langle -\nabla \theta + \rho(\cdot, u_s), \psi : \nabla u \rangle \rangle ds. \tag{3.55}
\end{aligned}$$

Vamos calcular cada termo da igualdade dada em (3.55) separadamente. De fato, Como $u, u_s \in L^\infty((t, t + T), H_0^1(\Omega)^n)$, a propriedade da ψ no

Lema 3.4.2 e aplicando o Teorema 1.1.92, obtemos que

$$\psi : \nabla u \in W((t, t + T), L^2(\Omega)^n), \quad \text{com} \quad (\psi : \nabla u)_t = (\psi : \nabla u_t).$$

Usando a fórmula de integração por partes dada no Teorema 1.1.102, obtemos:

$$\begin{aligned} \int_t^{t+T} \langle u_{ss}, \psi : \nabla u \rangle_{L^2(\Omega)^n} ds &= - \int_t^{t+T} \langle u_s, (\psi : \nabla u_s) \rangle_{L^2(\Omega)^n} ds \\ &\quad + \langle u_s, \psi : \nabla u \rangle_{L^2(\Omega)^n} \Big|_t^{t+T}. \end{aligned} \quad (3.56)$$

Aplicando (1.31) e (1.34), temos as seguintes igualdades

$$\begin{aligned} \langle \langle \Delta u, \psi : \nabla u \rangle \rangle &= \sum_{i,j,k=1}^n \int_{\Omega} \frac{\partial}{\partial x_j} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_j} \right) \psi_k \frac{\partial u_i}{\partial x_k} \\ &= - \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^n \frac{\partial u_i}{\partial x_j} \frac{\partial \psi_k}{\partial x_j} \frac{\partial u_j}{\partial x_k} dx \\ &\quad - \frac{1}{2} \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^n \psi_k \frac{\partial}{\partial x_k} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_j} \frac{\partial u_i}{\partial x_j} \right) \\ &\quad + \int_{\Gamma} \sum_{i,j,k=1}^n \frac{\partial u_i}{\partial x_j} \frac{\partial u_j}{\partial x_k} \psi_k \eta_j d\Gamma \\ &= \frac{1}{2} \int_{\Omega} (\operatorname{div} \psi) |\nabla u|^2 dx \\ &\quad - \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^n \frac{\partial u_i}{\partial x_j} \frac{\partial \psi_k}{\partial x_j} \frac{\partial u_i}{\partial x_k} dx \\ &\quad - \frac{1}{2} \int_{\Gamma} (\psi \cdot \eta) |\nabla u|^2 d\Gamma \\ &\quad + \int_{\Gamma} \sum_{i,j,k=1}^n \frac{\partial u_i}{\partial x_j} \frac{\partial u_i}{\partial x_k} \psi_k \eta_j d\Gamma. \end{aligned} \quad (3.57)$$

$$\begin{aligned}
\langle \langle \nabla \operatorname{div} u, \psi : \nabla u \rangle \rangle &= \sum_{i,j,k=1}^n \int_{\Omega} \frac{\partial}{\partial x_j} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_i} \right) \psi_k \frac{\partial u_j}{\partial x_k} \\
&= - \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^n \frac{\partial u_i}{\partial x_i} \frac{\partial \psi_k}{\partial x_j} \frac{\partial u_j}{\partial x_k} dx \\
&\quad - \frac{1}{2} \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^n \psi_k \frac{\partial}{\partial x_k} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_i} \frac{\partial u_j}{\partial x_j} \right) \\
&\quad + \int_{\Gamma} \sum_{i,j,k=1}^n \frac{\partial u_i}{\partial x_i} \frac{\partial u_j}{\partial x_k} \psi_k \eta_j d\Gamma \\
&= \frac{1}{2} \int_{\Omega} (\operatorname{div} \psi) (\operatorname{div} u)^2 dx \\
&\quad - \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^n \frac{\partial u_i}{\partial x_i} \frac{\partial \psi_k}{\partial x_j} \frac{\partial u_j}{\partial x_k} dx \\
&\quad - \frac{1}{2} \int_{\Gamma} (\psi \cdot \eta) (\operatorname{div} u)^2 d\Gamma \\
&\quad + \int_{\Gamma} \sum_{i,j,k=1}^n \frac{\partial u_i}{\partial x_i} \frac{\partial u_j}{\partial x_k} \psi_k \eta_j d\Gamma; \quad (3.58)
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\langle \langle u_s, \psi : \nabla u_s \rangle \rangle &= \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} (u_s)_i \psi_j \frac{\partial (u_s)_i}{\partial x_j} dx \\
&= - \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} \frac{\partial}{\partial x_j} [(u_s)_i \psi_j] (u_s)_i dx \\
&= - \langle \langle u_s, \psi : \nabla u_s \rangle \rangle \\
&\quad - \int_{\Omega} (\operatorname{div} \psi) |u_s|^2 dx. \quad (3.59)
\end{aligned}$$

Além disso, aplicando o Lema 3.4.3, temos que

$$\int_{\Gamma} \sum_{i,j,k=1}^n \frac{\partial u_i}{\partial x_i} \frac{\partial u_j}{\partial x_k} \psi_k \eta_j d\Gamma = \int_{\Gamma} (\psi \cdot \eta) (\operatorname{div} u)^2 d\Gamma; \quad (3.60)$$

$$\int_{\Gamma} \sum_{i,j,k=1}^n \frac{\partial u_i}{\partial x_j} \frac{\partial u_i}{\partial x_k} \psi_k \eta_j d\Gamma = \int_{\Gamma} (\psi \cdot \eta) |\nabla u|^2 d\Gamma. \quad (3.61)$$

Pelas igualdades dada acima, a equação dada em (3.54) segue de imediato. As igualdades dadas em (3.52) e (3.53) são obtidas de forma análoga multiplicando a equação dada em (2.11) por mu e u respectivamente.

■

Lema 3.4.5 *Sejam $b^2 - a^2 > 0$ e*

$$K(t, T) = \int_t^{t+T} \left(\|u_s\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \|u\|_1^2 \right) ds.$$

Então, existe uma constante real e positiva C tal que $K(t, T)$ satisfaz a seguinte desigualdade:

$$\begin{aligned} K(t, T) &\leq C \{ E(t) + E(t+T) \\ &+ \int_t^{t+T} \int_{\Gamma(x_0)} (a^2 |\nabla u|^2 + (b^2 - a^2)(\operatorname{div} u)^2) d\Gamma ds \\ &+ \int_t^{t+T} \int_{\Omega} (|\nabla u| + |u|) (|\rho(x, u_s)| + |\nabla \theta|) dx ds \}, \forall T, t \geq 0. \end{aligned}$$

Prova

Escolha $\psi = (x - x_0)$ na equação dada em (3.54). Escrevendo

$$J(t, T) = - \int_{\Omega} ((x - x_0) : \nabla u) \cdot u_s dx \Big|_t^{t+T},$$

obtemos as seguintes igualdades:

$$\begin{aligned}
J(t, T) &= -\frac{1}{2} \int_t^{t+T} \int_{\Gamma} ((x - x_0) \cdot \eta) (a^2 |\nabla u|^2) d\Gamma ds \\
&- \frac{1}{2} \int_t^{t+T} \int_{\Gamma} ((x - x_0) \cdot \eta) ((b^2 - a^2) (\operatorname{div} u)^2) d\Gamma ds \\
&+ \int_t^{t+T} \int_{\Omega} ((x - x_0) : \nabla u) \cdot (\rho(x, u_s)) dx ds \\
&- \int_t^{t+T} \int_{\Omega} ((x - x_0) : \nabla u) \cdot \nabla \theta dx ds \\
&+ \int_t^{t+T} \frac{n}{2} \|u_s\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + (1 - \frac{n}{2}) \| \|u\| \|_1^2 ds. \tag{3.62}
\end{aligned}$$

Usando a igualdade dada em (3.53), temos

$$\begin{aligned}
-\int_{\Omega} u_s \cdot u dx \Big|_t^{t+T} &= \int_t^{t+T} \left(-\|u_s\|_{L^2(\Omega)^n}^2 + \| \|u\| \|_1^2 \right) ds \\
&- \int_t^{t+T} \int_{\Omega} u \cdot \nabla \theta dx ds \\
&+ \int_t^{t+T} \int_{\Omega} u \cdot (\rho(x, u_s)) dx ds. \tag{3.63}
\end{aligned}$$

Somando (3.62) com (3.63), e isolando o termo $K(t, T)$, temos

$$\begin{aligned}
\frac{1}{2} K(t, T) &= -\int_{\Omega} u_s \cdot u dx \Big|_t^{t+T} + \int_t^{t+T} \int_{\Omega} u \cdot \nabla \theta dx ds \\
&- \int_t^{t+T} \int_{\Omega} u \cdot \rho(x, u_s) dx ds + J(t, T) \\
&+ \frac{1}{2} \int_t^{t+T} \int_{\Gamma} ((x - x_0) \cdot \eta) ((b^2 - a^2) (\operatorname{div} u)^2) d\Gamma ds \\
&+ \frac{1}{2} \int_t^{t+T} \int_{\Gamma} ((x - x_0) \cdot \eta) (a^2 |\nabla u|^2) d\Gamma ds \\
&+ \int_t^{t+T} \int_{\Omega} ((x - x_0) : \nabla u) \cdot [\nabla \theta - \rho(x, u_s)] dx ds.
\end{aligned}$$

Usando a definição de $\Gamma(x_0)$ e o fato que $a^2 > 0$ e $b^2 - a^2 > 0$, existe uma constante real e positiva C , independente de T e t , tal que

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma} ((x - x_0) \cdot \eta) (a^2 |\nabla u|^2) d\Gamma &\leq C \int_{\Gamma(x_0)} a^2 |\nabla u|^2 d\Gamma; \\ \int_{\Gamma} ((x - x_0) \cdot \eta) ((b^2 - a^2) (\operatorname{div} u)^2) d\Gamma &\leq C \int_{\Gamma(x_0)} (b^2 - a^2) (\operatorname{div} u)^2 d\Gamma. \end{aligned}$$

Temos também a seguinte estimativa:

$$|(x - x_0) : \nabla u(t, x)| \leq \left(\sup_{y \in \Omega} |y - x_0| \right) |\nabla u(t, x)| \quad \text{em } (t, t+T) \times \Omega \quad (3.64)$$

Além disso, pela desigualdade (1.2), as Proposições 1.1.50, 1.1.41 e a definição de energia, existe uma constante real e positiva C_1 , independente de T e t , tal que

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} u_s \cdot u dx \Big|_t^{t+T} &\leq \|u_s\|_{L^2(\Omega)^n} \|u\|_{L^2(\Omega)^n} \Big|_t^{t+T} \\ &\leq C_1 \|u_s\|_{L^2(\Omega)^n} \|u\|_1 \Big|_t^{t+T} \\ &\leq C_1 [\|u_s\|_{L^2(\Omega)^n} \|u\|_1 \Big|_{t+T} + \|u_s\|_{L^2(\Omega)^n} \|u\|_1 \Big|_t] \\ &\leq C_1 (E(t+T) + E(t)). \end{aligned} \quad (3.65)$$

Da mesma forma anterior e ainda usando (3.64), temos

$$J(t, T) \leq C_1 (E(t+T) + E(t)).$$

A partir das desigualdades acima e tomando o valor absoluto da expressão (3.64) o resultado segue de imediato. ■

Lema 3.4.6 *Sejam $b^2 - a^2 > 0$ e $M(t, T) = \int_t^{t+T} \int_{\Gamma(x_0)} (a^2 |\nabla u|^2 + (b^2 - a^2) (\operatorname{div} u)^2) d\Gamma ds$. Então, existe uma constante real e positiva C tal que satisfaz a seguinte desigualdade:*

$$\begin{aligned} M(t, T) &\leq C \{E(t) + E(t+T) + \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} (|u_s|^2 + |u|^2) dx ds \\ &+ \int_t^{t+T} \int_{\Omega} (|\rho(x, u_s)| + |\nabla \theta|) (|\nabla u| + |u|) dx ds\} \end{aligned}$$

Prova

Consideramos funções ψ e m e um conjunto \tilde{w} como dados nos Lemas 3.4.2 e 3.4.1. Usando a equação dada em (3.54), a definição de $\Gamma(x_0)$, as propriedades (3.45) e (3.46) da função ψ , o fato que $a^2 > 0$ e $b^2 - a^2 > 0$, obtemos:

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} M(t, T) &\leq \frac{1}{2} \int_t^{t+T} \int_{\Gamma} (\psi \cdot \eta) (a^2 |\nabla u|^2 + (b^2 - a^2) (\operatorname{div} u)^2) d\Gamma \\ &= \int_{\Omega} (\psi : \nabla u) \cdot u_s dx \Big|_t^{t+T} \\ &+ \int_t^{t+T} \int_{\Omega} (\psi : \nabla u) \cdot [\rho(x, u_s) - \nabla \theta] dx ds \\ &+ \frac{1}{2} \int_t^{t+T} \int_{\Omega} (\operatorname{div} \psi) (|u_s|^2) dx ds \\ &- \frac{1}{2} \int_t^{t+T} \int_{\Omega} (\operatorname{div} \psi) (a^2 |\nabla u|^2 + (b^2 - a^2) (\operatorname{div} u)^2) dx ds \\ &+ \int_t^{t+T} \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^n \left(a^2 \frac{\partial \psi_i}{\partial x_k} \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \frac{\partial u_j}{\partial x_k} \right) dx ds \\ &+ \int_t^{t+T} \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^n \left((b^2 - a^2) \frac{\partial \psi_k}{\partial x_j} \frac{\partial u_i}{\partial x_i} \frac{\partial u_j}{\partial x_k} \right) dx ds. \quad (3.66) \end{aligned}$$

Notamos que

$$|(\psi(x) : \nabla u(t, x))| \leq \left(\sup_{y \in \bar{\Omega}} (\psi(y)) \right) |\nabla u(t, x)| \quad \text{em } (t, t+T) \times \Omega. \quad (3.67)$$

Usando o mesmo argumento como (3.65), existe uma constante real e positiva C_1 , independente de t e T , tal que

$$\int_{\Omega} (\psi : \nabla u) \cdot u_s \, dx \Big|_t^{t+T} \leq C_1 (E(t) + E(t+T)).$$

Escrevemos

$$\begin{aligned} J_1(t, T) &= \frac{1}{2} \int_t^{t+T} \int_{\Omega} (\operatorname{div} \psi) (|u_s|^2) \, dx \, ds \\ &\quad - \frac{1}{2} \int_t^{t+T} \int_{\Omega} (\operatorname{div} \psi) (a^2 |\nabla u|^2 + (b^2 - a^2) (\operatorname{div} u)^2) \, dx \, ds \\ &\quad + \int_t^{t+T} \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^n \left(a^2 \frac{\partial \psi_i}{\partial x_k} \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \frac{\partial u_j}{\partial x_k} \right) \, dx \, ds \\ &\quad + \int_t^{t+T} \int_{\Omega} \sum_{i,j,k=1}^n \left((b^2 - a^2) \frac{\partial \psi_k}{\partial x_j} \frac{\partial u_i}{\partial x_i} \frac{\partial u_j}{\partial x_k} \right) \, dx \, ds. \quad (3.68) \end{aligned}$$

Usando a propriedade (3.47) da função ψ , temos

$$\begin{aligned} |J_1(t, T)| &\leq C \left\{ \int_t^{t+T} \int_{\bar{\Omega} \cap \tilde{\omega}} (|u_s|^2 + a^2 |\nabla u|^2 + (b^2 - a^2) (\operatorname{div} u)^2) \, dx \, ds \right. \\ &\quad + \int_t^{t+T} \int_{\bar{\Omega} \cap \tilde{\omega}} a^2 \sum_{i,j,k=1}^n \left| \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right| \left| \frac{\partial u_j}{\partial x_k} \right| \, dx \, ds \\ &\quad \left. + \int_t^{t+T} \int_{\bar{\Omega} \cap \tilde{\omega}} (b^2 - a^2) \sum_{i,j,k=1}^n \left| \frac{\partial u_i}{\partial x_i} \right| \left| \frac{\partial u_j}{\partial x_k} \right| \, dx \, ds \right\}. \quad (3.69) \end{aligned}$$

Usando as propriedades (3.39) e (3.41) da função m , obtemos a existência de uma constante real e positiva C , independente de T e t , tal que

$$\begin{aligned} |J_1(t, T)| &\leq C \left\{ \int_t^{t+T} \int_{\Omega} m (a^2 |\nabla u|^2 + (b^2 - a^2) (\operatorname{div} u)^2) dx ds \right. \\ &\quad \left. + \int_t^{t+T} \int_{\tilde{w} \cap \Omega} |u_s|^2 dx ds \right\}. \end{aligned} \quad (3.70)$$

Resta estimar a seguinte integral:

$$J_2(t, T) = \int_t^{t+T} \int_{\Omega} m (a^2 |\nabla u|^2 + (b^2 - a^2) (\operatorname{div} u)^2) dx ds.$$

Pela equação dada em (3.52) e a propriedade (3.42) de m , obtemos:

$$\begin{aligned} J_2(t, T) &= - \int_{\Omega} m u_s \cdot u dx \Big|_t^{t+T} + \int_t^{t+T} \int_{\Omega} m |u_s|^2 dx ds \\ &\quad - \int_t^{t+T} \int_{\Omega} m (\rho(x, u_s) \cdot u) dx ds \\ &\quad - a^2 \int_t^{t+T} \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial u_i}{\partial x_j} \frac{\partial m}{\partial x_j} u_i dx ds \\ &\quad + \int_t^{t+T} \int_{\Omega} m (\nabla \theta \cdot u) dx ds \\ &\quad - (b^2 - a^2) \int_t^{t+T} \int_{\Omega} (\operatorname{div} u) (\nabla m \cdot u) dx ds. \end{aligned} \quad (3.71)$$

Notamos que, pela Proposição 1.1.50, temos

$$\left| \int_{\Omega} m u_s \cdot u dx \Big|_t^{t+T} \right| \leq C_1 [E(t+T) + E(t)]. \quad (3.72)$$

Usando a Proposição 1.1.41 com $0 < \varepsilon < 1$ e pelas propriedades (3.40) e (3.42) de m , temos

$$\begin{aligned}
\left| \int_t^{t+T} \int_{\Omega} \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial u_i}{\partial x_j} \frac{\partial m}{\partial x_j} u_i dx ds \right| &\leq \frac{1}{2} \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} \sum_{i=1}^n \{ |u_i|^2 \frac{|\nabla m|^2}{m\varepsilon} \\
&\quad + m\varepsilon |\nabla u_i|^2 \} dx ds \\
&\leq C_\varepsilon \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} |u|^2 dx ds \\
&\quad + \frac{\varepsilon}{2} \int_t^{t+T} \int_{\Omega} m |\nabla u|^2 dx ds \quad (3.73)
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\left| \int_t^{t+T} \int_{\Omega} (\operatorname{div} u) (u \cdot \nabla m) dx ds \right| &\leq \frac{1}{2} \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} m\varepsilon (\operatorname{div} u)^2 dx ds \\
&\quad + \frac{1}{2} \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} \frac{|\nabla m|^2}{m\varepsilon} |u|^2 dx ds \\
&\leq \frac{\varepsilon}{2} \int_t^{t+T} \int_{\Omega} m (\operatorname{div} u)^2 dx ds \\
&\quad + C_\varepsilon \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} |u|^2 dx ds. \quad (3.74)
\end{aligned}$$

Finalmente considerando (3.72), (3.73) e (3.74) em (3.71) temos que existe uma constante real e positiva C independente de t e T tal que

$$\begin{aligned}
|J_2(t, T)| &\leq C \{ E(t) + E(t+T) + \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} (|u_s|^2 + |u|^2) dx ds \\
&\quad + \int_t^{t+T} \int_{\Omega} (|\rho(x, u_s)| + |\nabla \theta|) |u| dx ds \}.
\end{aligned}$$

Finalmente tomando o valor absoluto em (3.66) e usando a desigualdade (3.70) e a desigualdade acima o resultado segue de imediato. ■

Proposição 3.4.7 *Suponha que Ω seja simplesmente conexo e $b^2 - a^2 > 0$. Então, existe uma constante real e positiva $C > 0$ tal que*

$$\begin{aligned} \int_t^{t+T} E(s) ds &\leq C \left\{ \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} (|u|^2 + |u_s|^2) dx ds \right. \\ &+ \int_t^{t+T} \int_{\Omega} (|\rho(x, u_s)| + |\nabla \theta|) (|\nabla u| + |u|) dx ds \\ &+ \left. E(t) + E(t+T) + \Delta E(t) \right\} \quad \forall T, t \geq 0. \end{aligned} \quad (3.75)$$

Prova

Usando os Lemas 3.4.5 e 3.4.6, temos a seguinte estimativa:

$$\begin{aligned} K(t, T) &\leq C \int_t^{t+T} \int_{\Omega} [|\nabla u| + |u|] |\rho(x, u_s)| dx ds \\ &+ C \int_t^{t+T} \int_{\Omega} [|\nabla u| + |u|] |\nabla \theta| dx ds \\ &+ C \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} (|u_s|^2 + |u|^2) dx ds \\ &+ C E(t) + C E(t+T), \quad \forall T, t \geq 0, \end{aligned} \quad (3.76)$$

para uma constante real e positiva C independente de t e T , onde $K(t, T)$ foi definido no Lema 3.4.5

Aplicando a desigualdade dada em (2.4) e a igualdade dada em (2.3), o resultado segue de imediato. ■

Proposição 3.4.8 *Suponha que Ω seja limitado e de classe C^2 e $b^2 - a^2 > 0$. Então, existem constantes reais e positivas T e C tal que a seguinte desigualdade é satisfeita:*

$$\begin{aligned} E(t) &\leq C \{ \Delta E(t) + \Delta E(t)^{r'} + \Delta E(t)^{p'} \} \\ &+ C \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} |u_s|^2 dx ds, \quad \forall t \geq 0, \end{aligned} \quad (3.77)$$

com

$$r' = \begin{cases} \frac{2}{r+2} & \text{se } r \geq 0; \\ \frac{2(r+1)}{r+2} & \text{se } -1 < r < 0; \end{cases}$$

$$p' = \begin{cases} \frac{4(p+1)}{4+(n+2)p} & \text{se } 0 \leq p \leq \frac{2}{n-2} \quad n \geq 3 \quad \text{ou} \\ & p \geq 0; \quad n = 2; \\ 1 & \text{se } -1 < p < 0, \quad n = 2 \\ \frac{2}{4+p(2-n)} & \text{se } -1 < p < 0, \quad n \geq 3. \end{cases}$$

Prova

Seja $0 < \delta < 1$. Usando as Proposições 1.1.41 e 1.1.50, obtemos:

$$\begin{aligned} \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\nabla \theta| (|\nabla u| + |u|) dx ds &\leq \delta(1 + C_1) \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx ds \\ &+ \frac{1}{2\delta} \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\nabla \theta|^2 dx ds. \end{aligned}$$

Usando (1.16), a Proposição 1.1.53 e (2.3) temos

$$\begin{aligned} &\leq \delta(1 + C_1) \int_t^{t+T} \| \|u\| \|_0^2 ds + \frac{C}{2\delta} \Delta E(t) \\ &\leq 2\delta(1 + C_1) \int_t^{t+T} E(s) ds + \frac{1}{2\delta} \Delta E(t), \quad \forall T, t \geq 0 \end{aligned}$$

para C_1 constante de Poincaré independente de t e T . Logo usando Proposição 3.4.7 com este último resultado temos

$$\begin{aligned}
[1 - 2C\delta(1 + C_1)] \int_t^{t+T} E(s) ds &\leq C [E(t) + E(t+T) + \frac{1}{2\delta} \Delta E(t)] \\
&+ C \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\rho(x, u_s)| (|\nabla u| + |u|) dx ds \\
&+ C \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} [|u_s|^2 + |u|^2] dx ds. \quad (3.78)
\end{aligned}$$

Escolhendo um δ fixo tal que $0 < \delta < [2C(1 + C_1)]^{-1}$.

$$\begin{aligned}
\int_t^{t+T} E(s) ds &\leq C [E(t) + E(t+T) + \Delta E(t)] \\
&+ C \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\rho(x, u_s)| (|\nabla u| + |u|) dx ds \\
&+ C \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} [|u_s|^2 + |u|^2] dx ds. \quad (3.79)
\end{aligned}$$

Usando as Proposições 3.3.2 e 3.4.7, temos

$$\begin{aligned}
\int_t^{t+T} E(s) ds &\leq C \{E(t) + E(t+T) + \Delta E + \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} |u_s|^2 dx ds\} \\
&+ C \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\rho(x, u_s)| |v| dx ds \\
&+ C \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\rho(x, u_s)| (|\nabla u| + |u|) dx ds \\
&+ C\varepsilon \int_t^{t+T} E(s) ds, \quad \forall T, t \geq 0. \quad (3.80)
\end{aligned}$$

Escolhendo ε tal que $0 < \varepsilon < C^{-1}$, obtemos que existe uma constante real e positiva C , independente de T e t , tal que

$$\begin{aligned}
\int_t^{t+T} E(s) ds &\leq C \{E(t) + E(t+T) + \Delta E + \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} |u_s|^2 dx ds\} \\
&+ C \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\rho(x, u_s)| (|\nabla u| + |u|) dx ds \\
&+ C \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\rho(x, u_s)| |v| dx ds \quad \forall T, t \geq 0. \quad (3.81)
\end{aligned}$$

Como $E(t)$ é não negativa e decrescente, temos

$$\begin{aligned}
T E(t+T) &\leq \int_t^{t+T} E(s) ds \leq C \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} |u_s|^2 dx ds \\
&+ C \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\rho(x, u_s)| (|\nabla u| + |u|) dx ds \\
&+ C \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\rho(x, u_s)| |v| dx ds \\
&+ C [E(t) + E(t+T) + \Delta E(t)], \quad (3.82)
\end{aligned}$$

para C uma constante real, positiva e independente de t e T .

Somando $E(t)$ em ambos os lados da equação dada em (3.82), temos

$$\begin{aligned}
T E(t+T) + E(t) &\leq (2C + 1) E(t) + C \{\Delta E(t) \\
&+ \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} |u_s|^2 dx ds\} \\
&+ C \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\rho(x, u_s)| (|\nabla u| + |u| + |v|) dx ds.
\end{aligned}$$

Escolhendo $T > 2C+1$ e lembrando que $E(t)$ é uma função não negativa, obtemos:

$$\begin{aligned}
 E(t) &\leq C \left\{ \Delta E(t) + \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} |u_s|^2 dx ds \right\} \\
 &+ C \int_t^{t+T} \int_{\Omega} |\rho(x, u_s)| (|\nabla u| + |u| + |v|) dx ds.
 \end{aligned}$$

Aplicando as Proposições 3.2.3 e 3.3.3, temos que

$$\begin{aligned}
 E(t) &\leq C \left(\Delta E(t) + E(t)^{\frac{1}{2}} (\Delta E(t))^{\frac{r'}{2}} + E(t)^{q'} (\Delta E(t))^{s'} \right) \\
 &+ C \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} |u_s|^2 dx ds. \tag{3.83}
 \end{aligned}$$

Considere novamente $\delta > 0$. Então, temos a seguinte desigualdade:

$$E(t)^{\frac{1}{2}} (\Delta E(t))^{\frac{r'}{2}} \leq \frac{\delta}{2} E(t) + \frac{1}{2\delta} (\Delta E(t))^{r'}. \tag{3.84}$$

Notamos que $0 < q' < 1$. Definindo $q'' = 1 - q'$ e usando a Proposição 1.1.41, temos a seguinte desigualdade:

$$E(t)^{q'} (\Delta E(t))^{s'} \leq q' \delta^{\frac{1}{q'}} E(t) + \frac{q''}{\delta^{\frac{1}{q''}}} (\Delta E(t))^{\frac{s'}{q''}}. \tag{3.85}$$

É fácil verificar que $\frac{s'}{q''} = p'$. Escolhendo δ suficientemente pequeno, o resultado segue de imediato. ■

Teorema 3.4.9 *Suponha que Ω seja conexo e $b^2 - a^2 > 0$. Então, valem as seguintes afirmações:*

1. Se $n = 2$, $r = 0$ e $-1 < p < \infty$ ou se $n \geq 3$ e $r = p = 0$, existem

$\gamma_1 > 0$ e $C > 0$ tais que

$$E(t) \leq C E(0) e^{-\gamma_1 t}, \quad \forall t \geq 0; \quad (3.86)$$

2. Se $n = 2$, $-1 < r < \infty$, $-1 < p \leq \infty$ e $(p, r) \neq 0$, existem $\gamma > 0$ e $C > 0$ tais que

$$E(t) \leq C (1+t)^{-\gamma}, \quad \forall t \geq 0, \quad (3.87)$$

para

- $\gamma = \frac{-2(r+1)}{r}$ se $-1 < r < 0$ e $-1 < p \leq \infty$;
- $\gamma = \frac{2}{r}$ se $r > 0$ e $-1 < p \leq \infty$;

3. Se $n \geq 3$, $-1 < r < \infty$, $-1 < p \leq \frac{2}{n-2}$ e $(p, r) \neq 0$, existem $\gamma > 0$ e $C > 0$ tais que

$$E(t) \leq C (1+t)^{-\gamma}, \quad \forall t \geq 0, \quad (3.88)$$

para

- $\gamma = \min\left\{\frac{2}{r}, \frac{4(p+1)}{p(n-2)}\right\}$ se $r > 0$ e $0 < p \leq \frac{2}{n-2}$;
- $\gamma = \frac{4(p+1)}{p(n-2)}$ se $r = 0$ e $0 < p \leq \frac{2}{n-2}$;
- $\gamma = \frac{2}{r}$ se $r > 0$ e $p = 0$;
- $\gamma = \min\left\{\frac{2}{r}, \frac{4}{p(2-n)}\right\}$ se $r > 0$ e $-1 < p < 0$;
- $\gamma = \frac{4}{p(2-n)}$ se $r = 0$ e $-1 < p < 0$.
- $\gamma = \min\left\{\frac{-2(r+1)}{r}, \frac{4(p+1)}{p(n-2)}\right\}$ se $-1 < r < 0$ e $0 < p \leq \frac{2}{n-2}$;

- $\gamma = \frac{-2(r+1)}{r}$ se $-1 < r < 0$ e $p = 0$;
- $\gamma = \min\left\{\frac{-2(r+1)}{r}, \frac{4}{p(2-n)}\right\}$ se $-1 < r < 0$ e $-1 < p < 0$;

Prova

Seja $T > 0$, usando a Proposição 3.4.8, e o fato que $a_0 > 0$ e os itens 1,3, 5 e 7 da Proposição (3.2.2), temos a seguinte estimativa

$$\begin{aligned}
 I(t) &= \int_t^{t+T} \int_{w \cap \Omega} |u_s|^2 dx ds \\
 I(t) &\leq \frac{1}{a_0} \int_t^{t+T} \int_{\Omega} a(x) |u_s|^2 dx ds \\
 &= \frac{1}{a_0} \left\{ \int_t^{t+T} \int_{\Omega_1(s)} a(x) |u_s|^2 dx ds + \int_t^{t+T} \int_{\Omega_2(s)} a(x) |u_s|^2 dx ds \right\} \\
 &\leq C \{ \Delta E(t) + \Delta E(t)^{r'} + \Delta E(t)^{p'} \}, \quad \forall t \geq 0
 \end{aligned}$$

para C uma constante real, positiva e independente de t . Pela Proposição 3.4.8 temos

$$E(t) \leq C \left(\Delta E(t) + \Delta E(t)^{r'} + \Delta E(t)^{p'} \right), \quad \forall t \geq 0. \quad (3.89)$$

No caso $n \geq 3$ para $0 \leq p < \frac{2}{n-2}$ usando o item 5 da Proposição 3.2.2, a Proposição 3.4.8 e $\Delta E(t) \geq 0$ resulta

$$\begin{aligned}
 I(t) &\leq C \left(\Delta E(t) + \Delta E(t)^{r'} \right) \\
 &\leq C \left(\Delta E(t) + \Delta E(t)^{r'} + \Delta E(t)^{p'} \right), \quad \forall t \geq 0.
 \end{aligned}$$

No caso $n = 2$ com $-1 < p < 0$ usando o item 6 da Proposição 3.2.2 e a Proposição 3.4.8 resulta

$$I(t) \leq C \{ \Delta E(t) + \Delta E(t)^{r'} \} + C (\Delta E(t))^{\frac{p+1}{p+2}} (E(t))^{\frac{1}{p+2}}.$$

Dado um $0 < \delta < 1$ pela Proposição 1.1.41 temos

$$I(t) \leq C \{ \Delta E(t) + \Delta E(t)^{r'} \} + C_1 \Delta E(t) + \delta C E(t)$$

Escolhendo δ tal que $0 < \delta < C^{-1}$ e pela Proposição 3.4.8, temos

$$(1 - C\delta) E(t) \leq C \left(\Delta E(t) + \Delta E(t)^{r'} \right), \quad \forall t \geq 0.$$

Assim para $p' = 1$ a expressão anterior pode-se escrever

$$E(t) \leq C \left(\Delta E(t) + \Delta E(t)^{r'} + \Delta E(t)^{p'} \right), \quad \forall t \geq 0. \quad (3.90)$$

Notamos que $0 < r', p' \leq 1$. Como $\Delta E(t)$ é uma função não negativa e limitada, existe uma constante real e positiva C_1 , independente de t , tal que

$$E(t) \leq C_1 (\Delta E(t))^k, \quad \forall t \geq 0, \quad \text{para } k = \min\{r', p'\}. \quad (3.91)$$

Além disso, como $E(t)$ é decrescente, então

$$\sup_{t \leq s \leq t+T} E(s)^{\frac{1}{k}} \leq E(t)^{\frac{1}{k}} \leq C_1 \Delta E(t). \quad (3.92)$$

Aplicando o Lema de Nakao, o resultado segue de imediato. ■

Referências Bibliográficas

- [1] R. Adams. *Sobolev spaces*. Academic Press, (1975).
- [2] E. Andreou e G. Dassios. *Dissipation of energy for magnetoelastic waves in a conductive medium*. Quart. Appl. Math. LV(1) (1997), pgs 23-29.
- [3] M. A. Astaburuaga e R. C. Charão. *Stabilization of the total energy for a system of elasticity with localized dissipation*. Differential and Integral Equations, vol 15, n^o 11, (2002), pgs 1357-1376.
- [4] R. G. Bartle. *Elements of integration*. John Wiley Sons, (1966).
- [5] H. Brezis. *Analyse fonctionnelle, théorie et applications*. Masson, (1983).
- [6] H. Brezis e T. Cazenave. *Nonlinear evolution equations*. Technical report, (1994).
- [7] R. C. Charão, J. C. Oliveira e G. P. Menzala. *Energy decay rates of magnetoelastic waves in a bounded conductive medium*. Discrete and Continuous Dynamical Systems, series A, vol. 25 (2009), pgs 797-821.

- [8] Bisognin E., Bisognin V. e R. C. Charão. *Uniform stabilization for elastic waves system with highly nonlinear localized dissipation*. Portugaliae Mathematica, Vol. 60, Fasc. 1 (2003), pgs 99-124.
- [9] R. Chill e E. Fašangová. *Gradient systems*. 13th International Internet Seminar, (2009).
- [10] Dafermos, C. M. *On the existence and asymptotic stability of solution to the equation of linear thermoelasticity*. Arch. Rat. Mech. Anal., 29 (1968), 241-247.
- [11] R. Dautray e J. L. Lions. *Mathematical analysis and numerical methods for science and technology vol 1. Spectral theory and applications*. Springer-Verlag, (1990).
- [12] C. I. Doering e A. O. Lopes. *Equações diferenciais ordinárias*. IMPA, (2005).
- [13] J. J. Duistermaat e J. A. C. Kolk. *Multidimensional real analysis II*. Cambridge, (2004).
- [14] G. Duvaut e J. L. Lions. *Inequalities in mechanics and physics*. Springer-Verlag, (1976).
- [15] L. C. Evans. *Partial differential equations*. American Mathematical Society, (1997).
- [16] G. B. Folland. *Real Analysis*. John Wiley Sons (1999).
- [17] G. B. Folland. *Introduction to Partial Differential Equations*. Princeton University Press (1995).
- [18] J. F. Gerbeau, C. L. Bris e T. Lelièvre. *Mathematical methods for the magnetohydrodynamics of liquid metals*. Oxford Science Publications, (2006).

- [19] V. Girault e P. A. Raviart. *Finite element methods for Navier-Stokes equations*. Springer-Verlag, (1986).
- [20] A. M. Gomes. *Semigrupos de operadores lineares e aplicações às equações de evolução*. UFRJ, (2005).
- [21] Henry, D., Lopes, O., Perisinotto, A. *Linear thermoelasticity asymptotic stability and essential spectrum* Nonlinear Analysis, Theory and Applications, 21 (1) (1993), 65-75.
- [22] Irmscher, T., Racke, R. *Sharp decay rates in parabolic and hyperbolic thermoelasticity* IMA Journal of Applied Mathematics 71 (2006),459-478.
- [23] S. Jiang, J.E. Muñoz Rivera and R. Racke. *Asymptotic stability and global existence in thermoelasticity with symmetry* , Quart. Appl. Math., 56(2)(1998),259-275.
- [24] J. C. Oliveira e R. C. Charão. *Stabilization of a locally damped incompressible wave equation*. Journal of Mathematical Analysis and Applications, vol. 303 (2005), pgs 699-725.
- [25] J. C. Oliveira e R. C. Charão. *Stabilization of a locally damped thermoelastic system*. Journal of Computational e Applied Mathematics, vol. 27 (2008), pgs 319-357.
- [26] L. Knopoff. *The interaction between elastic wave motions and a magnetic field in electrical conductors*. Journal of Geophysical Research, vol. 60, issue 4 (1955), pgs 441-456.
- [27] S. Kesavan. *Topics in functional analysis and applications*. John Wiley Sons, (1989).

- [28] E. Kreyszig. *Introductory functional analysis with applications*. John Wiley Sons, (1989).
- [29] Komornik, V., *Exact controllability and stabilization, the multiplier method*. John Wiley & Sons - Masson, (1994), Paris.
- [30] G. Lebeau e E. Zuazua. *Decay rates for the three-dimensional linear system of thermoelasticity*. Arch. Rational Mech. Anal, vol. 148, n^o 3 (1999), pgs 179-231.
- [31] Liu, W. J., Zuazua, E. *Uniform stabilization of the higher-dimensional system of thermoelasticity with nonlinear boundary feedback* Quart. Appl. Math., 59(2) (2001), 269-314.
- [32] E. L. Lima. *Curso de análise vol. 2*. IMPA, (2009).
- [33] J. L. Lions. *Quelques méthodes de résolution des problèmes aux limites non linéaires*. Gauthier - Villars, (1969).
- [34] J. L. Lions. *Exact controllability, stabilization and perturbations for distributed systems*. SIAM Rev., 30 (1988), 1-68.
- [35] J. L. Lions. *Controlabilité exacte perturbations et stabilisation de systèmes distribués. Tome 1. Contrôlabilité exacte*. Masson, (1988).
- [36] J. L. Lions e E. Magenes. *Non-homogeneous boundary value problems and applications I*. Springer-Verlag, (1972).
- [37] C. R. Luz. *Propriedades Assintóticas de Sistemas Eletromagnéticos / Elásticos Anisotrópicos*. Tese de Doutorado, UFRJ, (2009).
- [38] M. P. Matos *Integral de Bochner e Espaços $L^p(0, T; X)$* . Notas de Aulas do Curso de Verão, UFPR, (1998).

- [39] L. A. Medeiros e A. E. Mello. *A integral de Lebesgue*. UFRJ, (2004).
- [40] G. P. Menzala e E. Zuazua. *Energy decay of magnetoelastic waves in a bounded conductive medium*. Asymptotic Analysis, vol. 18 (1998), pgs 349-362.
- [41] M. M. Miranda e L. A. Medeiros. *Espaços de Sobolev*. UFRJ, (2008).
- [42] M. Nakao. *Convergence of solutions of the wave equation with a nonlinear dissipative term to the steady state*. Memoirs of the Faculty of Science, Kyushu University, Ser. A, vol. 30 (1976), pgs 257-265.
- [43] M. Nakao. *Decay of solutions of the wave equation with a local nonlinear dissipation*. Mathematische Annalen, vol. 305, nº 1 (1995), pgs 403-417.
- [44] M. Nakao. *Remarks on the existence and uniqueness of global decaying solutions of the nonlinear dissipative wave equations*. Mathematische Zeitschrift, vol. 206, nº 1 (1991), pgs 265-276.
- [45] J. Necas. *Les méthodes directes en théorie des équations elliptiques*. Masson, (1967).
- [46] J. T. Oden e J. N. Reddy. *An introduction to the mathematical theory of finite elements*. John Wiley Sons, (1976).
- [47] J. C. Oliveira e R. C. Charão. *Stabilization of a locally damped thermoelastic system*. Journal of Computational e Applied Mathematics, vol. 27 (2008), pgs 319-357.

- [48] D. C. Pereira, G. P. Menzala. *Exponential decay of solutions to a coupled system of equations of linear thermoelasticity* Mat. Aplic., 8(3) (1989), 193-204.
- [49] V. Priimenko e M. Vishnevskii. *Mathematical problems of electro-magnetoelastic interactions*. Bol. Soc. Paran. Mat., vol. 25 (2007), pgs 55-66.
- [50] Y. Qin, J. E. M. Rivera. *Global existence and exponential stability of solutions to thermoelastic equations of hyperbolic type* J. Elasticity, 75 (2004), n^o 2, 125-145.
- [51] Racke, R., *On the Cauchy problem in nonlinear 3-d thermoelasticity* Math. Z. 203(4) (1990), 649-682.
- [52] Racke, R. *Exponential decay for a class of initial-boundary value problems in thermoelasticity* Mat. Apl. Comput. 12(1) (1993), 67-80.
- [53] Racke, R., Shibata, Y., Zheng, S. M. *Global solvability and exponential stability on one-dimensional nonlinear thermoelasticity* Quart. Appl. Math. 51(4) (1993), 751-763.
- [54] Racke, R., Shibata, Y. *Global smooth solutions and asymptotic stability in one-dimensional nonlinear thermoelasticity* Arch. Rational Mech. Anal. 116(1) (1991), 1-34.
- [55] M. Renardy e R. C. Rogers. *An introduction to partial differential equations*. Springer-Verlag, (1992).
- [56] Rivera, J. E. M., *Asymptotic behaviour in inhomogeneous linear thermoelasticity* Appl. Anal. 53(1-2) (1994), 55-65.

- [57] Rivera, J. E. M. *Asymptotic behaviour in n-dimensional thermoelasticity* Appl. Math. Lett. 10(5) (1997), 47-53.
- [58] Rivera, J. E. M., Barreto, R. K. *Existence and exponential decay in nonlinear thermoelasticity* Nonlinear Anal. 31(1) (1998), 149-162.
- [59] J. M. Rivera. *Teoria das distribuições e equações diferenciais parciais*. LNCC, (1999).
- [60] Rivera, J. E. M., *Energy decay rates in linear thermoelasticity* Funkcialaj Ekvacioj, 35 (1) (1992), 19-30.
- [61] J. M. Rivera e M. L. Santos. *Polynomial stability to three-dimensional magnetoelastic waves*. Acta Applicandae Mathematicae, vol. 76, n^o 3 (2003), pgs 265-281.
- [62] W. A. Strauss *Partial Differential Equations*. John Wiley Sons (1992).
- [63] J. L. Lions e W. A. Strauss. *Some non-linear evolution equation*. Technical report, Soc. Math. France, (1965).
- [64] M. Sermange e R. Temam. *Some mathematical questions related to the mhd equations*. Comm. Pure Appl. Math., vol. 36 (1983), pgs 635-664.
- [65] R. Teman. *Navier-Stokes Equations*. Elesiever Science Publisher BV,(1984).
- [66] T. Tortato. *Estimativas A-Priori em Equações Diferenciais Elípticas e Aplicações*. Tese de Mestrado , UFPR,(2006).
- [67] E. Zeidler. *Nonlinear functional analysis and its applications II/A: Linear monotone operators*. Springer-Verlag, (1990).